

Συγκρίση της μεθόδου πεπερασμένων διαfferών.

$$\text{Π.Σ.Τ.} \quad \begin{cases} -u''(x) + q(x)u(x) = f(x) & x \in [a, b] \\ u(a) = u(b) = 0 \end{cases}$$

$$U_i \approx u(x_i), \quad i=0, \dots, N+1, \quad x_i = a + ih, \quad i=0, \dots, N+1, \quad h = \frac{b-a}{N+1}$$

$$U_0 = U_{N+1} = 0$$

$$-\frac{U_{i+1} - 2U_i + U_{i-1}}{h^2} + q(x_i)U_i = f(x_i), \quad i=1, \dots, N.$$

$$AU = F, \quad A = \frac{1}{h^2} \begin{pmatrix} 2+h^2q(x_1) & -1 & & & 0 \\ -1 & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & & -1 & \ddots & \\ & & & -1 & 2+h^2q(x_N) \end{pmatrix}$$

$$U = \begin{pmatrix} U_1 \\ \vdots \\ U_N \end{pmatrix}, \quad F = \begin{pmatrix} f(x_1) \\ \vdots \\ f(x_N) \end{pmatrix}$$

Θεώρημα: Έστω $U_i, i=0, \dots, N+1$ οι τιμές που δίνει η μέθοδος παραστάτων διαφών για το Π.Σ.Τ. με $g_{\min} = \min_{x \in [a,b]} g(x) > 0$. Τότε υπάρχει

$C > 0$ ανεξάρτητη ως h τ.ω.

$$\max_{0 \leq i \leq N+1} |U_i| \leq C \cdot \max_{x \in [a,b]} |f(x)|$$

Απόδειξη:

$$(2 + h^2 g(x_i)) U_i = U_{i+1} + U_{i-1} + h^2 f(x_i), \quad i=1, \dots, N$$

$$(2 + h^2 g_{\min}) |U_i| \leq |U_{i+1}| + |U_{i-1}| + h^2 |f(x_i)|$$

$$\leq 2 \max_{0 \leq i \leq N+1} |U_i| + h^2 \max_{x \in [a,b]} |f(x)|, \quad i=1, \dots, N.$$

$$(2 + h^2 g_{\min}) \cdot \max_{0 \leq i \leq N+1} |U_i| \leq 2 \max_{0 \leq i \leq N+1} |U_i| + h^2 \max_{x \in [a,b]} |f(x)|, \quad \text{εξαιτίας της μονοτονίας της φ.σ.μ.}$$

Θεώρημα: Έστω U_i $i=0, \dots, N+1$ οι τιμές που δίνει η μέθοδος πεπερασμένων διαφορών για το Π.Σ.Τ. και η u είναι η ακριβής λύση του Π.Σ.Τ. Αν $g_{\min} = \min_{x \in [a,b]} g(x) > 0$

τότε υπάρχει μια σταθερά C ανεξάρτητα του h τ.ω.

$$\max_{0 \leq i \leq N+1} |U_i - u(x_i)| \leq C h^2$$

Απόδειξη: Θεωρούμε $E_i = U_i - u(x_i)$, $i=0, \dots, N+1$ ($E_0 = E_{N+1} = 0$)

Επίσης ισχύει

$$-\frac{u(x_{i+1}) - 2u(x_i) + u(x_{i-1}))}{h^2} + g(x_i)u(x_i) = f(x_i) + \rho_i$$

$$\max_{1 \leq i \leq N} |\rho_i| \leq C h^2 \max_{a \leq x \leq b} |u^{(4)}(x)|$$

Αντικαθιστώντας E_i ισχύει

$$-\frac{E_{i+1} - 2E_i + E_{i-1}}{h^2} + g(x_i)E_i = -\rho_i$$

Έχουμε τώρα $(2 + h^2 g_{\alpha_i}) E_i = E_{i+1} + E_{i-1} - h^2 \rho_i$

$$(2 + h^2 g_{\min}) |E_i| \leq |E_{i+1}| + |E_{i-1}| + h^2 \max_{1 \leq i \leq N} |\rho_i|$$

