

### Διάφορα θέματα γοδισμού μεταβολών

Πολλές φορές στο αναλυτικό κόστος συμπεριλαμβανόμεναι και κάποιο τερματικό κόστος  $S(x(t_1))$ . Μπορεί να αντιπροσωπεύει π.χ. κάποια ποινή εξόδου ή την αξία σκαρ κ.λπ. Έτσι έχουμε να γόσουμε το εξής πρόβλημα

$$\max \left\{ \int_{t_0}^{t_1} F(t, x, \dot{x}) dt + S(x(t_1)) \right\}, \quad x(t_0) = x_0, \quad (1)$$

όπου  $S$  είναι μια δεδομένη συνάρτηση. Έχουμε

$$S(x(t_1)) - S(x(t_0)) = \int_{t_0}^{t_1} \frac{d}{dt} S(x(t)) dt = \int_{t_0}^{t_1} S'(x) \dot{x}(t) dt$$

Επομένως έχουμε γόση  $x^*(t)$  του προβλήματος (1) αν η  $x^*(t)$  επιγύσει το πρόβλημα

$$\max \int_{t_0}^{t_1} [F(t, x, \dot{x}) + S'(x) \cdot \dot{x}(t)] dt,$$

ή  $x(t_0) = x_0$  και  $x(t_1)$  ελεύθερο. Αν θέσουμε

$$F_1(t, x, \dot{x}) = F(t, x, \dot{x}) + S'(x) \dot{x},$$

τότε έχουμε να επιγύσουμε ένα πρόβλημα βελτιστοποίησης στη κλασική του μορφή, οπότε θα έχουμε

$$\left( \frac{\partial F_1}{\partial \dot{x}} \right)_{t=t_1} + S'(x(t_1)) = 0, \quad \text{για } x(t) = x^*(t).$$

Παρατήρηση: Αν η  $F$  είναι καλή ως προς  $(x, \dot{x})$  και η  $S$  είναι επίσης καλή, τότε η γόση του εξίσωσης Euler είναι ολικό μέγιστο.

Πράγματι,

$$\int_{t_0}^{t_1} F^* dt + S(x^*(t_1)) - \int_{t_0}^{t_1} F dt - S(x(t_1))$$

$$\Rightarrow \left[ \left( \frac{\partial F^*}{\partial \dot{x}} \right)_{t=t_1} + S'(x^*(t_1)) \right] \cdot (x^*(t_1) - x(t_1)) = 0$$

Παράδειγμα: Νά επιλυθεί το πρόβλημα

$$\min \left\{ \int_0^1 (x^2 + \dot{x}^2) dt + (x(1))^2 \right\}, \quad x(0) = 1.$$

Θα πρέπει να ισχύει

$$\left( \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \right)_{t=1} + S'(x(1)) = 0$$

όπου  $F(t, x, \dot{x}) = x^2 + \dot{x}^2$  και  $S(u) = u^2$ . Οπότε  $F_{\dot{x}}' = 2\dot{x}$   
και  $S'(u) = 2u$  και η συνθήκη εγκάρσιότητας συνεπάγεται  
 $2\dot{x}(1) + 2x(1) = 0,$

δηλ

$$2A(e + e^{-1}) - 2e^{-1} + 2A(e - e^{-1}) + 2e^{-1} = 0,$$

οπότε  $A = 0$  και  $x(t) = e^{-t}$  η οποία είναι και λύση του προβλεπόμενου λόγω κυρτότητας.

