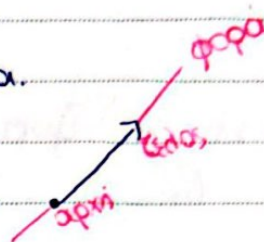


Άλλα  
1<sup>η</sup> διάλεξη

## - Αναλυτική Γεωμετρία -

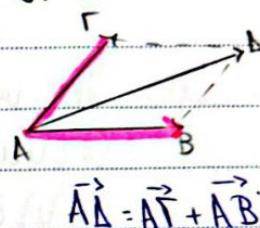
Εργασία : Αρχικά σου 2 διαστάσεις.

Διαυσιότητα | Ελεύθερα διαυσιότητα.



Εφαρμογή σε 1 οντίο

Πως προσθέτω διαυσιότητα; Ο κανόνας παραλληλογράμμου

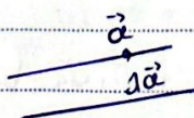


Ιδιότητες αθροισματος :

$$\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a} \quad (\text{αντιμεταθετική})$$

$$\vec{a} + (\vec{b} + \vec{c}) = (\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c}$$

Παράλληλος :  $\lambda \cdot \vec{a}$  : διαυσιότητα, παράλληλα



Εάν  $\lambda > 0$  διόρθωση

$\lambda < 0$  αντιστροφή

Παράλληλα (διαυσιότητα)

Τα  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  είναι παράλληλα αν ένα από αυτά  
είναι πολλαπλάσιο του άλλου. Δηλ  $\exists \lambda \in \mathbb{R}$  ώστε:

$$\vec{b} = \lambda \cdot \vec{a}$$



## Πρόβλημα Εξαρτησης διανυσμάτων $\vec{a}_1, \vec{a}_n$

Κάνοις αν αυτά γράφεται σαν γρ. συνδυασμός των υπολοίπων.

## Πρόβλημα Ανεξαρτησίας διανυσμάτων:

$$\text{Αν } \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R} \text{ και } \lambda_1 \vec{a}_1 + \lambda_2 \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \vec{a}_n = \vec{0} \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0.$$

Πότε τα  $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$  είναι γρ. εξαρτημένα; αν υπάρχει το πολύ ένα διάνυσμα τέτοιο ώστε

$$\lambda_1 \vec{a}_1 + \dots + \lambda_n \vec{a}_n = \vec{0}$$

Ιδιότητες:  $\lambda \in \mathbb{R}, \mu \in \mathbb{R}$

$$\lambda(\mu \vec{a}) = (\lambda \mu) \vec{a}$$

$$(\lambda - \mu) \vec{a} = \lambda \vec{a} - \mu \vec{a}$$

Βασική ιδιότητα: Αν  $a_1, \dots, a_n$  γρ. ανεξαρτητά και  $\lambda_1 \vec{a}_1 + \dots + \lambda_n \vec{a}_n = \mu_1 \vec{a}_1 + \dots + \mu_n \vec{a}_n \Leftrightarrow$

$\forall \mu_i \in \mathbb{R}$

Τότε  $\lambda_i = \mu_i \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$

$$\Leftrightarrow \lambda_1 \vec{a}_1 - \mu_1 \vec{a}_1 + \lambda_2 \vec{a}_2 - \mu_2 \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \vec{a}_n - \mu_n \vec{a}_n = \vec{0} \Rightarrow \lambda_1 - \mu_1 = 0 \Leftrightarrow \lambda_1 = \mu_1$$

$$\lambda_2 - \mu_2 = 0 \Leftrightarrow \lambda_2 = \mu_2$$

$$\lambda_n - \mu_n = 0 \Leftrightarrow \lambda_n = \mu_n$$



Άσκηση 2<sup>η</sup> διαλέξη.  
26/09/24.

### Παραδείγματα διαυσιμότητας / Γρ. Εξάρτησης

$\vec{u}, \vec{v}$  όταν  $\vec{u} = \lambda \cdot \vec{v}$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

- Γραμμική ανεξαρτησία διανυσμάτων

$\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n$

Αν  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R} : \lambda_1 \cdot \vec{u}_1 + \lambda_2 \cdot \vec{u}_2 + \dots + \lambda_n \cdot \vec{u}_n = \vec{0} \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$ .

- Γραμμική εξάρτηση

$\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n$  είναι γραμμικά εξαρτημένα

όταν  $\exists \lambda_i \neq 0$  και  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$  ώστε  $\lambda_1 \vec{u}_1 + \dots + \lambda_n \vec{u}_n = \vec{0}$ .

$$\Leftrightarrow \vec{u}_i = -\frac{\lambda_n}{\lambda_i} \vec{u}_1 - \dots - \vec{u}_n$$

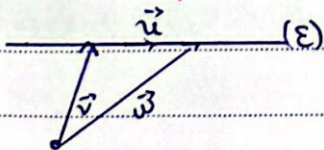
**Πρόταση:** Έστω  $\vec{u}, \vec{v}$  γραμμικά ανεξάρτητα διανύσματα  
κάθε διάνυσμα στο επίπεδο  $\vec{u}, \vec{v}$ .

Η διάσταση του επιπέδου 2, δηλ  $\exists$  βάση  $\mathcal{B} = \{\vec{u}, \vec{v}\}$

i) Τα  $\vec{u}, \vec{v}$  είναι γρ. ανεξάρτητα

ii) Κάθε διάνυσμα στο επίπεδο είναι γρ. συνδυασμός των στοιχείων της βάσης.

**Παραμετρική μορφή ευθείας:**

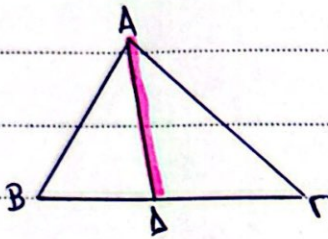


$$\vec{w} = \vec{v} + t \vec{u}, \quad t \in \mathbb{R}$$



**Παράδειγμα 1:** Σε ένα τρίγωνο  $AB\Gamma$ , επιλέγουμε  $\Delta$  το μέσο της  $B\Gamma$ . Να περιγράψει το  $\vec{A\Delta}$  σαν γρ. συνδυασμός 2 διανυσμάτων

**Απάντηση:**



Το  $\vec{A\Delta}$  γρ. συν. των  $\vec{AB}, \vec{A\Gamma}$   
 $\vec{A\Gamma}, \vec{B\Gamma}$

•  $\vec{A\Delta} \rightarrow \vec{A\Gamma}, \vec{B\Gamma}$

$$\begin{aligned}\vec{A\Delta} &= \vec{A\Gamma} + \vec{\Gamma\Delta} = \vec{A\Gamma} + \frac{1}{2} \vec{\Gamma B} \\ &= \vec{A\Gamma} - \frac{1}{2} \vec{B\Gamma}\end{aligned}$$

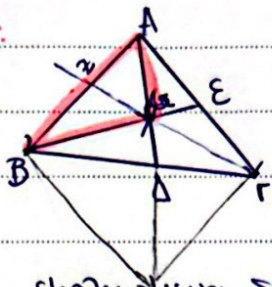
$\vec{A\Delta} \rightarrow \vec{AB}, \vec{A\Gamma}$

$$\begin{aligned}\vec{A\Delta} &= \vec{A\Gamma} - \frac{1}{2} \vec{B\Gamma} = \vec{A\Gamma} - \frac{1}{2} (\vec{B\Delta} + \vec{A\Gamma}) = \vec{A\Gamma} - \frac{1}{2} (-\vec{AB} + \vec{A\Gamma}) = \\ &= \vec{A\Gamma} + \frac{1}{2} \vec{AB} - \frac{1}{2} \vec{A\Gamma} = \frac{1}{2} \vec{AB} + \frac{1}{2} \vec{A\Gamma} = \frac{1}{2} (\vec{AB} + \vec{A\Gamma}).\end{aligned}$$



**Παράδειγμα:** Σε ένα τρίγωνο αποδείξτε ότι οι διαμέσοι διέρχονται από το ίδιο σημείο.

**Απάντηση:**



Όλα τα χρησιμοποιούμενα διανυσματα θα περιγράφουν τον γραμμ. συνδυασμό του  $\vec{AB}, \vec{AC}$

$$\text{το } \vec{AD} = \frac{1}{2} \vec{AB} + \frac{1}{2} \vec{AC}$$

$$\vec{BE} = \frac{1}{2} \vec{BA} + \frac{1}{2} \vec{BC} = -\frac{1}{2} \vec{AB} + \frac{1}{2} (\vec{BA} + \vec{AC})$$

$$= -\frac{1}{2} \vec{AB} + \frac{1}{2} (-\vec{AB} + \vec{AC})$$

$$= -\vec{AB} + \frac{1}{2} \vec{AC}$$

$$\bullet \vec{AG} = x \cdot \vec{AD} = x \cdot \left( \frac{1}{2} \vec{AB} + \frac{1}{2} \vec{AC} \right) = \frac{x}{2} \vec{AB} + \frac{x}{2} \vec{AC}$$

$$\bullet \vec{BG} = y \cdot \vec{BE} = y \cdot \left( -\vec{AB} + \frac{1}{2} \vec{AC} \right) = -y \vec{AB} + \frac{y}{2} \vec{AC}$$

$$\vec{AB} = \vec{AG} + \vec{GB} = \vec{AG} - \vec{BG} = \frac{x}{2} \vec{AB} + \frac{x}{2} \vec{AC} - \left( -y \vec{AB} + \frac{y}{2} \vec{AC} \right)$$

$$= \frac{x}{2} \vec{AB} + \frac{x}{2} \vec{AC} + y \vec{AB} - \frac{y}{2} \vec{AC} =$$

$$= \left( \frac{x}{2} + y \right) \vec{AB} + \left( \frac{x}{2} - \frac{y}{2} \right) \vec{AC}$$

$$\vec{AB} = \left( \frac{x}{2} + y \right) \vec{AB} + \left( \frac{x}{2} - \frac{y}{2} \right) \vec{AC} \Leftrightarrow \left( 1 - \frac{x}{2} - y \right) \vec{AB} - \left( \frac{x}{2} - \frac{y}{2} \right) \vec{AC} = \vec{0}$$

Η γραμμική ανεξαρτησία των  $\vec{AB}, \vec{AC}$  δίνει:

$$\begin{array}{l|l} 1 - \frac{x}{2} - y = 0 & 1 - \frac{x}{2} - x = 0 \\ -\left( \frac{x}{2} - \frac{y}{2} \right) = 0 & y = x \end{array} \quad \Leftrightarrow \quad \begin{array}{l|l} & x = \frac{2}{3} \\ & y = \frac{2}{3} \end{array}$$



$$\Rightarrow \vec{r}_G = \vec{r}_A + \vec{AG} = -\vec{AT} + \frac{2}{3} \left( \frac{1}{2} \vec{AB} + \frac{1}{2} \vec{AT} \right).$$

$$= -\vec{AT} + \frac{1}{3} \vec{AB} + \frac{1}{3} \vec{AT} = \frac{1}{3} \vec{AB} - \frac{2}{3} \vec{AT}$$

$$\Rightarrow \mu \vec{r}_G = 1 \cdot \vec{r}_Z \Rightarrow \vec{r}_Z = \mu \cdot \left( \frac{1}{3} \vec{AB} - \frac{2}{3} \vec{AT} \right)$$

$$\text{Όμως: } \vec{r}_Z = \vec{r}_A + \vec{AZ} = -\vec{AT} + \gamma \cdot \vec{AB}$$

$$\text{Επομένως, } \mu \left( \frac{1}{3} \vec{AB} - \frac{2}{3} \vec{AT} \right) = -\vec{AT} + \gamma \vec{AB}$$

$$\frac{\mu}{3} \vec{AB} - \frac{2\mu}{3} \vec{AT} = -\vec{AT} + \gamma \vec{AB}$$

$$\Leftrightarrow \frac{\mu}{3} = \gamma$$

$$\gamma = \frac{1}{2}$$

$$\Leftrightarrow$$

$$-\frac{2\mu}{3} = -1$$

$$\mu = \frac{3}{2}$$

$$\vec{r}_Z = \frac{1}{2} \vec{AB}$$

• Πότε  $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n$  είναι γρ. ανεξάρτητα?

