

Άσκηση: Έστω $y'(t) = y(t)$ $y(0) = 1$ Δείξτε ότι η ταξιστική τριγωνική RK έχει τρία ακριβείς 4. (ωραχισών)

$$\begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1/2 & 0 & 0 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1/2 & 0 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ \hline 1/6 & 1/3 & 1/3 & 1/6 & \end{array}$$

Απόδειξη: Θέλω να δείξω ότι $\delta_n = O(h^5)$

$$J_{n,1} = y(t_n)$$

$$J_{n,2} = y(t_n) + \frac{h}{2} y'(t_n) = y(t_n) \left(1 + \frac{h}{2}\right)$$

$$J_{n,3} = y(t_n) + \frac{h}{2} J_{n,2} = y(t_n) + \frac{h}{2} \left(1 + \frac{h}{2}\right) y(t_n) = y(t_n) \left(1 + \frac{h}{2} + \frac{h^2}{4}\right)$$

$$J_{n,4} = y(t_n) + h J_{n,3} = y(t_n) \left(1 + h + \frac{h^2}{2} + \frac{h^3}{4}\right)$$

$$\delta_n = y(t_{n+1}) - \left\{ y(t_n) + \frac{h}{6} J_{n,1} + \frac{h}{3} J_{n,2} + \frac{h}{3} J_{n,3} + \frac{h}{6} J_{n,4} \right\}$$

$$= y(t_n) + h y'(t_n) + \frac{h^2}{2} y''(t_n) + \frac{h^3}{3!} y'''(t_n) + \frac{h^4}{4!} y^{(4)}(t_n) - y(t_n) \left\{ 1 + \frac{h}{6} + \frac{h}{3} \left(1 + \frac{h}{2}\right) + \frac{h}{3} \left(1 + \frac{h}{2} + \frac{h^2}{4}\right) + \frac{h}{6} \left(1 + h + \frac{h^2}{2} + \frac{h^3}{4}\right) \right\} + O(h^5)$$

$$\delta_{\eta} = y(t_n) \left(1 + h + \frac{h^2}{2} + \frac{h^3}{3!} + \frac{h^4}{4!} \right) - y(t_{n-1}) \left(1 + h \left(\frac{1}{6} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3} + \frac{1}{6} \right) + \frac{h^2}{2} \left(\frac{1}{3} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3} \right) + \frac{h^3}{6} \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) + \frac{h^4}{6 \cdot 4} \right) + O(h^5)$$

$$= O(h^5)$$

Αόριστος: Δείξτε ότι η RK

$$\begin{array}{cc|c} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ \hline \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \end{array}$$

είναι ορθός.

Απόδειξη: Θα γράψουμε τα δείγματα σε $\delta_n = \mathcal{O}(h^2)$

$$J_{n,1} = y(t_n), \quad J_{n,2} = y(t_n) + h f(t_{n,1}, J_{n,1}) = y(t_n) + h f(t_n, y(t_n))$$

$$\delta_n = y(t_{n+1}) - \left\{ y(t_n) + \frac{h}{2} f(t_{n,1}, J_{n,1}) + \frac{h}{2} f(t_{n,2}, J_{n,2}) \right\}$$

$$\left. \begin{array}{l} y(t_{n+1}) = y(t_n) + h y'(t_n) + \mathcal{O}(h^2) = y(t_n) + h f(t_n, y(t_n)) + \mathcal{O}(h^2) \\ f(t_{n,1}, J_{n,1}) = f(t_n, y(t_n)) \\ f(t_{n,2}, J_{n,2}) = f(t_n + h, y(t_n) + h f(t_n, y(t_n))) = f(t_n, y(t_n)) + \mathcal{O}(h) \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} \delta_n &= y(t_n) + h f(t_n, y(t_n)) + O(h^2) \\ &\quad - \left\{ y(t_n) + h f(t_n, y(t_n)) + o(h^2) \right\} = O(h^2) \end{aligned}$$

Απάντηση: Για να μεθοδο RK.