Στην περίπτωση που έχουμε ένα πρόβλημα στον  $\mathbb{R}^n$ ,

δηλ  $x(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t))$  με  $x^0 = (x_1^0, \dots, x_n^0)$  και

επιβάλλουμε τις παρακάτω τερματικές συνθήκες

$$\begin{aligned} x_i(t_1) &= x_i^1, \quad i = 1, \dots, \ell, \\ x_i(t_1) &\geq x_i^1, \quad i = \ell+1, \dots, m, \\ x_i(t_1) &\text{ ελεύθερο}, \quad i = m+1, \dots, n \end{aligned} \quad (2)$$

Οι εξισώσεις Euler που ικανοποιούνται είναι οι

$$\frac{\partial F}{\partial x_i} - \frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}_i} = 0, \quad i = 1, \dots, n.$$

Οι αντιστοιχίες συνθήκες εγκυρότητας γράφονται στην μορφή

$$x_i^*(t_1) = x_i^{\dagger}, \quad i=1, \dots, l$$

$$\left(\frac{\partial F}{\partial \dot{x}_i}\right)_{t=t_1} \leq 0 \quad (=0 \text{ αν } x_i^*(t_1) > x_i^{\dagger}) \quad i=l+1, \dots, m(3)$$

$$\left(\frac{\partial F}{\partial \dot{x}_i}\right)_{t=t_1} = 0 \quad i=m+1, \dots, n.$$

Η αναγκαία συνθήκη Legendre, παίρνει τη μορφή

$$\sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n F_{x_i x_j}''(t, x_1^*(t), \dots, x_n^*(t), \dot{x}_1^*(t), \dots, \dot{x}_n^*(t)) h_i h_j \leq 0,$$

για ομοια  $t \in [t_0, t_1]$  και τα  $h_i, h_j, i, j = 1, \dots, n$ .

Παράδειγμα: Να λυθεί το πρόβλημα

$$\min \int_0^{\pi/2} (\dot{x}_1^2 + \dot{x}_2^2 + 2x_1 x_2) dt, \quad x_1(0) = x_2(0) = 0,$$

όπου (i)  $x_1(\pi/2) = 1$ , (ii)  $x_2(\pi/2)$  ελεύθερο.

Έχουμε  $F = \dot{x}_1^2 + \dot{x}_2^2 + 2x_1 x_2$ , επομένως οι εξισώσεις

Euler είναι

$$\frac{\partial F}{\partial x_1} - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial \dot{x}_1} \right) = 2x_2 - \frac{d}{dt} (2\dot{x}_1) = 2x_2 - 2\ddot{x}_1 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_2} - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial \dot{x}_2} \right) = 2x_1 - \frac{d}{dt} (2\dot{x}_2) = 2x_1 - 2\ddot{x}_2 = 0$$

Παραγωγίζοντας την πρώτη εξίσωση δύο φορές,

παιρνουμε

$$x_1 = A e^t + B e^{-t} + C \sin t + D \cos t,$$

όμοια  $x_2 = \ddot{x}_1$ , οπότε

$$x_2 = A e^t + B e^{-t} - C \sin t - D \cos t$$

|| Χαρακτηριστικό  
πολυώνυμο  
 $r^4 - 1 = 0$

Εχουμε

$$x_1(0) = x_2(0) = 0 \text{ και } x_1(\pi/2) = 1,$$

οπότε

$$A + B + D = 0, \quad A + B - D = 0, \quad A e^{\pi/2} + B e^{-\pi/2} + C = 1.$$

Η συνθήκη εγκυριότητας  $\mu$  δίνει

$$\left( \frac{\partial F}{\partial \dot{x}_2} \right)_{t=\pi/2} = 2 \dot{x}_2(\pi/2) = 2 [A e^{-\pi/2} - B e^{\pi/2} + D] = 0.$$

Συνεπώς

$$A = B = D = 0, \quad C = 1$$

και  $x_1(t) = \sin t$ ,  $x_2 = -\sin t$ .

Επιπλέον

$$\sum_{j=1}^2 \sum_{i=1}^2 \frac{\partial^2 F}{\partial \dot{x}_i \partial \dot{x}_j} h_i h_j = 2h_1^2 + 2h_2^2 \leq 0.$$

Επομένως το πρόβλημα ελαχιστοποίησης είναι πιθανόν να έχει λύση, ενώ το πρόβλημα μεγιστοποίησης δεν έχει λύση. □

Παρακάτω θα εξετάσουμε το πρόβλημα του ελεύθερου τερματικού χρόνου. Ισχύει το παρακάτω θεώρημα.