Αν έχω για  $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$

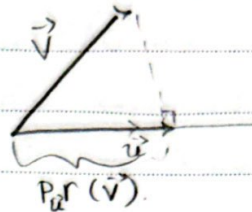
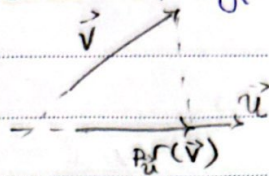
$$\alpha_1 \vec{u}_1 + \alpha_2 \vec{u}_2 + \dots + \alpha_n \vec{u}_n = \vec{0} \Rightarrow \alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0.$$

• Εσωτερικό Γινόμενο



## Εσωτερικό Γινόμενο

Έστω  $\vec{u}, \vec{v}$  γρ. ανεξάρτητα



## Ιδιότητες προβολής

Πρόταση: Έστω  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \neq \vec{0}$  και  $\text{proj}(\vec{u}), \text{proj}(\vec{v})$

$$\text{Τότε α) } \text{proj}(\vec{u} + \vec{v}) = \text{proj}(\vec{u}) + \text{proj}(\vec{v})$$

$$\text{β) } \forall \lambda \in \mathbb{R} \quad \text{proj}(\lambda \vec{u}) = \lambda \text{proj}(\vec{u})$$

Προσχηματισμός αριθμός:  $\left( \text{proj}(\vec{u}) \right) \frac{\vec{w}}{|\vec{w}|} = \text{proj}(\vec{w})(\vec{u})$

Πρόταση: Έστω  $\vec{u}, \vec{v}$  γρ. ανεξάρτητα τότε

$$|\vec{v}|(\text{proj}(\vec{v})) = |\vec{u}|(\text{proj}(\vec{u}))$$

## Εσωτερικό Γινόμενο

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}|(\text{proj}(\vec{b})) = |\vec{a}||\vec{b}| \cos \theta.$$

Ιδιότητες εσ. γινομένου:

$$\text{α) } \vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a} \quad \text{αντιμεταθετική}$$

$$\text{β) } \vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2$$

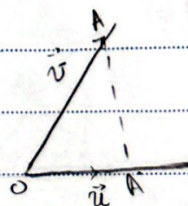
$$\text{γ) } \vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c} \quad \text{επιμεριστική}$$

$$\text{δ) } \lambda(\vec{a} \cdot \vec{b}) = (\lambda \vec{a}) \cdot \vec{b}$$

$$\text{ε) } \text{Τότε } |\vec{u}| = 0 \Leftrightarrow \vec{u} = \vec{0}.$$

Υπολογισμός της προβολής:

$$\text{proj}(\vec{v}) = \vec{OA}'$$



Αν: Το διάνυσμα της προβολής είναι παρατηρητό του  $\vec{u}$ , οπότε

θα χρησιμοποιήσουμε τα γρ. ανεξάρτητα  $\vec{u}, \vec{v}$  τότε  $\vec{OA}' = \lambda \vec{u} \perp \vec{AA}'$  (κάθετο, ορθογώνιο)



Δίνονται  $\vec{A} \cdot \vec{A}' = A\vec{O} + o\vec{A}' : -\vec{v} + \lambda\vec{u} \perp \vec{u}$

$$\vec{A} \cdot \vec{A}' \perp o\vec{A}' \Leftrightarrow \vec{A} \cdot \vec{A}' \cdot o\vec{A}' = 0$$

$$\Leftrightarrow (-\vec{v} + \lambda\vec{u}) \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow -\vec{v} \cdot \vec{u} + (\lambda\vec{u}) \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow$$

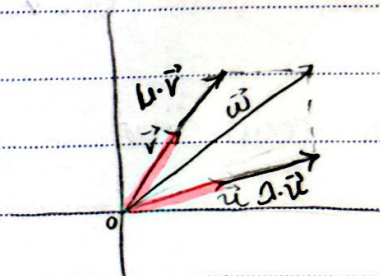
$$\Leftrightarrow -\vec{v} \cdot \vec{u} + \lambda(\vec{u} \cdot \vec{u}) \Leftrightarrow -\vec{v} \cdot \vec{u} + \lambda \cdot |\vec{u}|^2 = 0 \Leftrightarrow \lambda = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{|\vec{u}|^2}$$

$$P_{\vec{u}}(\vec{r}) = \left( \vec{v} \cdot \frac{\vec{u}}{|\vec{u}|} \right) \frac{\vec{u}}{|\vec{u}|}$$

Συστήματα αναφοράς (Συστήματα συντεταγμένων).

Αν  $\vec{u}, \vec{v}$  γρ. ανεξάρτητα διανύσματα

$$\vec{w} = \lambda\vec{u} + \mu\vec{v} = \lambda_1\vec{u} + \mu_1\vec{v}$$



$$\text{Τότε } \lambda\vec{u} + \mu\vec{v} = \lambda_1\vec{u} + \mu_1\vec{v} \Leftrightarrow$$

$$(\lambda - \lambda_1)\vec{u} + (\mu - \mu_1)\vec{v} = \vec{0} \text{ όπως } \vec{u}, \vec{v} \text{ γρ. ανεξάρτητα.}$$

$$\text{Οπότε } \lambda - \lambda_1 = 0, \mu - \mu_1 = 0$$

Ορθογώνια  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$

ορθοκανονικό σύστημα



$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

$$|\vec{u}| = 1$$

$$|\vec{v}| = 1$$

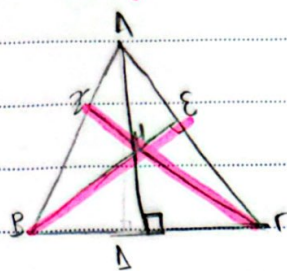


Ορθοκανονικό σύστημα  $\hat{i}$  μοναδιαίο διάνυσμα

$$\hat{j} \quad |\hat{i}| = |\hat{j}| = 1, \quad \hat{i} \cdot \hat{j} = 0.$$

$$\vec{w} = x \cdot \hat{i} + y \cdot \hat{j} = (x, y)$$

Εφαρμογή: Αποδείξτε πως τα ύψη στο τρίγωνο διέρχονται από το ίδιο σημείο



Αν  $\hat{i}, \hat{j}$  ορθοκανονικό σύστημα

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = (a_1 \hat{i} + a_2 \hat{j}) (b_1 \hat{i} + b_2 \hat{j}) = \textcircled{1}$$

$$\text{Έστω } \vec{a} = a_1 \hat{i} + a_2 \hat{j} = (a_1, a_2)$$

$$\vec{b} = b_1 \hat{i} + b_2 \hat{j} = (b_1, b_2)$$

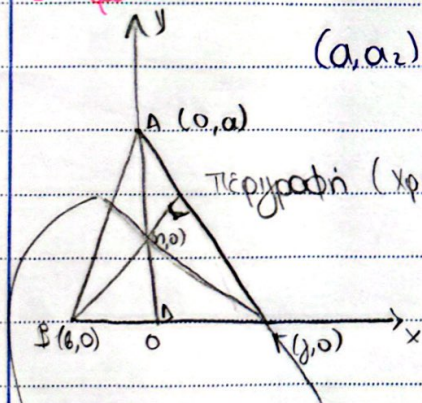
$$\textcircled{1} = a_1 \hat{i} (b_1 \hat{i} + b_2 \hat{j}) + a_2 \hat{j} (b_1 \hat{i} + b_2 \hat{j})$$

$$= (a_1 \hat{i})(b_1 \hat{i}) + (a_1 \hat{i})(b_2 \hat{j}) + (a_2 \hat{j})(b_1 \hat{i}) + (a_2 \hat{j})(b_2 \hat{j})$$

$$= (a_1 b_1 \underset{1}{\hat{i}\hat{i}} + a_1 b_2 \underset{0}{\hat{i}\hat{j}}) + (a_2 b_1 \underset{0}{\hat{j}\hat{i}} + a_2 b_2 \underset{1}{\hat{j}\hat{j}})$$

1ος τρόπος

$$(a_1, a_2) (b_1, b_2) = a_1 b_1 + a_2 b_2.$$

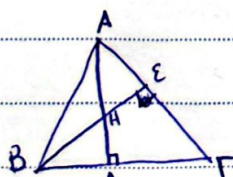


Περίγραφή (χρήση ορθογωνιότητας της ευθείας).

Μετά θα βρούμε την ευθεία Γ, Η θα αποδείξουμε τα ορθώματα με τα ΑΒ

2ος τρόπος

Χωρίς σύνθετα συστήματα αναφοράς.



$\vec{AB}, \vec{AT}$  για ανεξάρτητα

$$\vec{AH} = x \cdot \vec{AD}$$

$$\vec{BH} = y \cdot \vec{BE}$$

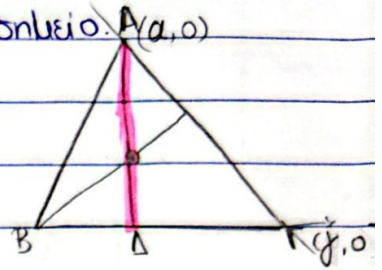
$$\vec{AH} + \vec{BH} = \vec{AB}$$

$\vec{BA}$  προβολή  $\vec{AB}$  με προβολή περιγράψουμε τα  $\vec{BA}, \vec{AE}$  με βάση τα  $\vec{AB}, \vec{AT}$



Δόνηση

Τα τρία ύψη του τριγώνου διέρχονται από το ίδιο σημείο.



$$\vec{AB} = (b, 0) - (a, 0) = (b-a, 0)$$

$$\vec{CE} = (0, -\frac{bx}{a}) - (x, 0) = (-x, -\frac{bx}{a})$$

$$y-a = kx$$

$$-a = kx \Rightarrow k = -\frac{a}{x}$$

$$y = \frac{x}{a} (x-b)$$

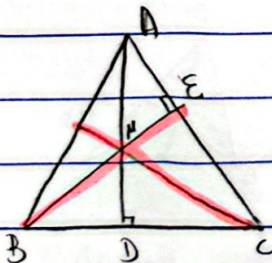
$$2(-\frac{a}{x}) = -1$$

$$1 = \frac{x}{a}$$

$$y_0 = -\frac{bx}{a}$$

$$\vec{AB} \perp \vec{CE} \quad \vec{AB} \cdot \vec{CE} = (b-a) \cdot (-x, -\frac{bx}{a})$$

$$= -bx + a\frac{bx}{a} = 0$$



$$\vec{AB} \perp \vec{BC} \Leftrightarrow \vec{AH} \cdot \vec{BC} = 0$$

$$\vec{BE} \perp \vec{AC} \Leftrightarrow \vec{BH} \cdot \vec{AC} = 0$$

$$\vec{CH} \perp \vec{AB} ?$$

$$\vec{CH} \cdot \vec{AB} = (\vec{CA} + \vec{AH}) (\vec{AC} + \vec{CB})$$

$$= (-\vec{AC} + \vec{AH}) (\vec{AC} - \vec{BC})$$

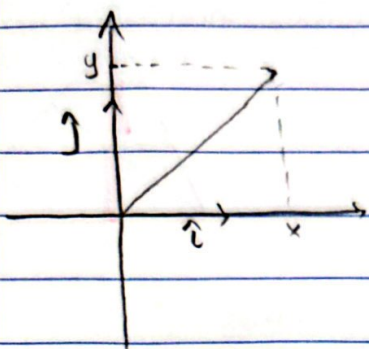
$$= -\vec{AC} \cdot \vec{AC} + \vec{AC} \cdot \vec{BC} + \vec{AH} \cdot \vec{AC} - \vec{AH} \cdot \vec{BC}$$

$$= -\vec{AC} \cdot \vec{AC} + \vec{AC} \cdot \vec{BC} + (\vec{AB} + \vec{BH}) \vec{AC} = 0$$

$$= -\vec{AC} \cdot \vec{AC} + \vec{AC} \cdot \vec{BC} + \vec{AB} \cdot \vec{AC} + \vec{BH} \cdot \vec{AC}$$

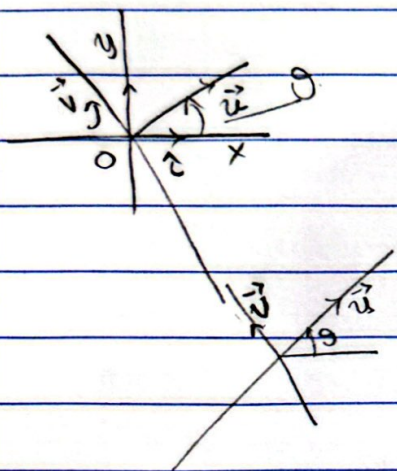


Ορθοκανονικά συστήματα αξεφθέρων.



$$xi + yj = (x, y)$$

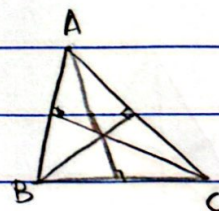
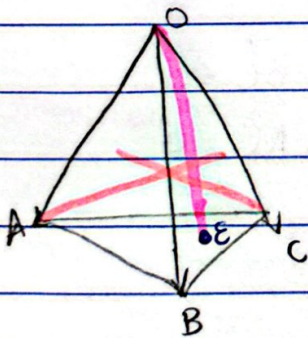
Θα πάμε σε ένα δεύτερο ορθοκανονικό σύστημα.



$$(p, q) \quad \vec{u} = \cos\theta \vec{i} + \sin\theta \vec{j}$$

$$\vec{v} = -\sin\theta \vec{i} + \cos\theta \vec{j}$$

$(x', y')$  στο περιστρεφόμενο σύστημα.



Άσκηση:  $\vec{OE} \perp$  επίπεδο των ABC.