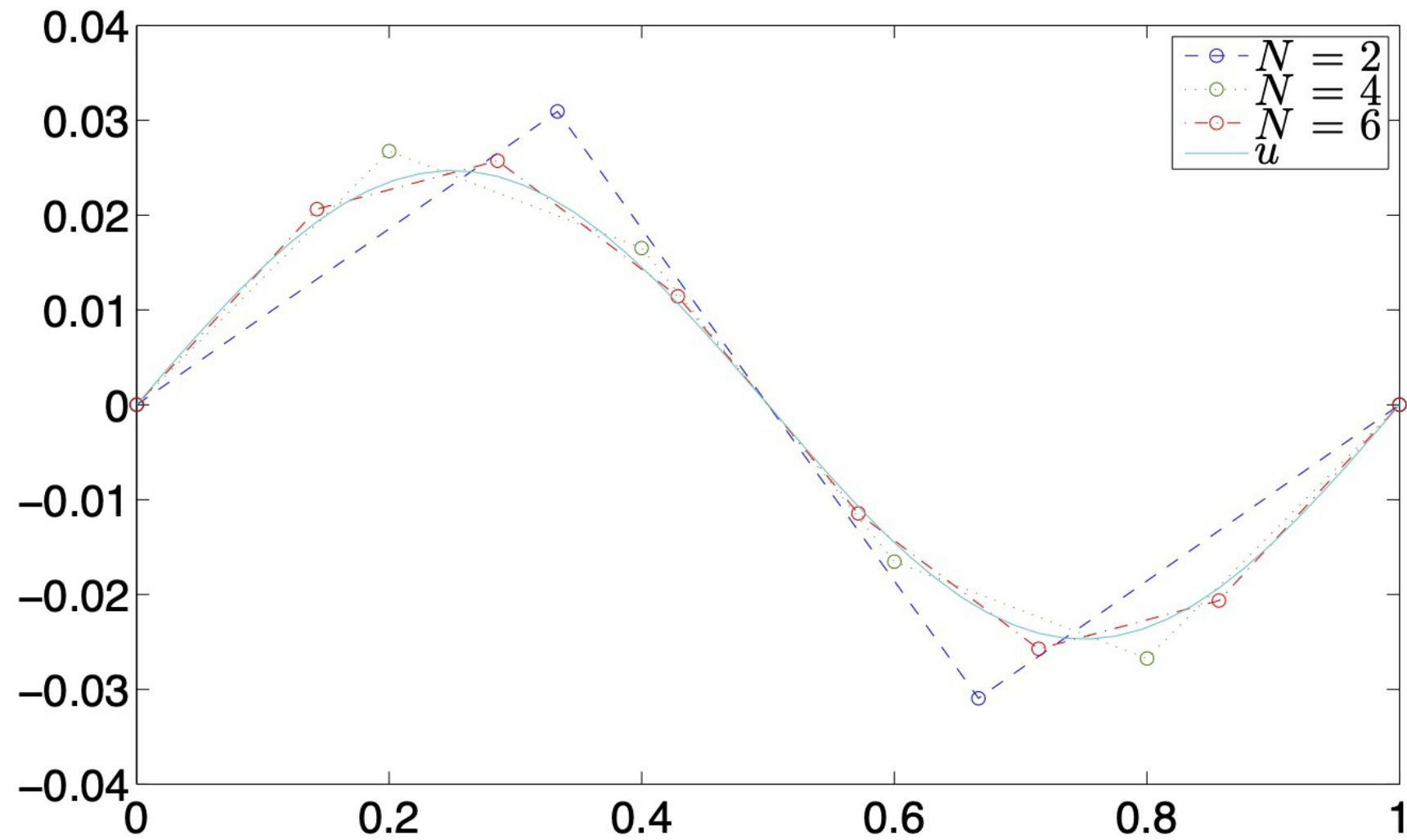
$$(2 + h^2 g_{\min}) |E_i| \leq 2 \max_{0 \leq i \leq N+1} |E_i| + h^2 \max_{1 \leq i \leq N} |\rho_i|$$

$\Rightarrow \max_{0 \leq i \leq N+1} |E_i| \leq C \max_{1 \leq i \leq N} |\rho_i|$. Άρα έχουμε δείξει το ζητούμενο.