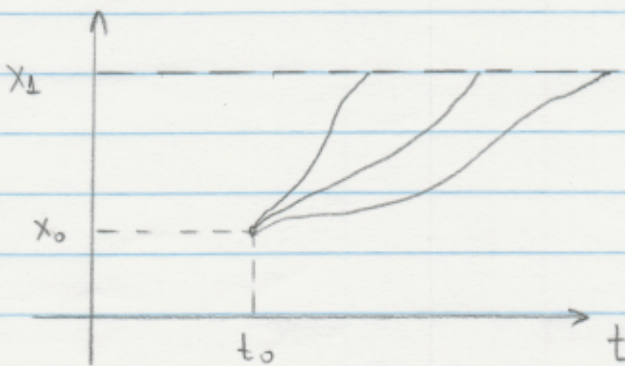
Θεώρημα θεωρούμε το πρόβλημα μεγιστοποίησης

$$\max_{t_0} \int_{t_0}^{t_1} F(t, x(t), \dot{x}(t)) dt, \quad x(t_0) = x^0$$

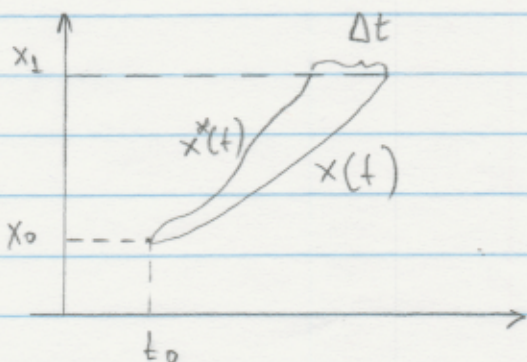
μέ τις τερματικές συνθήκες (2) με  $t_1 \in [T_1, T_2]$   $t_0 \leq T_1 < T_2$ .  
 Αν  $(x_1^*(t), \dots, x_n^*(t))$  είναι μία λύση των προβλημάτων  
 στο διάστημα  $[t_0, t_1^*]$ , τότε ικανοποιούνται οι εξισώσεις  
 Euler, οι συνθήκες εγκυρότητας (3) και επιπλέον  
 οι συνθήκες

$$\left[ F - \sum_{i=1}^n \dot{x}_i \frac{\partial F}{\partial \dot{x}_i} \right]_{t=t_1^*} \begin{cases} \leq 0 & \text{αν } t_1^* = T_1 \\ = 0 & \text{αν } t_1^* \in (T_1, T_2) \\ \geq 0 & \text{αν } t_1^* = T_2 \end{cases} \quad (4)$$

Απόδειξη (Για μία διάσταση,  $x(t_1) = x_1$  και  $t_1$  ελεύθερο)



Παρατήρηση:



Η δυσκολία έγκειται στο ότι  
 η  $x^*(t)$  δεν ορίζεται για  $t > t_1$ .  
 Για να απαγορεύσουμε την  
 απόδειξη, θεωρούμε ότι η  
 $x^*(t)$  επεκτείνεται για  $t > t_1$   
 και θεωρούμε διαταραχικό  
 $x(t) = x^*(t) + \varepsilon \mu(t)$

Υποθέτουμε ότι  $t_1^* \in (T_1, T_2)$ , οπότε

$$J(x^* + \varepsilon \mu) = \int_{t_0}^{t_1(\varepsilon)} F(t, x^*(t) + \varepsilon \mu(t), \dot{x}^*(t) + \varepsilon \dot{\mu}(t)) dt$$

Αν παραγωγίσουμε  $\omega$  προς  $\varepsilon$ , τότε θα υπάρξει ο  
επιπλέον όρος

$$F(t_1(\varepsilon), x^*(t_1(\varepsilon)) + \varepsilon \mu(t_1(\varepsilon)), \dot{x}^*(t_1(\varepsilon)) + \varepsilon \dot{\mu}(t_1(\varepsilon))) t_1'(\varepsilon).$$