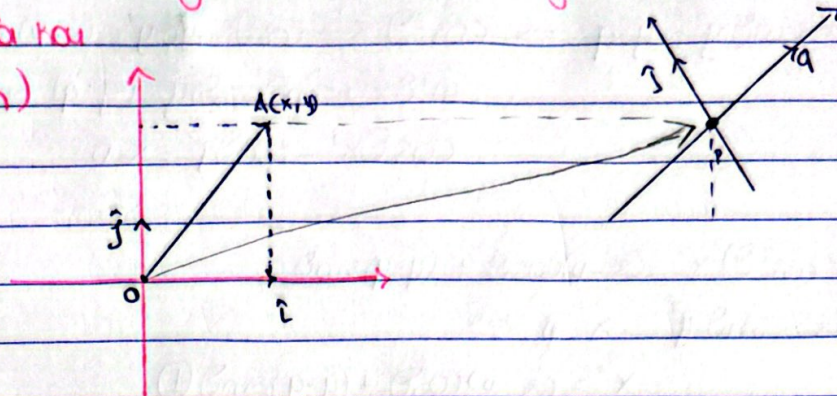
$$\vec{OE} \perp (\vec{AB}, \vec{AC})$$

$$\vec{OE} (\lambda \vec{AB} + \mu \vec{AC}) = 0$$



Αλλαγή συστήματος συντεταγμένων

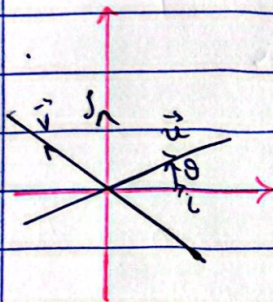
(Μεταφορά και στροφή)



$\vec{OA} = x\hat{i} + y\hat{j} = x'\hat{u} + y'\hat{v}$  το ίδιο σημείο με  $(x', y')$  στο νέο σύστημα

$$\vec{OA} = \vec{OP} + \vec{PA}$$

$$x\hat{i} + y\hat{j} = (p, q) + x'\hat{u} + y'\hat{v} \quad (*)$$



Προβολή στον άξονα των  $x$ .

Προβολή αν  $\hat{u}$   $\cos\theta$   
αν  $\hat{v}$   $\sin\theta$

αντιστοιχεί προβολή του  $\vec{v}$ .

$$|\hat{v}| \cos(\frac{\pi}{2} + \theta) = -\sin\theta.$$

$$|\hat{v}'| \sin(\frac{\pi}{2} + \theta) = \cos\theta.$$

$$\hat{u} = \cos\theta\hat{i} + \sin\theta\hat{j}$$

$$\hat{v} = -\sin\theta\hat{i} + \cos\theta\hat{j}$$

$$* p\hat{i} + q\hat{j} + x'(\cos\theta\hat{i} + \sin\theta\hat{j}) + y'(-\sin\theta\hat{i} + \cos\theta\hat{j}).$$

$$= (p + x'\cos\theta - \sin\theta y')\hat{i} + (q + x'\sin\theta + y'\cos\theta)\hat{j}$$

$$\left. \begin{aligned} x &= p + x'\cos\theta - \sin\theta y' \\ y &= q + x'\sin\theta + y'\cos\theta \end{aligned} \right\} \Rightarrow \begin{aligned} \cos\theta x' - \sin\theta y' &= x - p \\ \sin\theta x' + \cos\theta y' &= y - q \end{aligned} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - p \\ y - q \end{pmatrix}$$



$$\cos \theta x' - \sin \theta y' = x - p$$

$$\sin \theta x' + \cos \theta y' = y - q \Rightarrow \cos^2 \theta x' - \cos \theta \sin \theta y' = (x - p) \cos \theta$$

$$\sin^2 \theta x' + \sin \theta \cos \theta y' = (y - q) \sin \theta$$

$$\cos \theta x' - \sin \theta y' = x - p$$

$$(\sin^2 \theta + \cos^2 \theta) x' = (x - p) \cos \theta + (y - q) \sin \theta$$

$$\cos \theta x' - \sin \theta y' = x - p \Rightarrow$$

$$x' = (x - p) \cos \theta + (y - q) \sin \theta \quad (1)$$

$$\cos \theta ((x - p) \cos \theta + (y - q) \sin \theta) - \sin \theta y' = x - p$$

$$(x - p) \cos^2 \theta + (y - q) \sin \theta \cos \theta - \sin \theta y' = x - p$$

$$-\sin \theta y' = (x - p) (1 - \cos^2 \theta) - (y - q) \sin \theta \cos \theta$$

$$= (x - p) \sin^2 \theta - (y - q) \sin \theta \cos \theta \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x - p \\ y - q \end{pmatrix}$$

$\sin \theta \neq 0$

$$2) \quad y' = -(x - p) \sin \theta + (y - q) \cos \theta$$

Η Δύση που δίνεται από (1), (2) δίνει το αποτέλεσμα

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - p \\ y - q \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x - p \\ y - q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x - p \\ y - q \end{pmatrix}$$

$$\text{'Αρα } \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x - p \\ y - q \end{pmatrix}$$



Επίσης,  $|\vec{u} + \vec{v}|^2 \geq |\vec{u}|^2 - 2|\vec{u}||\vec{v}| + |\vec{v}|^2$   
 $= (|\vec{u}| - |\vec{v}|)^2$   
 $\Rightarrow |\vec{u} + \vec{v}| \geq ||\vec{u}| - |\vec{v}||$

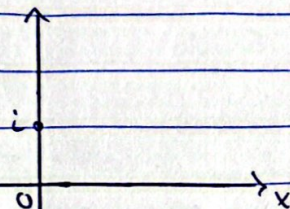
Εχουμε  $|\vec{u} + \vec{v}| = ||\vec{u}| - |\vec{v}||$

μόνο αν  $\cos \theta = -1$  και τότε  $\vec{u} = -\vec{v}$  άρα,

## Μγαδιμοί Αριθμοί

$$x^2 + 1 = 0$$

Δεν υπάρχει λύση αν  $x \in \mathbb{R}$



$\mathbb{R}$  (real number)

$\mathbb{C}$  (complex number).

αξονας των μιγαδικών αριθμών.

## Καρτεσιανή μορφή μιγαδικών.

$$z = a + bi \quad a, b \in \mathbb{R}$$

$\text{Im}(z)$  φανταστικό μέρος.

πραγματικό μέρος του  $z$   
 $w = x + di \quad x, d \in \mathbb{R}$

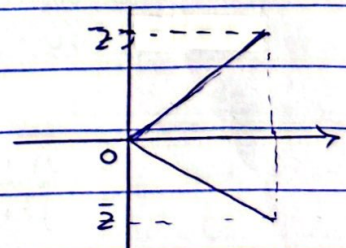
$$z + w = (a + x) + (b + d)i$$

Ιδιότητες:  $z + w = w + z$

$$z + (w + q) = (z + w) + q$$

$$z = a + bi \quad a, b \in \mathbb{R}$$

$$\bar{z} = a - bi$$



Ιδιότητες:  $\overline{z + w} = \bar{z} + \bar{w}$



## Βασική Ιδιότητα

προσέκλιν:  $|z|^2 = z \cdot \bar{z} \quad z \in \mathbb{C}$

$$z = a + bi, \quad a, b \in \mathbb{R}$$

$$|z|^2 = (a + bi)(a - bi)$$

$$= a^2 - (bi)^2$$

$$\boxed{i^2 = -1}$$

$$= a^2 - b^2 i^2 = a^2 + b^2$$

$$|\bar{z}| = \bar{z}(\bar{\bar{z}}) = \bar{z} \cdot z = |z|^2$$

$$\Rightarrow |\bar{z}| = |z|$$

## Πολλαπλασιασμός Ημιαντιστοιχικών

$$z = a + bi$$

$$w = y + \delta i$$

$$\begin{aligned} z \cdot w &= (a + bi)(y + \delta i) = a(y + \delta i) + bi(y + \delta i) \\ &= ay + a\delta i + byi + b\delta i^2 \end{aligned}$$

$$= ay - b\delta + (a\delta + by)i$$

$$\underline{z \cdot w = w \cdot z}$$

$$\underline{z(wg)} = (z \cdot w)g$$

ωρίσμετα

Βοήθεια:  $w \neq 0 \quad \frac{z}{w} = \frac{z \cdot \bar{w}}{w \cdot \bar{w}} = \frac{z \cdot \bar{w}}{|w|^2}$

$$\frac{a + bi}{y + \delta i} = \frac{(a + bi)(y - \delta i)}{(y + \delta i)(y - \delta i)} = \frac{ay - a\delta i + byi - b\delta i^2}{y^2 + \delta^2}$$

$$= \frac{ay + b\delta}{y^2 + \delta^2} + \frac{(by - a\delta)i}{y^2 + \delta^2}$$



### Μηγαδισμός (Μέτρο)

$$z = a + bi, \quad a, b \in \mathbb{R}$$

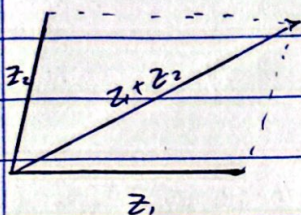
$$|z| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\text{Ιδιότητες: } |zw| = |z||w|$$

### Τριγωνική ανισότητα:

$$|z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$$

$$\text{Πότε } |z_1 + z_2| = |z_1| + |z_2| \text{ ?}$$



$$\text{Εάν } z_1 \text{ ή } z_2 = 0$$

$$\Rightarrow z_1 z_2 \neq 0$$

$$\text{αν } \exists \lambda > 0 : z_2 = \lambda z_1$$

$$|z_1 + z_2| = |z_1| + |z_2|$$

$$|z_1 + z_2|^2 = (z_1 + z_2)(\bar{z}_1 + \bar{z}_2) = (z_1 + z_2)(\bar{z}_1 + \bar{z}_2) = z_1(\bar{z}_1 + \bar{z}_2) + z_2(\bar{z}_1 + \bar{z}_2)$$

$$= z_1 \bar{z}_1 + z_1 \bar{z}_2 + z_2 \bar{z}_1 + z_2 \bar{z}_2$$

$$= |z_1|^2 + z_1 \bar{z}_2 + \bar{z}_1 z_2 + |z_2|^2$$

$$\leq 2|z_1||z_2|$$

Πότε  $t \in \mathbb{R}$  ? όταν  $b=0$

$$a + bi$$

$$z = \bar{z} \Leftrightarrow z \in \mathbb{R}$$

$$\text{αν } a=0 : z = bi \Rightarrow \bar{z} = -bi \quad \{ \quad z = -\bar{z} \}$$



Καρτεσιανή μορφή:  $z = a + bi$   $a, b \in \mathbb{R}$ .

Αθροιστικά μνημονεύματα: βρούμε την καρτεσιανή μορφή

$$|z| = \sqrt{a^2 + b^2} : \text{μέτρο μιγαδικών αριθμών.}$$

$$|z|^2 = z \cdot \bar{z}$$

$$|z_1 \cdot z_2| = |z_1| \cdot |z_2|$$

Ιδιότητα στους μιγαδικούς.

$$w = \gamma + \delta i, \gamma, \delta \in \mathbb{R}.$$

$$z = w \Leftrightarrow \begin{cases} a = \gamma \\ b = \delta \end{cases}$$

$$\begin{aligned} z \cdot w &= (a + bi)(\gamma + \delta i) \\ &= (a\gamma - b\delta) + (a\delta + b\gamma)i \end{aligned}$$

$$\overline{z_1 z_2} = \bar{z}_1 \bar{z}_2$$

$$\overline{z_1 + z_2} = \bar{z}_1 + \bar{z}_2$$

Τριγωνομετρική μορφή:  $z = |z|(\cos \theta + i \sin \theta)$

$$\text{Αν } z = a + bi \quad |z| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$a + bi = \sqrt{a^2 + b^2} \cdot \cos \theta + i \sqrt{a^2 + b^2} \sin \theta$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \sqrt{a^2 + b^2} \cos \theta = a \\ \sqrt{a^2 + b^2} \sin \theta = b \end{cases}$$

όταν  $z \neq 0$

$$\cos \theta = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} \quad \theta \in [0, 2\pi).$$

$$\sin \theta = \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

$$z = |z|(\cos \theta + i \sin \theta)$$

$$w = |w|(\cos \phi + i \sin \phi)$$

↓

$$z \cdot w = |z| \cdot |w| (\cos \theta + i \sin \theta) (\cos \phi + i \sin \phi)$$

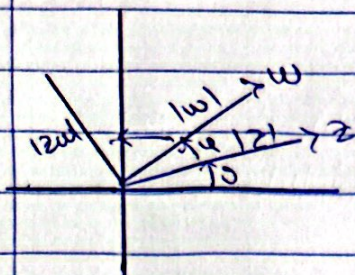
$$= |zw| (\cos(\theta + \phi) + i \sin(\theta + \phi))$$

$$= \cos \theta \cos \phi - \sin \theta \sin \phi + i(\sin \theta \cos \phi + \cos \theta \sin \phi)$$

$$= \cos(\theta + \phi) + i \sin(\theta + \phi)$$

$$\sin(\theta + \phi) = \sin \theta \cos \phi + \sin \phi \cos \theta.$$





### Στοιχεία μιγαδικών

$$z = |z| e^{i\theta}$$

$$w = |z| e^{i(\theta+\phi)}$$

$$= |z| e^{i\theta} \cdot e^{i\phi}$$

$$= z e^{i\phi}$$

### Ερώτημα

Προβάνετε να βρεθούν οι μιγαδικοί αριθμοί  $z$ , που ικανοποιούν:  $n \in \mathbb{N}$

$$z^n = w.$$

Λύση:

• Να βρεθούν όντες οι  $n$ -οστές ρίζες του  $w$ .

