

(1) Δείξτε ότι το δυναμικό σύστημα $(\mathbb{T}^2, \mathcal{B}, m_{\mathbb{T}^2}, T)$ όπου $T: \mathbb{T}^2 \rightarrow \mathbb{T}^2$ δίνεται από τον τύπο

$$T(x, y) = (2x + \alpha, 2x + \beta) \pmod{1},$$

για κάποια $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, είναι *weak mixing*.

(2) Έστω (X, \mathcal{X}, μ, T) *weak mixing* δυναμικό σύστημα. Δείξτε ότι για κάθε $f \in L^2(\mu)$ έχουμε

$$\frac{1}{N} \sum_{n=1}^N T^{n^2} f \xrightarrow{L^2(\mu)} \int f d\mu.$$

Υπόδειξη: Φασματικό θεώρημα ή *vdC*.

(3) Δείξτε ότι το δυναμικό σύστημα (X, \mathcal{B}, μ, T) είναι *weak mixing*, τότε για κάθε ακολουθία θετικών ακεραίων (n_k) με θετική πυκνότητα, και κάθε $A \in \mathcal{B}$ με $\mu(A) > 0$, έχουμε

$$\mu\left(\bigcup_{k=1}^{\infty} T^{-n_k} A\right) = 1.$$

(4) Δείξτε ότι εάν το δυναμικό σύστημα (X, \mathcal{B}, μ, T) είναι *weak mixing* τότε για κάθε $f, g \in L^\infty(\mu)$ έχουμε

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N T^n f \cdot T^{2n} g = \int f d\mu \cdot \int g d\mu$$

όπου η σύγκλιση λαμβάνει χώρα στον $L^2(\mu)$.

Υπόδειξη: *vdC*.

(5) Δείξτε ότι εάν το δυναμικό σύστημα (X, \mathcal{B}, μ, T) είναι *weak mixing* τότε για κάθε $A, B, C \in \mathcal{X}$ έχουμε

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N |\mu(A \cap T^{-n} B \cap T^{-2n} C) - \mu(A) \cdot \mu(B) \cdot \mu(C)| = 0.$$

(6) Δείξτε ότι το δυναμικό σύστημα (X, \mathcal{B}, μ, T) είναι *weak mixing* αν και μόνο αν για όλα τα σύνολα $A, B, C \in \mathcal{B}$ με θετικό μέτρο υπάρχει $n \in \mathbb{N}$ ώστε

$$\mu(A \cap T^{-n} B \cap T^{-2n} C) > 0.$$