Επομένως

$$I'(0) = \int_{t_0}^{t_1^*} [F_x(t, x^*(t), \dot{x}^*(t)) - \frac{d}{dt} F_{\dot{x}}(t, x^*(t), \dot{x}^*(t))] dt + \frac{\partial F}{\partial \dot{x}}(t_1^*, x^*(t_1^*), \dot{x}^*(t_1^*)) \mu(t_1^*) + F(t_1^*, x^*(t_1^*), \dot{x}^*(t_1^*)) t_1'(0) \quad (5)$$

Όμως  $x_1 = x^*(t_1(\varepsilon)) + \varepsilon \mu(t_1(\varepsilon))$ ,

οπότε παραγωγίζοντας  $\omega$  προς  $\varepsilon$ , έχουμε  
 $\dot{x}^*(t_1^*) t_1'(0) + \mu(t_1^*) = 0$ .

Οπότε από την (5), έχουμε

$$\left[ - \frac{\partial F}{\partial \dot{x}}(t_1^*, x^*(t_1^*), \dot{x}^*(t_1^*)) \dot{x}^*(t_1^*) + F(t_1^*, x^*(t_1^*), \dot{x}^*(t_1^*)) \right] t_1'(0) = 0$$

για όλα τα  $t_1'(0)$ .

Συνθήκες γωνιότητας

Θεωρούμε το πρόβλημα ελαχιστοποίησης

$$\min \int_{-1}^{+1} x^2(1-x)^2 dt, \quad x(0)=0, \quad x(2)=1. \quad (P_1)$$

Αν αναζητήσουμε μία ομαλή λύση  $x(t)$ , τότε θα πρέπει

$$x^2(t)(1-x(t))^2 = 0$$

ή  $x(t)$  μία ομαλή συνάρτηση. Οι μόνες λύσεις  
στη παραπάνω εξίσωση είναι

$$x(t)=0 \quad \text{ή} \quad \dot{x}(t)=1,$$

οπότε  $x(t)=0$  ή  $x(t)=t$ . Όμως καμία από τις  
παραπάνω δεν ικανοποιεί και τις δύο συνοριακές  
συνθήκες.

Η βέλτιστη λύση του προβλήματος είναι

$$x^*(t) = \begin{cases} 0 & \text{για } 0 \leq t < 1 \\ t & \text{για } 1 \leq t \leq 2. \end{cases}$$

που δεν είναι  $C^2$ . Η συνάρτηση  $x^*$  είναι συνεχής  
αλλά η παράγωγος  $\dot{x}^*$  είναι ασυνεχής στο  $t=1$  και  
το γράφημα παρουσιάζει γωνία.

Υπόθεση Θεωρούμε ως αποδεκτές συναρτήσεις, συνεχείς που είναι  
κατά τμήματα ομαλές συναρτήσεις δηλ. είναι ομαλές  
συναρτήσεις εκτός ενός πεπερασμένου πηθήθους σημείων  
που η πρώτη παράγωγος είναι ασυνεχής.

$$F(x, y, z) = F_x(x, y, z) + \lambda_1(x, y, z) + \lambda_2(x, y, z)$$

Ας υποθέσουμε ότι η ακρότατη συνάρτηση έχει ένα σημείο  $t_d$  συνέχειας με  $t_d \in (t_0, t_1)$ ,  $\dot{x}(t_d) \neq \dot{x}(t_d+)$ .  
 Και μελετάμε το πρόβλημα δεδομένων ακρων  $\delta \eta \mu(t_0) = \mu(t_1) = 0$ ,

$$J(\epsilon) = J[x^* + \epsilon \mu] = \int_{t_0}^{t_d} F(t, x^* + \epsilon \mu, \dot{x} + \epsilon \dot{\mu}) dt + \int_{t_d}^{t_1} F(t, x^* + \epsilon \mu, \dot{x} + \epsilon \dot{\mu}) dt.$$