$$z^2 = 1 \Leftrightarrow \left. \begin{array}{l} z = 1 \\ z = -1 \end{array} \right\}$$

$$z^2 = -1 \Leftrightarrow \left. \begin{array}{l} z = i \\ z = -i \end{array} \right\}$$

( $n$ -οστές ρίζες

$$z^n = 1$$

της μονάδας)

Οι μιγαδικοί αριθμοί  $z$  που ικανοποιούν την εξίσωση  $z^n = 1$  ονομάζονται  $n$ -οστές ρίζες της μονάδας.

$$z = |z| e^{i\theta} \quad \theta \in [0, 2\pi)$$

$$\rightarrow z^n = (|z| e^{i\theta})^n = |z|^n (e^{i\theta})^n = |z|^n e^{in\theta}.$$

$$z = 1 \Leftrightarrow |z|^n e^{in\theta} = 1 (\cos 0 + i \sin 0)$$

$$|z|^n = 1 \Leftrightarrow |z| = 1$$

$$\theta = \frac{2k\pi}{n}$$

$$0 \leq \frac{2k\pi}{n} < 2\pi \Leftrightarrow$$

$$n\theta = 0 + 2k\pi \quad k \in \mathbb{Z}$$

$$0 \leq k < n.$$



Καταγραφή:  $a+bi = j+\delta i$

$$\begin{bmatrix} a=j \\ b=\delta \end{bmatrix}$$

Τριγωνομετρική μορφή:

$$|z| e^{i\theta} = |w| e^{i\phi} \Leftrightarrow$$

$$\begin{bmatrix} |z| = |w| \\ e^{i\theta} = e^{i\phi} \quad \theta = \phi + 2k\pi, k \in \mathbb{Z} \end{bmatrix}$$

$$|z| e^{i\theta} = |w| e^{i\phi} \Leftrightarrow |z| |e^{i\theta}| = |w| |e^{i\phi}|$$

" " " "

$$\cos\theta + i\sin\theta = \cos\phi + i\sin\phi$$

$$\begin{cases} \cos\theta = \cos\phi \Leftrightarrow \theta = 2k\pi \pm \phi \quad k \in \mathbb{Z} \\ \sin\theta = \sin\phi \Rightarrow \begin{cases} \theta = 2m\pi + \phi \quad m \in \mathbb{Z} \\ \theta = 2m\pi + \pi - \phi \end{cases} \end{cases}$$

$$\theta = 2k\pi + \phi \quad k \in \mathbb{Z}$$

Άσκηση (με βάση τα παραπάνω): Χρησιμοποιώντας τον τύπο Euler (Μαθηματικών Εργαστηρίου)

Αποδείξτε ότι με  $\phi_1, \dots, \phi_n$  τότε

$$\begin{aligned} (\cos\phi_1 + i\sin\phi_1) \cdot (\cos\phi_2 + i\sin\phi_2) \cdots (\cos\phi_n + i\sin\phi_n) &= \\ = \cos(\phi_1 + \phi_2 + \dots + \phi_n) + i\sin(\phi_1 + \phi_2 + \dots + \phi_n). \end{aligned}$$

$$\theta_0 = 0, \quad \theta_1 = \frac{2\pi}{n}, \dots, \frac{2(n-1)\pi}{n}$$

$$z_0 = 1 \cdot e^{i\theta_0} = e^{i0} = 1$$

$$z_1 = 1 \cdot e^{i\theta_1} = e^{i\frac{2\pi}{n}} = e^{\frac{2\pi i}{n}}$$

$\vdots$

$$z_{n-1} = e^{\frac{2(n-1)\pi i}{n}}$$

Πίνακας στο γεωμετρικό  $z^n = w$ .

$$\begin{aligned} \text{Προβλήματα: } \theta \in [0, 2\pi) \quad z &= |z| e^{i\theta} \\ w &= |w| e^{i\phi} \end{aligned}$$

$$(|z| e^{i\theta})^n = |w| e^{i\phi} \Leftrightarrow$$

$$\Rightarrow |z|^n \cdot e^{in\theta} = |w| e^{i\phi} \Leftrightarrow$$

$$\begin{bmatrix} |z|^n = |w| \\ e^{in\theta} = e^{i\phi} \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{bmatrix} |z| = |w|^{1/n} \\ n\theta = \phi + 2k\pi \end{bmatrix}$$



$$\theta = \frac{q}{n} + \frac{2k\pi}{n} \quad \theta \in \left( \frac{q}{n}, \frac{q}{n} + 2\pi \right)$$

$$\frac{q}{n} < \theta < \frac{q}{n} + 2\pi$$

$$\frac{q}{n} < \frac{q}{n} + \frac{2k\pi}{n} < \frac{q}{n} + 2\pi$$

$$0 < k < n \quad \theta_k = \frac{q}{n} + \frac{2k\pi}{n} \quad k = 0, 1, \dots, n-1$$

$$z_k = |z_k|^{\frac{1}{n}} e^{i\left(\frac{q}{n} + \frac{2k\pi}{n}\right)}$$

~~Q.~~



$n \in \mathbb{N}$  : Να βρεθούν όλοι  $z \in \mathbb{C}$  που δοθέντες του  $\omega \in \mathbb{C} - \{0\}$

$$z^n = \omega$$

**Απάντηση:** Γετούμε  $\omega = |\omega|(\cos \varphi + i \sin \varphi)$  και  $z = |z|e^{i\theta}$

Τότε  $z^n = \omega \Leftrightarrow (|z|e^{i\theta})^n = |\omega|e^{i\varphi}$  όπου  $\varphi, \theta \in [0, 2\pi)$

$$\Leftrightarrow |z|^n (e^{i\theta})^n = |\omega|e^{i\varphi}$$

$$\Leftrightarrow |z|^n e^{in\theta} = |\omega|e^{i\varphi}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} |z|^n = |\omega| \\ n\theta = \varphi + 2k\pi, k \in \mathbb{Z} \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} |z| = |\omega|^{\frac{1}{n}} \\ \theta = \frac{\varphi}{n} + \frac{2k\pi}{n}, k \in \mathbb{Z} \end{bmatrix}$$

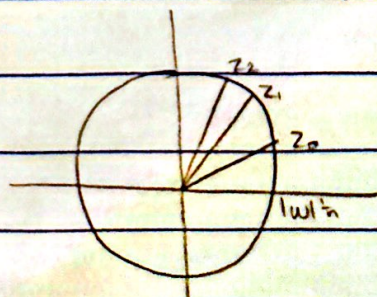
$$\text{Ομως, } 0 \leq \theta < 2\pi \Leftrightarrow \frac{\varphi}{n} \leq \frac{\varphi}{n} + \frac{2k\pi}{n} < \frac{\varphi}{n} + 2\pi$$

$$\Leftrightarrow 0 \leq \frac{2k\pi}{n} < 2\pi \Leftrightarrow 0 \leq 2k < 2n \Leftrightarrow 0 \leq k < n$$

$$k=0, 1, \dots, n-1$$

$$\theta_k = \frac{\varphi}{n} + \frac{2k\pi}{n} \quad k=0, 1, \dots, n-1$$

$$z_k = |\omega|^{\frac{1}{n}} e^{i\theta_k} = |\omega|^{\frac{1}{n}} e^{i(\frac{\varphi}{n} + \frac{2k\pi}{n})} \quad k=0, 1, \dots, n-1$$



Πως χρησιμοποιούμε τους μιγαδικούς σε διάφορα προβλήματα?



**Αρχικά:**  $\cos 2\theta$  να εκφραστεί με χρήση τριγωνομετρικών αριθμών του  $\theta$ .

$$\cos^2 \theta$$

$$\theta \rightarrow e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$$

$$e^{i2\theta} = \cos 2\theta + i \sin 2\theta$$

$$e^{i2\theta} = (e^{i\theta})^2 \Rightarrow \cos 2\theta + i \sin 2\theta = (\cos \theta + i \sin \theta)^2 =$$
$$\underbrace{\cos^2 \theta + 2 \sin \theta \cos \theta i + i^2 \sin^2 \theta}_{\cos^2 \theta - \sin^2 \theta}$$

$$\cos 2\theta = \cos^2 \theta - \sin^2 \theta$$

$$= 2\cos^2 \theta - 1$$

$$= 1 - 2\sin^2 \theta$$

$$\cos^2 \theta = \frac{1 + \cos 2\theta}{2}$$

$$\sin^2 \theta = \frac{1 - \cos 2\theta}{2}$$

$$\cos 3\theta$$

$$e^{i3\theta} = \cos 3\theta + i \sin 3\theta$$

$$(e^{i\theta})^3 = \dots$$

$$(\cos \theta + i \sin \theta)^3 = \cos 3\theta + i \sin 3\theta$$

$$\cos^3 \theta + 3i \cos^2 \theta \sin \theta + 3 \cos \theta i^2 \sin^2 \theta + i^3 \sin^3 \theta$$

$$\cos^3 \theta - 3 \cos \theta \sin^2 \theta + (3 \cos^2 \theta \sin \theta - \sin^3 \theta) i$$

$$\cos 3\theta = \cos^3 \theta - 3 \cos \theta \sin^2 \theta = 4 \cos^3 \theta - 3 \cos \theta \Rightarrow \cos^3 \theta = \frac{\cos 3\theta + 3 \cos \theta}{4}$$

$$\sin 3\theta = 3 \cos^2 \theta \sin \theta - \sin^3 \theta = 3 \sin \theta - 4 \sin^3 \theta \Rightarrow \sin^3 \theta = \frac{3 \sin \theta - \sin 3\theta}{4}$$



**Άσκηση.** Να υπολογιστεί το άθροισμα για  $n \in \mathbb{N}$   $\theta, \varphi$   
 $\cos(\theta + \varphi) + \cos(2\theta + \varphi) + \dots + \cos(n\theta + \varphi)$

**Απάντηση:**

$$\text{Θέτουμε } z = e^{i\theta}, w = e^{i\varphi}$$

$$\Rightarrow zw = e^{i\theta} \cdot e^{i\varphi} = e^{i(\theta + \varphi)} = \cos(\theta + \varphi) + i\sin(\theta + \varphi)$$

$$z^2w = e^{i2\theta} \cdot e^{i\varphi} = e^{i(2\theta + \varphi)} = \cos(2\theta + \varphi) + i\sin(2\theta + \varphi)$$

$\vdots$

$$z^n w = e^{in\theta} \cdot e^{i\varphi} = e^{i(n\theta + \varphi)} = \cos(n\theta + \varphi) + i\sin(n\theta + \varphi)$$

$$zw + z^2w + \dots + z^n w = \cos(\theta + \varphi) + \cos(2\theta + \varphi) + \dots + \cos(n\theta + \varphi) + i(\sin(\theta + \varphi) + \sin(2\theta + \varphi) + \dots + \sin(n\theta + \varphi))$$

**Όμως**  $zw + z^2w + \dots + z^n w = zw(1 + z + \dots + z^{n-1})$ .

**Διακρίνοντας περιπτώσεις:** i)  $z = 1 \Rightarrow 1 + z + \dots + z^{n-1} = n$

ii)  $z \neq 1 \Rightarrow 1 + z + \dots + z^{n-1} = \frac{z^n - 1}{z - 1}$

$$z^n - 1 = (z - 1)(z^{n-1} + z^{n-2} + \dots + 1)$$

i)  $z = 1$ , τότε  $z = e^{i2k\pi}$   $k \in \mathbb{Z}$  και τότε

$$\cos(2k\pi + \varphi) + \cos(4k\pi + \varphi) + \dots + \cos(2kn\pi + \varphi) = n\cos\varphi$$

ii) Αν  $z \neq 1 \Rightarrow zw + \dots + z^n w = zw \frac{z^n - 1}{z - 1} = e^{i(\theta + \varphi)} \frac{e^{in\theta} - 1}{e^{i\theta} - 1}$

$$= e^{i(\theta + \varphi)} \frac{e^{in\theta} - 1}{\cos\theta - 1 + i\sin\theta}$$

$$= e^{i(\theta + \varphi)} \frac{(e^{in\theta} - 1)(\cos\theta - 1 - i\sin\theta)}{(\cos\theta - 1 + i\sin\theta)(\cos\theta - 1 - i\sin\theta)}$$

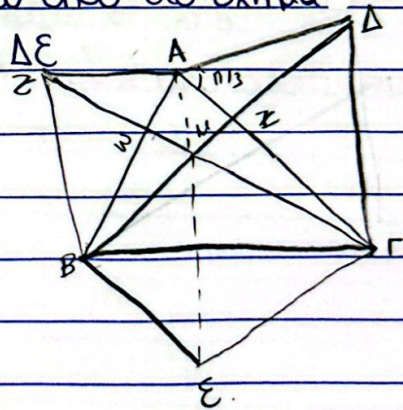


$$\frac{e^{i(\theta+\omega)}(e^{in\theta}-1)(e^{-i\omega}-1)}{(\cos\theta-1)^2+\sin^2\theta} = e^{i(\theta+\omega)} \frac{e^{i(n-1)\theta} - e^{in\theta} + e^{i\theta} + 1}{\underbrace{\cos^2\theta - 2\cos\theta + 1 + \sin^2\theta}_{2(1-\cos\theta)}}$$

$$\begin{aligned} &\leq \frac{e^{i(n\theta+\omega)} - e^{i(n+1)\theta+\omega}}{2(1-\cos\theta)} + e^{i\omega} + e^{i(\theta+\omega)} \\ &= \cos(n\theta+\omega) + i\sin(n\theta+\omega) - (\cos(n+1)\theta+\omega) + i\sin(n+1)\theta+\omega \\ &\quad + \cos\omega + i\sin\omega + \cos(\theta+\omega) + i\sin(\theta+\omega) \end{aligned}$$