N	x_1	$ U_1 - u(x_1) $	x_3	$ U_3 - u(x_3) $	$\max_{0 \leq i \leq N+1} U_i - u(x_i) $
5	0.2	0.0051	0.6	0.046	0.0080
7	0.1429	0.0021	0.4286	0.0072	0.0072
9	0.1111	0.0010	0.3333	0.0056	0.0070
11	0.0909	0.0005	0.2727	0.0041	0.0069

$$-u''(x) + u(x) = \sin(2nx) \quad 0 \leq x \leq 1 \quad u(0) = u(1) = 0$$

$$u(x) = \frac{\sin(2nx)}{1 + 4n^2}$$



Θεωρούμε τώρα το Π.Σ.Τ. (από γενικές θεωρίες της Dinkel)

$$-u''(x) + p(x)u'(x) + q(x)u(x) = f(x), \quad x \in [a, b]$$

$$u(a) = u(b) = 0$$

$$h = \frac{b-a}{N+1}, \quad x_i = a + ih, \quad i = 0, \dots, N+1$$

$$-u''(x_i) + p(x_i)u'(x_i) + q(x_i)u(x_i) = f(x_i), \quad i = 1, \dots, N$$

$$\frac{1}{h^2} (u(x_{i+1}) - 2u(x_i) + u(x_{i-1}))) \approx u''(x_i)$$

$$u(x_{i+1}) = u(x_i) + h u'(x_i) + \frac{h^2}{2} u''(x_i) + \frac{h^3}{3!} u^{(3)}(\xi_1) \quad \xi_1 \in (x_i, x_{i+1})$$

$$u(x_{i-1}) = u(x_i) - h u'(x_i) + \frac{h^2}{2} u''(x_i) - \frac{h^3}{3!} u^{(3)}(\xi_2) \quad \xi_2 \in (x_{i-1}, x_i)$$

$$\begin{aligned} u(x_{i+1}) - u(x_{i-1}) &= 2h u'(x_i) + \frac{h^3}{6} (u^{(3)}(\xi_1) + u^{(3)}(\xi_2)) \\ &= 2h u'(x_i) + \frac{2h^3}{6} u^{(3)}(\xi), \quad \xi \in (x_{i-1}, x_{i+1}) \end{aligned}$$

$$\frac{u(x_{i+1}) - u(x_{i-1}))}{2h} = u'(x_i) + \frac{h^2}{6} u^{(3)}(\xi)$$

Επιμένω θα θεωρούμε ως $U_i = u(x_i)$

$$-\frac{1}{h^2} (U_{i+1} - 2U_i + U_{i-1}) + p(x_i) \frac{U_i - U_{i-1}}{2h} + q(x_i) U_i = f(x_i), \quad i=1, \dots, N.$$

$$U_0 = U_{N+1} = 0.$$

Αντα γράφεται ως γραμμικό σύστημα με

$$A = \frac{1}{h^2} \begin{pmatrix} 2 + q(x_1)h^2 & -1 + p(x_1)\frac{h}{2} & 0 & & 0 \\ -1 - p(x_2)\frac{h}{2} & 2 + q(x_2)h^2 & -1 + p(x_2)\frac{h}{2} & & 0 \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & \dots & -1 + p(x_{N-1})\frac{h}{2} \\ 0 & 0 & \dots & -1 - p(x_N)\frac{h}{2} & 2 + q(x_N)h^2 \end{pmatrix}$$

$$A U = F, \quad U = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix}, \quad F = \begin{pmatrix} f(x_1) \\ \vdots \\ f(x_N) \end{pmatrix}$$

Κριτήριο για να έχω ευσταθία

$$\max_{x \in [a,b]} |p(x)| \cdot \frac{h}{2} < 1 \quad \text{ωςκ.}$$

$$\max_{0 \leq i \leq N+1} |U_i - u(x_i)| \leq Ch^2.$$

$$-u''(x) + pu'(x) + u(x) = f(x) \quad 0 \leq x \leq 1$$

$$u(0) = u(1) = 0$$

$$p = 200, \quad f(x) = 9900x^{98} + p(1 - 100x^{99}) + x - x^{100}$$

$$u(x) = x - x^{100}$$

$$h = \frac{1}{N+1}$$

$$p \cdot \frac{h}{2} < 1,$$

$$\frac{200}{2} \cdot h = \frac{100}{N+1} < 1.$$