Οπότε

$$J'(0) = \int_{t_0}^{t_d} (F_x \mu + F_{\dot{x}} \dot{\mu}) dt + \int_{t_d}^{t_1} (F_x \mu + F_{\dot{x}} \dot{\mu}) dt \quad (6)$$

Επιλέγοντας κατάλληλο  $\mu$  είναι εύκολο να δείξουμε ότι

$$F_x - \frac{d}{dt} F_{\dot{x}} = 0 \text{ στο } (t_0, t_d) \cup (t_d, t_1),$$

οπότε λόγω συνέχειας, οι εξισώσεις Euler πρέπει να ικανοποιούνται δεξιά και αριστερά από το  $t_d$ .

Αν θεωρήσουμε τώρα πιο ομαλό  $\mu$  με  $\mu(t_d) \neq 0$ , έχουμε από την (6):

$$J'(0) = \int_{t_0}^{t_d} (F_x - \frac{d}{dt} F_{\dot{x}}) \mu + F_{\dot{x}} \dot{\mu} \Big|_{t_0}^{t_d-} + \int_{t_d}^{t_1} (F_x \mu - \frac{d}{dt} F_{\dot{x}}) \mu + F_{\dot{x}} \dot{\mu} \Big|_{t_d+}^{t_1}$$

$$= [F_{\dot{x}}(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d-)) - F_{\dot{x}}(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d+))] \mu(t_d) = 0$$

Από την παραπάνω σχέση προκύπτει η πρώτη συνθήκη χωριστά της Weierstrass - Erdmann:

$$F_{\dot{x}}(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d-)) = F_{\dot{x}}(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d+)) \quad (7a)$$

Επιπλέον ισχύει η δευτέρα συνθήκη:

$$H(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d-)) = H(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d+)) \quad (7b)$$



όπου

$$H(t, x, \dot{x}) = \dot{x} F_{\dot{x}}(t, x, \dot{x}) - F(t, x, \dot{x})$$

Για την απόδειξη των παραπάνω σχέσεων θεωρούμε ασθενώς διαταραχίς της μορφής:

$$x_\varepsilon(t) = \begin{cases} x^*(t) & \text{για } t_0 \leq t \leq t_d \\ x^*(t_d) + \dot{x}^*(t_d^-) (t - t_d) & \text{για } t_d < t \leq t_d + \varepsilon \\ x^*(t) + \frac{\{x^*(t_d) + \dot{x}^*(t_d^-) \varepsilon - x^*(t_d + \varepsilon)\} (t_d - t)}{t_1 - t_d - \varepsilon} & \text{για } t_d + \varepsilon < t \leq t_1 \end{cases}$$

και

$$\tilde{x}_\varepsilon(t) = \begin{cases} x^*(t) + \frac{\{x^*(t_d) - \dot{x}^*(t_d) \varepsilon - x^*(t_d - \varepsilon)\} (t - t_0)}{t_d - t_0 - \varepsilon} & \text{αν } t_0 \leq t \leq t_d - \varepsilon \\ x^*(t_d) - \dot{x}^*(t_d) (t_d - t) & \text{αν } t_d - \varepsilon < t \leq t_d \\ x^*(t) & \text{αν } t_d < t \leq t_1 \end{cases}$$

Υπὸδειξη: Ισχύει

$$\frac{d}{d\varepsilon} J(x_\varepsilon) \Big|_{\varepsilon=0} = H(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d)) - H(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d^-)) \geq 0$$

$$\frac{d}{d\varepsilon} J(\tilde{x}_\varepsilon) \Big|_{\varepsilon=0} = H(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d^-)) - H(t_d, x^*(t_d), \dot{x}^*(t_d)) \geq 0$$

Παράδειγμα Επανέρχόμενοι στο πρόβλημα  $(P_2)$ , επιλέγουμε την εξίσωση Euler, η αναμενόμενη ακριβής ομαγή συνάρτηση είναι  $x^*(t) = \frac{1}{2}t$  με  $J(x^*(t)) = 0.125$