### Άσκηση.

Σε ένα τρίγωνο, κατασκευάζουμε εξωτερικά ισοδύναμα τρίγωνα με η πλευρά του τριγώνου σαν στο σχήμα. Διέρχονται οι ευθείες ΒΔ, ΓΖ, και ΔΕ από το ίδιο σημείο;



$$\vec{A\Delta} = z e^{i\pi/3}$$

$$\vec{B\Delta} = -\omega + z e^{i\pi/3}$$

$$\vec{A\Gamma} = \omega e^{-i\pi/3}$$

$$\vec{\Gamma Z} = -z + \omega e^{-i\pi/3}$$

Έστω πως οι ΒΔ και ΓΖ τέμνονται στο U

$$\text{Τότε } \vec{U\Gamma} = x \cdot \vec{\Gamma Z} \quad \text{με } x > 0$$

$$\vec{B\Gamma} = y \vec{B\Delta} \quad \text{με } y > 0$$

$$\vec{B\Gamma} = \vec{B\Delta} + \vec{U\Gamma} = \vec{B\Delta} + x \vec{\Gamma Z} = -\omega + z$$

$$y \vec{B\Delta} - x \vec{\Gamma Z} = -\omega + z$$

$$y(-\omega + z e^{i\pi/3}) - x(-z + \omega e^{-i\pi/3}) = -\omega + z$$

$$-y\omega + y e^{i\pi/3} z + xz - x e^{-i\pi/3} \omega = -\omega + z$$

$$(x + y e^{i\pi/3}) z - (x e^{-i\pi/3} + y) \omega = -\omega + z$$

$$x + y e^{i\pi/3} = 1$$

$$x e^{-i\pi/3} + y = 1$$



## Εφαρμογή

Πότε 2 μιγαδικοί  $z, w$  σχηματίζουν γωνία  $\frac{\pi}{2}$  :

$$z = \rho \cdot w e^{i\frac{\pi}{2}} \quad \rho \in \mathbb{R}$$

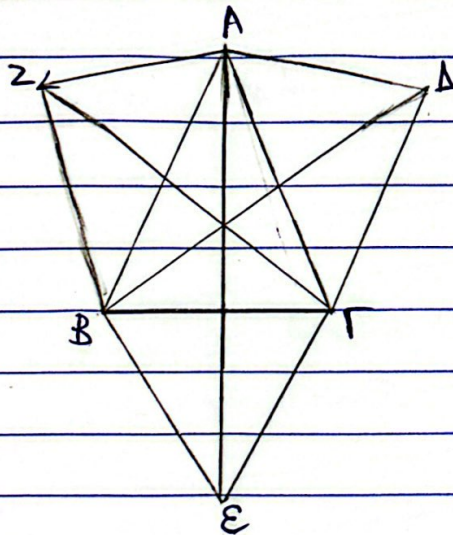
$$\frac{z}{w} = \rho \cdot i \quad \rho \in \mathbb{R}$$

φανταστικοί :  $\operatorname{Re}(z) = 0 \mid \bar{z}, \quad |z|^2 = z \cdot \bar{z}$

πραγματικοί :  $\operatorname{Im}(z) = 0 \mid \operatorname{Im}(z) = 0 \Rightarrow \bar{z} = z$   
 $\mid \operatorname{Re}(z) = 0 \Rightarrow \bar{z} = -z$

## • Συνέχεια άσκησης προηγούμενης διατάξης.

Δίνεται  $\triangle B\Gamma$  και ευθεία ισοσκεύα όπως στο σχήμα



Διέρχονται οι ευθείες  
 $AE, BD, \Gamma Z$  από το ίδιο σημείο

$$z = 2 \cdot e^{i\frac{\pi}{3}}$$

$$q_1 = -w + z = -w + 2 \cdot e^{i\frac{\pi}{3}}$$

$$w_1 = w \cdot e^{-i\frac{\pi}{3}}$$

$$q_2 = -z + w_1 = -z + w \cdot e^{-i\frac{\pi}{3}}$$

Ο μιγαδικός  $BM$

$$BM = x \cdot q_1 \quad x \in \mathbb{R} \quad (x > 0)$$

$$\Gamma M = y \cdot q_2 \quad y \in \mathbb{R} \quad (y < 0)$$

$$(BM + \Gamma M) = -w + z \Leftrightarrow x q_1 - y q_2 = -w + z$$

$$\Leftrightarrow x(-w + 2 \cdot e^{i\frac{\pi}{3}}) - y(-z + w \cdot e^{-i\frac{\pi}{3}}) = -w + z \Leftrightarrow$$

$$-xw + x \cdot 2 \cdot e^{i\frac{\pi}{3}} + yz - y \cdot w \cdot e^{-i\frac{\pi}{3}} + w - z = 0 \Leftrightarrow$$

$$(-x - y \cdot e^{i\frac{\pi}{3}} + 1)w + (x \cdot e^{i\frac{\pi}{3}} + y \cdot 1)z = 0$$

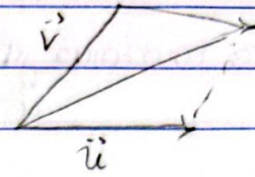
Πότε οι μιγαδικοί  $z, w$  είναι γρ. ανεξάρτητοι?

$$\text{Αν υπάρχουν } \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} \quad \lambda_1 z + \lambda_2 w = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0$$



Χώρος.

Διανύσματα : Παράλληλα διανύσματα



Πότε είναι παράλληλα;

$$\vec{u}, \vec{v} (\neq 0).$$

$$\exists \lambda \in \mathbb{R} \quad \vec{u} = \lambda \vec{v}$$

Συνευθειαία σημεία στον χώρο : A B Γ

όταν  $\exists \lambda \in \mathbb{R}$  :

$$\vec{AB} = \lambda \cdot \vec{AT}$$

Ιδίες ιδιότητες με τα διανύσματα στις 2 διαστάσεις.

Τι διαφέρει από ότι είχαμε σε 3 διαστάσεις?

Μια βάση περιέχει αριθμικά 3 σημεία.

Γραμμική ανεξαρτησία τα διανύσματα  $\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_n$  είναι γρ. ανεξάρτητα

αν ομοεισώσε  $\exists \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$

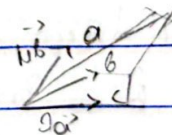
$$\lambda_1 \vec{u}_1 + \lambda_2 \vec{u}_2 + \dots + \lambda_n \vec{u}_n = \vec{0}$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0.$$

Εάν  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  γρ. ανεξάρτητα και  $\vec{d}$  τυχαίο διάνυσμα

τότε  $\exists \lambda, \mu, \nu \in \mathbb{R}$  τότε

$$\vec{d} = \lambda \vec{a} + \mu \vec{b} + \nu \vec{c}$$



Επίσης, αν  $\vec{d} = \lambda \vec{a} + \mu \vec{b} + \nu \vec{c}$

$$\text{τότε θα πρέπει } \lambda \vec{a} + \mu \vec{b} + \nu \vec{c} = \lambda' \vec{a} + \mu' \vec{b} + \nu' \vec{c} \Leftrightarrow$$

$$(\lambda - \lambda') \vec{a} + (\mu - \mu') \vec{b} + (\nu - \nu') \vec{c} = \vec{0}$$

και αφού τα  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  γρ. ανεξάρτητα.

$$\lambda - \lambda' = 0, \mu - \mu' = 0, \nu - \nu' = 0, \Leftrightarrow \lambda = \lambda', \mu = \mu', \nu = \nu'$$



Έχουμε κάθετοτητα διανυσμάτων

$$\vec{u} \perp \vec{v} \quad \text{αν} \quad \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

το εσωτερικό γινόμενο:

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| |\vec{v}| \cos \theta.$$

Ίδιες ιδιότητες στο εσωτερικό γινόμενο.

$\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  είναι ορθοκανονικό σύστημα συσχετισμένων.

(ορθογώνιο)  $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{c} = \vec{c} \cdot \vec{a} = 0.$

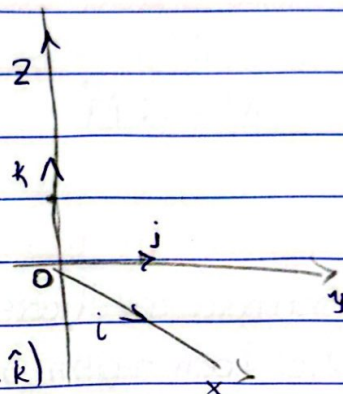
μοναδιαία  $|\vec{a}| = |\vec{b}| = |\vec{c}| = 1.$

$\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$   
(1,0,0) (0,1,0) (0,0,1)

$$\vec{a} = a_1 \hat{i} + a_2 \hat{j} + a_3 \hat{k} = (a_1, a_2, a_3)$$

$$\vec{b} = (b_1, b_2, b_3)$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = (a_1 \hat{i} + a_2 \hat{j} + a_3 \hat{k}) \cdot (b_1 \hat{i} + b_2 \hat{j} + b_3 \hat{k})$$



$$= a_1 b_1 \hat{i} \cdot \hat{i} + a_1 b_2 \hat{i} \cdot \hat{j} + a_1 b_3 \hat{i} \cdot \hat{k} + a_2 b_1 \hat{j} \cdot \hat{i} + a_2 b_2 \hat{j} \cdot \hat{j} + a_2 b_3 \hat{j} \cdot \hat{k} \\ + a_3 b_1 \hat{k} \cdot \hat{i} + a_3 b_2 \hat{k} \cdot \hat{j} + a_3 b_3 \hat{k} \cdot \hat{k}$$

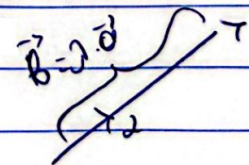
Εξωτερικό Γινόμενο:

Έστω  $\vec{a}, \vec{b}$  τότε:

$\vec{a} \times \vec{b}$  = Ένα διάνυσμα κάθετο που στο  $\vec{a}$  και στο  $\vec{b}$

η φορά καθορίζεται από τον κανόνα του δεξιού χεριού  
και μέτρο  $|\vec{a} \times \vec{b}|$  = το εμβαδό του παραλλ. που ορίζεται

$$\hat{a}, \hat{b} \quad \hat{a} \times \hat{b} = -\hat{b} \times \hat{a}$$



Ιδιότητες Εξωτερικού Γινομένου:  $\lambda \in \mathbb{R}.$

i)  $(\lambda \vec{a}) \times \vec{b} = \vec{a} \times (\lambda \vec{b}) = \lambda (\vec{a} \times \vec{b})$

ii)  $(\vec{a} + \vec{b}) \times \vec{c} = \vec{a} \times \vec{c} + \vec{b} \times \vec{c}$

αν  $\vec{a}, \vec{b}$  γρ. εξαρτημένα  $\Rightarrow \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$



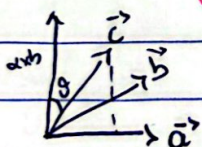
$$\begin{aligned}
 \vec{a} \times \vec{b} &= (a_1 \hat{i} + a_2 \hat{j} + a_3 \hat{k}) \times (b_1 \hat{i} + b_2 \hat{j} + b_3 \hat{k}) \\
 &= a_1 b_1 \hat{i} \times \hat{i} + a_1 b_2 \hat{i} \times \hat{j} + a_1 b_3 \hat{i} \times \hat{k} \\
 &\quad + a_2 b_1 \hat{j} \times \hat{i} + a_2 b_2 \hat{j} \times \hat{j} + a_2 b_3 \hat{j} \times \hat{k} \\
 &\quad + a_3 b_1 \hat{k} \times \hat{i} + a_3 b_2 \hat{k} \times \hat{j} + a_3 b_3 \hat{k} \times \hat{k} \\
 &= a_1 b_2 \hat{k} - a_1 b_3 \hat{j} - a_2 b_1 \hat{k} + a_2 b_3 \hat{i} + a_3 b_1 \hat{j} - a_3 b_2 \hat{i} \\
 &= (a_2 b_3 - a_3 b_2) \hat{i} + (a_3 b_1 - a_1 b_3) \hat{j} + (a_1 b_2 - a_2 b_1) \hat{k}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \hat{i} \times \hat{j} &= \hat{k} & \hat{j} \times \hat{k} &= \hat{i} & \hat{k} \times \hat{i} &= \hat{j} \\
 \hat{j} \times \hat{i} &= -\hat{k} & \hat{k} \times \hat{j} &= -\hat{i} & \hat{i} \times \hat{k} &= -\hat{j}
 \end{aligned}$$

Μνημονικός κανόνας:  $\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} \hat{i} - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix} \hat{j} + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \hat{k}$

$$= (a_2 b_3 - a_3 b_2) \hat{i} + (a_3 b_1 - a_1 b_3) \hat{j} + (a_1 b_2 - a_2 b_1) \hat{k}$$