$$\begin{array}{cc|c} \frac{5}{12} & -\frac{1}{12} & \frac{1}{3} \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & 1 \\ \hline \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & \end{array}$$

Σεάτε για να NAT $y'(t) = y(t)$, $y(0) = 1$ έχει
το ίδιο ακριβώς (ακριβώς) 3.

$$(\delta_n = O(h^4))$$

Απάντηση: $J_{n,1} = y(t_n) + h \frac{5}{12} J_{n,1} - h \frac{1}{12} J_{n,2}$

$$J_{n,2} = y(t_n) + h \frac{3}{4} J_{n,1} + h \frac{1}{4} J_{n,2}$$

Η προαγωγή για να (από το οποίο) t_{n+1} ,
 $y(t_n) + h \frac{3}{4} J_{n,1} + h \frac{1}{4} J_{n,2}$

$$J_{n,1} = y(t_n) + h \frac{5}{12} \left(y(t_n) + h \frac{5}{12} J_{n,1} - h \frac{1}{12} J_{n,2} \right) - h \frac{1}{12} \left(y(t_n) + h \frac{3}{4} J_{n,1} + h \frac{1}{4} J_{n,2} \right)$$

$$= y(t_n) + h y(t_n) \left(\frac{5}{12} - \frac{1}{12} \right) + h^2 J_{n,1} \left(\left(\frac{5}{12} \right)^2 - \frac{3}{12 \cdot 4} \right) - h^2 J_{n,2} \left(\frac{5}{12^2} + \frac{1}{12 \cdot 4} \right)$$

$$= y(t_n) + h y(t_n) \frac{1}{3} + h^2 \left(\frac{16}{12^2} J_{n,1} - \frac{8}{12^2} J_{n,2} \right)$$

$$= y(t_n) + h \frac{1}{3} y(t_n) + h^2 \left(\frac{16}{12^2} (y(t_n) + O(h)) - \frac{8}{12^2} (y(t_n) + O(h)) \right)$$

$$= y(t_n) + \frac{h}{3} y(t_n) + h^2 \cdot \frac{1}{3 \cdot 6} y(t_n) + O(h^3)$$

$$J_{n,2} = y(t_n) + h \frac{3}{4} \left(y(t_n) + \frac{h}{3} y(t_n) + O(h^2) \right) + \frac{h}{4} \left(y(t_n) + h \frac{3}{4} (y(t_n) + O(h)) \right) + \frac{h}{4} \left(y(t_n) + O(h) \right)$$

$$= y(t_n) + h y(t_n) \left(\frac{3}{4} + \frac{1}{4} \right) + h^2 y(t_n) \left(\frac{1}{4} + \frac{3}{4 \cdot 4} + \frac{1}{4 \cdot 4} \right) + O(h^3)$$

$$= y(t_n) \left(1 + h + h^2 \frac{1}{2} \right) + O(h^3)$$

$$\begin{aligned}
\delta_n &= y(t_{n+1}) - \left\{ y(t_n) + \frac{3}{4} h J_{n,1} + \frac{1}{4} h J_{n,2} \right\} \\
&= y(t_n) + h y'(t_n) + \frac{h^2}{2} y''(t_n) + \frac{h^3}{3!} y'''(t_n) + O(h^4) \\
&\quad - \left\{ y(t_n) + \frac{3}{4} h y(t_n) \left(\frac{1+h}{3} + \frac{h^2}{3 \cdot 6} \right) + \frac{1}{4} h y(t_n) \cdot \left(1+h + \frac{h^2}{2} \right) \right\} \\
&= y(t_n) \left(1+h + \frac{h^2}{2} + \frac{h^3}{3!} \right) + O(h^4) \\
&\quad - y(t_n) \left(1 + h \left(\frac{3}{4} + \frac{1}{4} \right) + h^2 \left(\frac{1}{4} + \frac{1}{4} \right) + h^3 \left(\frac{1}{4 \cdot 6} + \frac{1}{4 \cdot 2} \right) \right) + O(h^4) \\
&= O(h^4)
\end{aligned}$$