### Ευκλεία Όγκος Παραλληλεπίπεδου



$r = \text{εμβαδόν βάσης} \times \text{ύψος}$

$$|\vec{a} \times \vec{b}| \cdot |\vec{c}| \cos \theta$$

$$\text{ύψος} = |\vec{c}| \cos \theta$$

$$\text{άρα } r = (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$$

$$\text{όγκος} := |\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c})| \text{ μέτρο γινόμενου τριών } [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]$$

$$[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = [\vec{b}, \vec{c}, \vec{a}] = [\vec{c}, \vec{a}, \vec{b}]$$

$$\text{Συνεννόηση: } \vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = 0 \quad \vec{a} \times \vec{b} = \vec{b} \times \vec{c} = \vec{c} \times \vec{a} = \vec{0}$$

$$\vec{a} = a_1 \hat{i} + a_2 \hat{j} + a_3 \hat{k}$$

$$\vec{b} = b_1 \hat{i} + b_2 \hat{j} + b_3 \hat{k}$$

$$\vec{c} = c_1 \hat{i} + c_2 \hat{j} + c_3 \hat{k}$$

$$\vec{b} \times \vec{c} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = (b_2 c_3 - b_3 c_2) - \dots = (\vec{a} \cdot \vec{c}) b_1 - (\vec{a} \cdot \vec{b}) c_1$$



## Άσκηση

Δίνεται τα διανύσματα  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  και  $m \in \mathbb{R}$  με  $\vec{a}, \vec{b}$  γρ. ανεξάρτητα

Πότε  $\exists \vec{x}$  ώστε i)  $\vec{x} \cdot \vec{a} = m$

ii)  $\vec{x} \cdot \vec{b} = \vec{c}$

και στη συνέχεια (με υποθέση να έχει λύση) να δώσει

↳ Αν υπάρχει λύση αναγκαστικά πρέπει  $\vec{b}, \vec{c}$  να είναι άρτιοι άρα  $\vec{b} \cdot \vec{c} = 0$ .

$\vec{b}, \vec{c}, \vec{b} \times \vec{c}$  βάση. Άρα αν  $\exists$  λύση  $\vec{x} = \lambda \vec{b} + \mu \vec{c} + \nu (\vec{b} \times \vec{c})$

$$\Rightarrow \vec{x} \times \vec{b} = (\lambda \vec{b} + \mu \vec{c} + \nu (\vec{b} \times \vec{c})) \times \vec{b} = \vec{c}$$

$$\Rightarrow \lambda \vec{b} \times \vec{b} + \mu \vec{c} \times \vec{b} + \nu ((\vec{b} \times \vec{c}) \times \vec{b}) = \vec{0}$$



$$\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$$

$$= (a_1, a_2, a_3)$$

$$= (b_1, b_2, b_3)$$

$$\Rightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$$

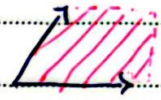
$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \phi$$

Εξωτερικό γινόμενο:

$\vec{a} \times \vec{b}$  : διανυσμα κάθετο στα  $\vec{a}$  και  $\vec{b}$

φορά από τον μαύρο του δείκτη χεριού

μέτρο  $|\vec{a} \times \vec{b}|$  : εμβαδόν παραλληλογράμμου  $\vec{a}, \vec{b}$



$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} \hat{i} - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix} \hat{j} + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \hat{k}$$

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{a} \cdot \vec{c}) \vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b}) \vec{c}$$

### Άσκηση

Δίνονται τα lin. ανεξάρτητα διανυσματα  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  και  $m \in \mathbb{R}$   
 βρείτε τα επιμέρους το σύστημα (να βρεθούν τα  $x \in \mathbb{R}^3$ ).

$$\vec{x} \cdot \vec{a} = m$$

$$\vec{x} \times \vec{b} = \vec{c}$$

↳ Παρατηρούμε ότι επειδή  $\vec{x} \times \vec{b} = \vec{c} \Rightarrow \vec{c} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{b} \cdot \vec{c} = 0$

οπότε για την επιδοσιμότητα του συστήματος πρέπει  $\vec{b} \cdot \vec{c} = 0$ .

Τα  $\vec{b}, \vec{c}, \vec{b} \times \vec{c}$  είναι γρ. ανεξάρτητα διότι  $\exists \alpha, \beta, \gamma$

$$\text{ώστε } (*) \alpha \vec{b} + \beta \vec{c} + \gamma (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow (\alpha \vec{b} + \beta \vec{c} + \gamma (\vec{b} \times \vec{c})) \cdot \vec{b} = \vec{0} \cdot \vec{b} = 0$$

$$\Leftrightarrow \alpha \vec{b} \cdot \vec{b} + \beta \vec{c} \cdot \vec{b} + \gamma (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{b} = 0$$

$$\Leftrightarrow \alpha |\vec{b}|^2 + \beta \cdot 0 + \gamma \cdot 0 = 0$$

$$\Leftrightarrow \alpha |\vec{b}|^2 = 0 \Rightarrow \boxed{\alpha = 0}$$

$$(*) \Rightarrow \beta \vec{c} + \gamma (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{c} = 0$$

$$\Rightarrow \beta \vec{c} \cdot \vec{c} + \gamma (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{c} = 0$$

$$\Rightarrow \beta |\vec{c}|^2 = 0 \Rightarrow \boxed{\beta = 0}$$

(\*)  $\Rightarrow \gamma (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{0} \Rightarrow \boxed{\gamma = 0}$  αφού  $\vec{b} \times \vec{c} \neq \vec{0}$  διαισ. αν ήταν  
 αμελησιμ. θα ήταν  $\vec{b} = \lambda \vec{c}$ .



$\vec{b}, \vec{c}, \vec{b} \times \vec{c}$  βάση του  $\mathbb{R}^3$

Τότε  $\vec{x} = \alpha \vec{b} + \mu \vec{c} + \nu \vec{b} \times \vec{c}$  αν το αντιστοιχεί έχει λύση  $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$  τότε  $\exists \alpha, \mu, \nu \in \mathbb{R}$

Επειδή  $\vec{x} \times \vec{b} = \vec{c} \Leftrightarrow (\alpha \vec{b} + \mu \vec{c} + \nu (\vec{b} \times \vec{c})) \times \vec{b} = \vec{c}$

$$\Leftrightarrow (\alpha (\vec{b} \times \vec{b}) + \mu (\vec{c} \times \vec{b}) + \nu (\vec{b} \times \vec{c}) \times \vec{b}) = \vec{c}$$

$$\Leftrightarrow \alpha \cdot \vec{0} - \mu (\vec{b} \times \vec{c}) - \nu \vec{b} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{c}$$

$$\Leftrightarrow -\mu (\vec{b} \times \vec{c}) - \nu (\vec{b} \cdot \vec{c}) \vec{b} - (\vec{b} \cdot \vec{b}) \vec{c} = \vec{c}$$

$$\Leftrightarrow -\mu (\vec{b} \times \vec{c}) + \nu |\vec{b}|^2 \vec{c} = \vec{c}$$

$$\Leftrightarrow -\mu (\vec{b} \times \vec{c}) + (\nu |\vec{b}|^2 - 1) \cdot \vec{c} = \vec{0} \text{ επειδή } \vec{b} \times \vec{c} \text{ και } \vec{c} \text{ γρ. ανεξάρτητα}$$

$$-\mu = 0 \rightarrow \mu = 0.$$

$$\nu |\vec{b}|^2 - 1 = 0 \Rightarrow \nu = \frac{1}{|\vec{b}|^2}$$

$$\vec{x} = \alpha \vec{b} + \mu \vec{c} + \nu (\vec{b} \times \vec{c}) \Rightarrow \vec{x} = \alpha \vec{b} + 0 \vec{c} + \frac{1}{|\vec{b}|^2} (\vec{b} \times \vec{c})$$

Επειδή  $\vec{x} \cdot \vec{a} = m$

$$(\alpha \vec{b} + \frac{1}{|\vec{b}|^2} (\vec{b} \times \vec{c})) \cdot \vec{a} = m \Rightarrow \alpha \vec{b} \cdot \vec{a} + \frac{1}{|\vec{b}|^2} (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a} = m$$

• Διακρίνω περιπτώσεις.

i)  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$  τότε πρέπει  $m = \frac{1}{|\vec{b}|^2} (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a}$

Αν  $m = \frac{1}{|\vec{b}|^2} (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a}$

και  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$

τότε  $\vec{x} = \alpha \vec{b} + \frac{1}{|\vec{b}|^2} (\vec{b} \times \vec{c})$

είναι λύση.

Αν  $m \neq \frac{1}{|\vec{b}|^2} (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a}$

$\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$  τότε  $\nexists \vec{x}$

ii)  $\vec{a} \cdot \vec{b} \neq 0$  τότε  $\alpha = \frac{m}{\vec{a} \cdot \vec{b}} - \frac{1}{\vec{a} \cdot \vec{b} |\vec{b}|^2} (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a}$

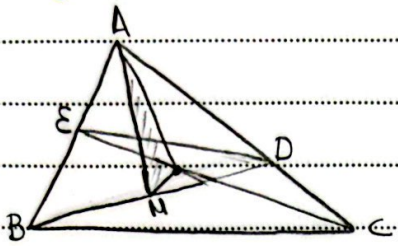
Έχουμε μια μοναδική λύση

$$\vec{x} = \alpha \vec{b} + \frac{1}{|\vec{b}|^2} \vec{b} \times \vec{c}$$



### Άσκηση

Δίνεται τρίγωνο ABC και σημεία D στην AC & στην AB  
M είναι το μέσο της BD & N το μέσο της CE  
Αποδείξτε ότι  $\varepsilon(BCDE) = 4 \varepsilon(AMN)$



$\vec{AB}, \vec{AC}$  βάση  
Εστώ  $\vec{AD} = x \cdot \vec{AC}$   
 $x, y \in \mathbb{R}$   
 $\vec{AE} = y \cdot \vec{AB}$

$$\Rightarrow \vec{AM} = \frac{1}{2}(\vec{AB} + \vec{AD}) = \frac{1}{2}(\vec{AB} + x \cdot \vec{AC}) = \frac{1}{2}\vec{AB} + \frac{x}{2}\vec{AC}$$
$$\vec{AN} = \frac{1}{2}(\vec{AE} + \vec{AC}) = \frac{1}{2}(y\vec{AB} + \vec{AC}) = \frac{y}{2}\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{AC}$$

$$\varepsilon(AMN) = \frac{1}{2} |\vec{AM} \times \vec{AN}|$$

$$\vec{AM} \times \vec{AN} = \frac{1}{2}(\vec{AB} + x\vec{AC}) \times \frac{1}{2}(y\vec{AB} + \vec{AC})$$

$$= \frac{1}{4}(\vec{AB} + x\vec{AC}) \times (y\vec{AB} + \vec{AC})$$

$$= \frac{1}{4}(\vec{AB} \times (y\vec{AB}) + \vec{AB} \times \vec{AC} + x\vec{AC} \times (y\vec{AB}) + x\vec{AC} \times \vec{AC})$$

$$= \frac{1}{4}(\vec{0} + \vec{AB} \times \vec{AC} - xy\vec{AB} \times \vec{AC} + \vec{0})$$

$$= \frac{1-xy}{4} \vec{AB} \times \vec{AC}$$

$$\varepsilon(AMN) = \frac{1}{2} |\vec{AM} \times \vec{AN}| = \frac{(1-xy)}{8} |\vec{AB} \times \vec{AC}| = \frac{(1-xy)}{8} 2 \cdot \varepsilon(ABC)$$

$$= \frac{(1-xy)}{4} \varepsilon(ABC)$$

$$\varepsilon(BCDE) = \varepsilon(ABC) - \varepsilon(AED)$$

$$\varepsilon(AED) = \frac{1}{2} |\vec{AE} \times \vec{AD}| = \frac{1}{2} |(y\vec{AB}) \times (x\vec{AC})| = \frac{xy}{2} |\vec{AB} \times \vec{AC}|$$

$$= \frac{xy}{2} 2 \cdot \varepsilon(ABC) = xy \varepsilon(ABC)$$

$$\text{όρα } \varepsilon(BCDE) = (1-xy) \varepsilon(ABC) = \frac{4(1-xy)}{4} \varepsilon(ABC) = 4 \varepsilon(AMN)$$

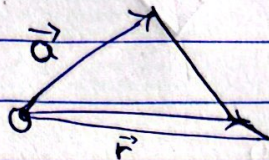


## Ευθείες και επιπέδα στον χώρο.

Δύο διαφορετικοί τρόποι περιγραφής:

### Παραμετρική μορφή:

Η ευθεία στο 2 διαστάσεις.



$$\vec{r} = \vec{a} + t \cdot \vec{u}, t \in \mathbb{R}$$

$$\vec{a}, \vec{u} \in \mathbb{R}^2$$

$$(\alpha_1, \alpha_2)$$

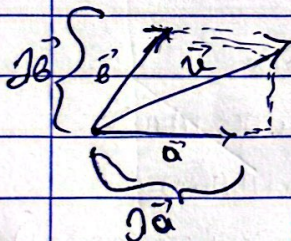
Στο 3 διαστάσεις:  $\vec{r} = \vec{a} + t \cdot \vec{u}, t \in \mathbb{R}, \vec{a}, \vec{u} \in \mathbb{R}^3$

$$(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$$

**Επίπεδο:** Με 2 βαθμούς ελευθερίας (2 παραμέτρους)

$$\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3, \vec{a}, \vec{b} \text{ γρ. ανεξάρτητα}$$

$$\text{Τότε } \vec{u} = \lambda \vec{a} + \mu \vec{b}$$



$$\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$$

**Διανυσματικός τύπος:**  $\vec{r} = \vec{a} + \lambda \cdot \vec{u} + \mu \cdot \vec{v}, \lambda, \mu \in \mathbb{R}$

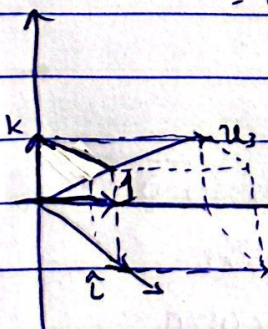
$\vec{u}, \vec{v}$  γρ. ανεξ. διανύσματα

(Π)  $\vec{r} = \vec{a} + \lambda \cdot \vec{u} + \mu \cdot \vec{v}$  (Επί του επιπέδου)

$$\lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

$$\vec{u} \in \mathbb{R}^3: \vec{u} = u_1 \hat{e}_1 + u_2 \hat{e}_2 + u_3 \hat{e}_3$$

$$= u_1 \hat{i} + u_2 \hat{j} + u_3 \hat{k} = (u_1, u_2, u_3)$$

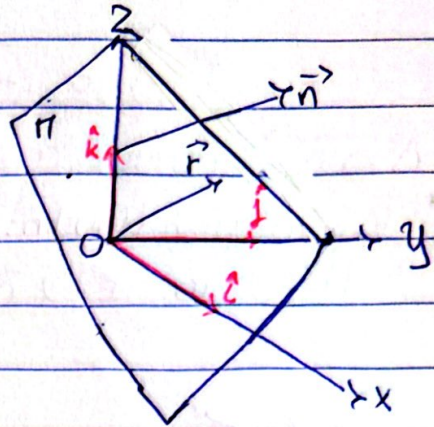




## Καρτεσιανή Έκφραση Επινέδου:

(ορθοκανονική βάση)

$\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$  είναι σημείο  
του επιπέδου



$\vec{n}$ : κάθετο διέχει στο επίπεδο ( $\pi$ )

$\vec{r} = (x, y, z)$  καταλήγει στο επίπεδο ( $\pi$ )

$\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$

$\Rightarrow \vec{r} - \vec{a}$ : διέχει του επιπέδου  $\pi$ .

$\vec{n} \perp (\pi) \Leftrightarrow \vec{n} \perp \vec{u} \ \forall \ \vec{u}$  διανυσμα επιπέδου

$$\vec{n} = (n_1, n_2, n_3) \quad \vec{n} = \vec{u} \times \vec{v}$$

$$(x, y, z) - (a_1, a_2, a_3) \cdot (n_1, n_2, n_3) = 0$$

$$\Leftrightarrow (x - a_1, y - a_2, z - a_3) \cdot (n_1, n_2, n_3) = 0$$

$$\Leftrightarrow (x - a_1)n_1 + (y - a_2)n_2 + (z - a_3)n_3 = 0$$

$$\Leftrightarrow n_1 x + n_2 y + n_3 z = a_1 n_1 + a_2 n_2 + a_3 n_3$$

Οπότε αν γνωρίζουμε  $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$  διέχει που καταλήγει στο επίπεδο

$\vec{n} = (n_1, n_2, n_3)$  διέχει κάθετο στο επίπεδο

Τότε το  $\vec{r} = (x, y, z)$  είναι σημείο του επιπέδου (καταλήγει στο επίπεδο)

$$\text{αν } \vec{r} \cdot \vec{n} = \vec{a} \cdot \vec{n} \Leftrightarrow (\vec{r} - \vec{a}) \cdot \vec{n} = 0.$$

Επίπεδο περιέχει σημεία  $(x, y, z)$  που ικανοποιούν

οπότε αν  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  που ικανοποιούν τα δεδομένα

$a, b, \gamma, \delta \in \mathbb{R}$  με  $(a, b, \gamma) \neq \vec{0}$ .

$$(x, y, z) \in \pi: ax + by + \gamma z = \delta$$

$\Leftrightarrow$  Τότε  $(a, b, \gamma) \perp$  επίπεδο και ανάλογα με το  $\delta$

βρίσκουμε από που διέρχεται το επίπεδο

Ιδιαίτερα αν  $\delta = 0$ , το επίπεδο διέρχεται από την αρχή  
των αξόνων



Ερώτηση: Πόσα σημεία χρειαζόμαστε για να περιγράψουμε  
μία ευθεία;

• Πόσα σημεία χρειαζόμαστε για να περιγράψουμε  
ένα επίπεδο;

$(a_1, a_2, a_3)$

→ Για την ευθεία χρειαζόμαστε 2 διαφορετικά σημεία  
με βάση την παραμετρική ευθεία

$(b_1, b_2, b_3) \neq$

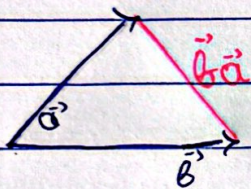
$$(x, y, z) = (a_1, a_2, a_3) + t(u_1, u_2, u_3) \quad t \in \mathbb{R}$$

οπότε για το δεύτερο

$$(b_1, b_2, b_3) = (a_1, a_2, a_3) + t(u_1, u_2, u_3)$$

οπότε για το δεύτερο  $\exists t_1 = ?$

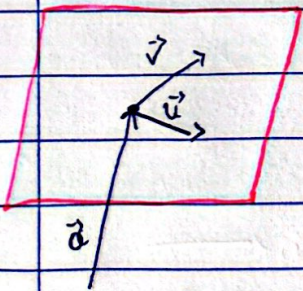
$$(b_1, b_2, b_3) = (a_1, a_2, a_3) + t(u_1, u_2, u_3)$$



→ Για το επίπεδο χρειαζόμαστε 3 διαφορετικά  
σημεία που να μην είναι συνευθειακά

$\vec{u}, \vec{v}$  γρ ανεξάρτητα

$$(x, y, z) = \vec{a} + \lambda \vec{u} + \mu \vec{v} \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$



Έστω το σημείο  $A(a_1, a_2, a_3)$ ,  $B(b_1, b_2, b_3)$ ,  $\Gamma(\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3)$

$A \neq B$  και το  $\Gamma$  να μην είναι πάνω στην ευθεία που ορίζουν τα  $A, B$

$$(ε): (x, y, z) = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}) \quad t \in \mathbb{R}$$

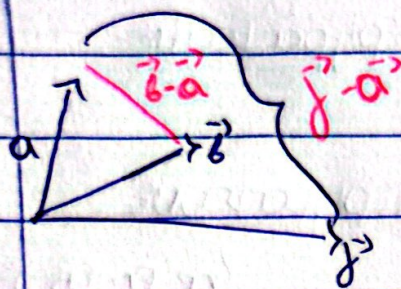
$$(x, y, z) = \vec{a} + t\vec{u} + s\vec{v} \quad t, s \in \mathbb{R}$$

Επιβεβαιώνουμε  $(x, y, z) = \vec{a} + t\vec{u}$  να είναι σημεία και  
 $\vec{u} = \vec{b} - \vec{a}$

$$(x, y, z) = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}) + s\vec{v}$$

$$\text{και ενδεχόμενος, } \vec{\gamma} = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}) + s\vec{v} \Leftrightarrow s\vec{v} = \vec{\gamma} - \vec{a} - t(\vec{b} - \vec{a})$$





Επιδιόξουμε  $\vec{r} = \vec{\gamma} - \vec{a}$   
 Τότε  $\vec{u} = \vec{b} - \vec{a}$   
 $\vec{r} = \vec{\gamma} - \vec{a}$  } είναι γρ. ανεξάρτητα

Εστω πως τα  $\vec{\gamma} - \vec{a}, \vec{b} - \vec{a}$  είναι γρ. εξαρτημένα οπότε  
 $\exists \lambda, \mu \in \mathbb{R} : \lambda(\vec{\gamma} - \vec{a}) + \mu(\vec{b} - \vec{a}) = \vec{0}$

$$(\lambda + \mu \neq 0) \text{ or } \lambda \neq 0 \Rightarrow \vec{\gamma} - \vec{a} = -\frac{\mu}{\lambda}(\vec{b} - \vec{a})$$

$\Rightarrow \vec{\gamma}$  σημείο της ευθείας  
 των  $\vec{a}, \vec{b}$

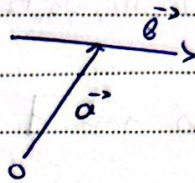
$$\Pi: (x, y, z) = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}) + s(\vec{\gamma} - \vec{a}) \quad t, s \in \mathbb{R}$$



Ευθείες και Επινεύδα  $\mathbb{R}^3$

α) Παραμετρική μορφή:

Ευθυσία



$$\vec{r} = \vec{a} + t \cdot \vec{b} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Επίπεδο.



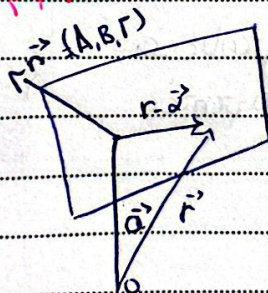
$$\vec{r} = \vec{a} + t \cdot \vec{b} + s \cdot \vec{c} \quad t, s \in \mathbb{R}$$

$(x, y, z)$

$\vec{b}, \vec{c}$  ή. αυξάνονται

β) Καρτεσιανή μορφή:

Επίπεδο:



$$\vec{r} = (x, y, z) \quad \vec{a} = (a, b, c)$$

$$(\vec{r} - \vec{a}) \cdot \vec{n} = 0 \Rightarrow$$

$$(x - a, y - b, z - \gamma) \cdot (A, B, C) = 0$$

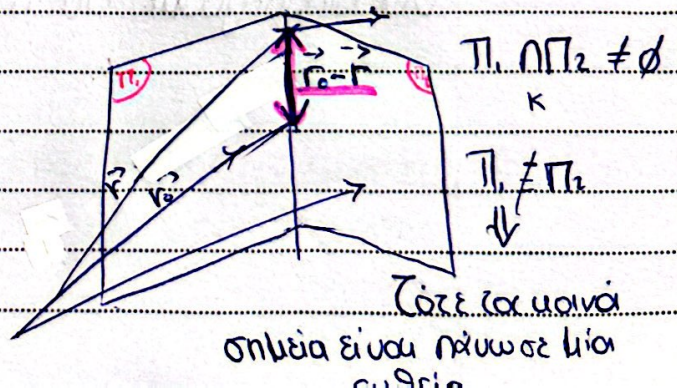
$$= (x - a_1)A + (y - b_1)B + (z - \gamma)C = 0.$$

$$\Rightarrow xA + yB + z\Gamma = \alpha A + \beta B + \gamma \Gamma$$

$$(x, y, z)(A, B, \Gamma) = \Delta$$

κάθετο διάνυσμα στο επίπεδο.

Ευθεία





$$\Pi_1: (\Pi_1): (x, y, z) \cdot (A_1, B_1, \Gamma_1) = \Delta_1 \Leftrightarrow \vec{r} \cdot \vec{n}_1 \Leftrightarrow (\vec{r} - \vec{r}_0) \cdot \vec{n}_1 = 0$$

$$(\Pi_2): (x, y, z) \cdot (A_2, B_2, \Gamma_2) = \Delta_2 \Leftrightarrow \vec{r} \cdot \vec{n}_2 \Leftrightarrow (\vec{r} - \vec{r}_0) \cdot \vec{n}_2 = 0.$$

Επειδή  $\Pi_1 \cap \Pi_2 \neq \emptyset \Leftrightarrow \exists (x_0, y_0, z_0) \in \Pi_1 \cap \Pi_2$

$$(x_0, y_0, z_0) \cdot (A_1, B_1, \Gamma_1) = \Delta_1$$

$$\underbrace{(x_0, y_0, z_0)}_{\vec{r}_0} \cdot \underbrace{(A_2, B_2, \Gamma_2)}_{\vec{n}_2} = \Delta_2$$

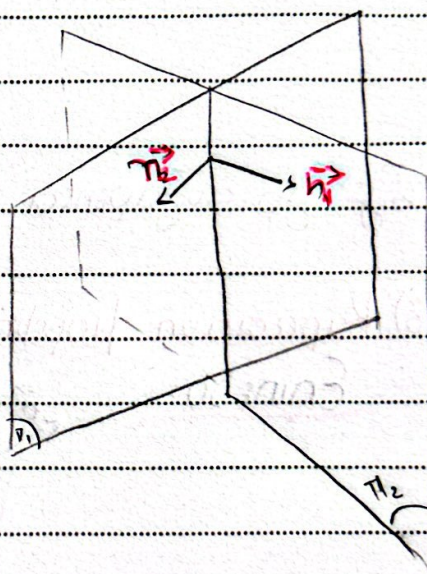
Τα κοινά σημεία των 2 επιπέδων ικανοποιούν:

$$(\Pi_1) \quad (\vec{r} - \vec{r}_0) \cdot \vec{n}_1 = 0$$

$$(\Pi_2) \quad (\vec{r} - \vec{r}_0) \cdot \vec{n}_2 = 0$$

Τι συμβαίνει στα  $\vec{n}_1, \vec{n}_2$

- Αν  $\vec{n}_1, \vec{n}_2$  εφ'απ'αλλήλου
- εφ'απ'αλλήλου



$$a) \quad \vec{n}_2 = \lambda \vec{n}_1, \quad \lambda \neq 0.$$

$$b) \quad \text{εφ'απ'αλλήλου} \rightarrow \vec{n}_1 \times \vec{n}_2 \perp \vec{n}_1, \vec{n}_2$$

Τα κοινά σημεία

Περικύβουμε  $\vec{r} = \vec{r}_0 + t \vec{n}_1 \times \vec{n}_2, \quad t \in \mathbb{R}.$

Θα αποδείξουμε ότι είναι στη τομή των δύο επιπέδων.

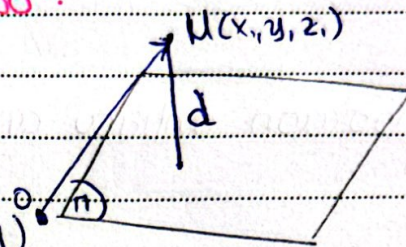


Για να είναι στο  $\Pi_1$  πρέπει: αλφά

$$\vec{r} - \vec{r}_0 = t \vec{n}_1 \times \vec{n}_2 \quad \perp (\vec{n}_1 \times \vec{n}_2) \vec{n}_1 = 0 \quad ? \checkmark$$

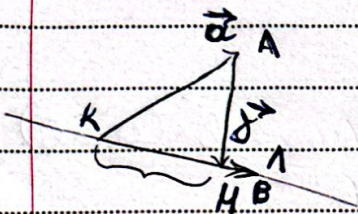
Παρόμοια για να είναι στο  $\Pi_2$  πρέπει  $\perp (\vec{n}_1 \times \vec{n}_2) \vec{n}_2 = 0 \checkmark$ .

Απόσταση ολκείου από επίπεδο:



$$Ax + By + Cz + D = 0$$

Το  $d$  = distance of  $U$  from  $\Pi$



$$k \cdot \vec{a} = \vec{b}$$

$$k \vec{a} = \lambda \vec{b} \perp \vec{a}$$

$$\vec{b} \cdot \vec{a} = 0$$

$$\vec{a} + \vec{a}' = \lambda \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a}' = \lambda \vec{b} - \vec{a}$$

$$\vec{b}(\lambda \vec{b} - \vec{a}) = 0 \Leftrightarrow$$

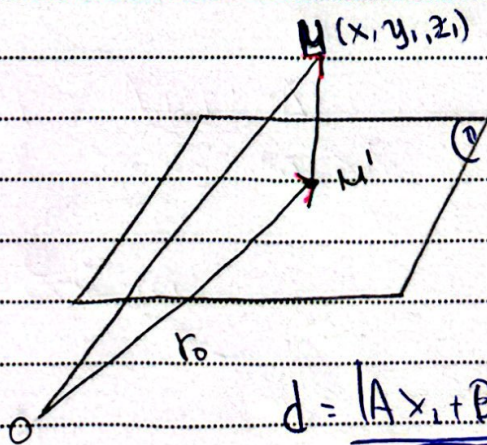
$$\lambda |\vec{b}|^2 - \vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \Leftrightarrow \lambda = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{b}|^2}$$

$$\vec{a}' = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{b}|^2} \vec{b} - \vec{a}$$

$$= \left( \vec{a} \cdot \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} \right) \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} - \vec{a}$$

$$d = \left| \vec{a} \cdot \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} - \vec{a} \right|$$

Το αντίστοιχο στο επίπεδο



Ένα κάθετο  $(A, B, C) = \vec{n}$

$$\vec{MU}' = \lambda (A, B, C)$$

$$\Rightarrow \vec{OU} + \vec{MU}' = \vec{OU}'$$

$$d = \frac{|Ax_1 + By_1 + Cz_1 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

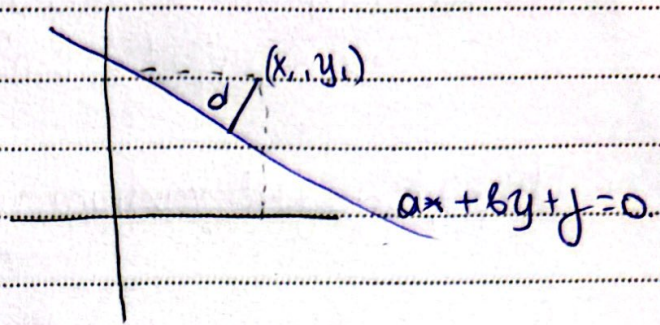
απόσταση του  $U(x, y, z)$  από το επίπεδο

$$Ax + By + Cz + D = 0$$

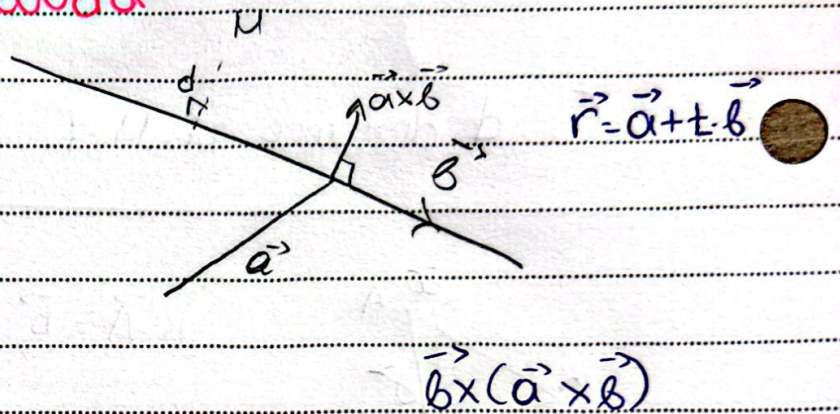


$$ax + by + f = 0$$

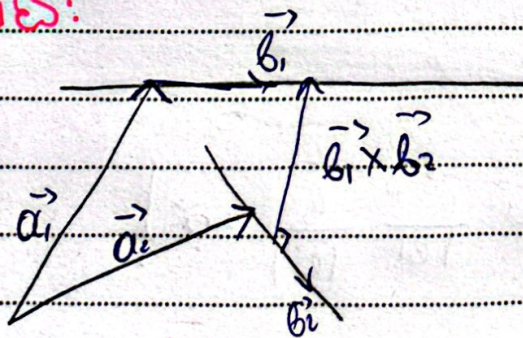
$$d = \frac{|ax_1 + by_1 + f|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$



Απόσταση σημείου από ευθεία



Ευθείες:



$$\vec{AB} = \lambda \vec{b}_1 \times \vec{b}_2$$



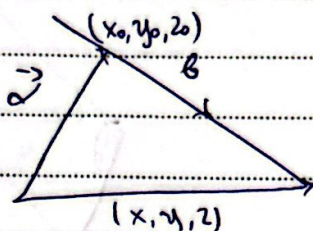
## Ευθεία Παράμετροι

Άλφα 13<sup>η</sup>

$$(x, y, z) = \vec{a} + t \cdot \vec{b} \quad t \in \mathbb{R}$$

$$= (x_0, y_0, z_0) + t \cdot \vec{b}$$

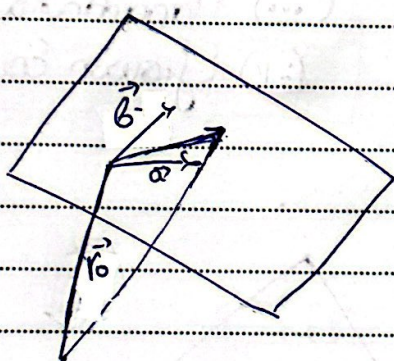
δυνατότητα επί της  
ευθείας



## Επιπέδο

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + t \cdot \vec{a} + s \cdot \vec{b} \quad t, s \in \mathbb{R}$$

a, b γραμμικά διαχωρίσιμα  
επί του επιπέδου



## Κορτεσιανή μορφή Επιπέδου

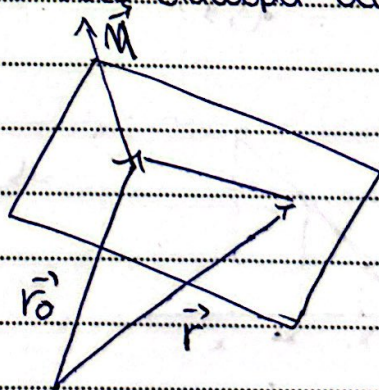
Ενα γινόμενο διαφορά στο επίπεδο

## Εξίσωση επιπέδου:

$$(\vec{r} - \vec{r}_0) \cdot \vec{n} = 0$$

όπου  $r = (x, y, z)$ ,  $r_0 = (x_0, y_0, z_0)$

$$\vec{n} = (A, B, \Gamma)$$



$$Ax + By + \Gamma z + \Delta = 0$$

$$A(x - x_0) + B(y - y_0) + \Gamma(z - z_0) = 0 \Rightarrow$$

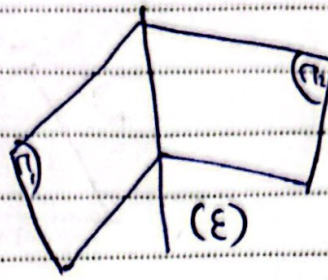
$$Ax + By + \Gamma z - \underbrace{(Ax_0 + By_0 + \Gamma z_0)}_{\Delta} = 0$$



Καρτεσιανή μορφή ευθείας: Τμήν δύο επιπέδων  $(\pi_1) \cap (\pi_2) \neq \emptyset$   
 $\pi_1 \neq \pi_2$

$$\frac{x-x_0}{y-y_0} = \frac{b_1}{b_2}$$

$$\frac{x-x_0}{z-z_0} = \frac{b_1}{b_3}$$



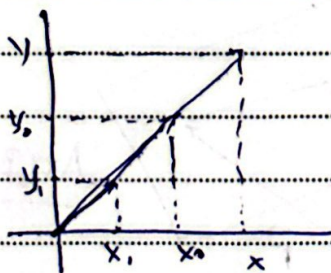
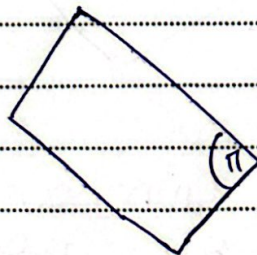
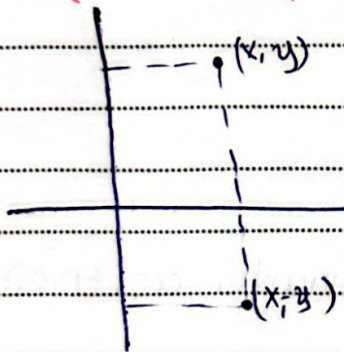
$$A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0$$

$$A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0$$

(i) Σχέση καρτεσιανής κ. διασυστήματος μορφής ευθείας

- (ii) Συμπλεγμένο σημείο ως προς επίπεδο
- (iii) Παραστάσεις ευθειών με επίπεδο
- (iv) Εξίσωση επιπέδου δόσεων 2 ευθειών

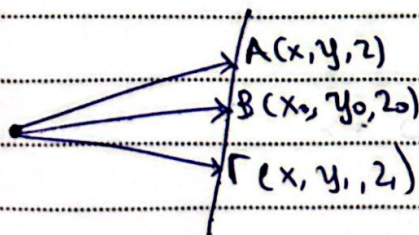
Καρτεσιανή μορφή επιπέδου



$$(x_1, y_1) + (x, y) = 2(x_0, y_0)$$

$$\Rightarrow x_1 = 2x_0 - x$$

$$y_1 = 2y_0 - y$$



$$2(x_0, y_0, z_0) = (x, y, z) + (x_1, y_1, z_1)$$

$$x_1 = 2x_0 - x$$

$$\Rightarrow y_1 = 2y_0 - y$$

$$z_1 = 2z_0 - z$$



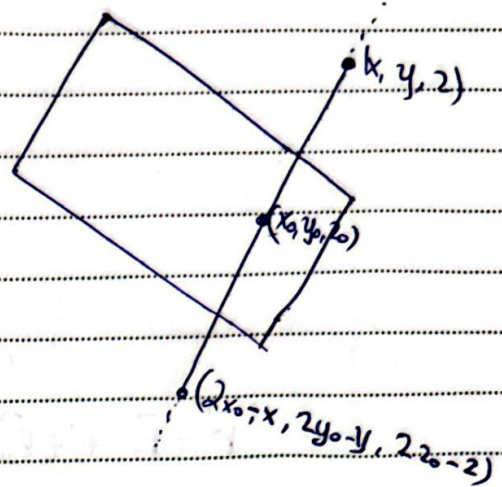
Συμβολισμός σημείου ως προς επίπεδο

$$(x-x_0, y-y_0, z-z_0) \perp (\pi)$$

Εάν το επίπεδο είναι  $Ax + By + Cz + D = 0$

τότε έχω:

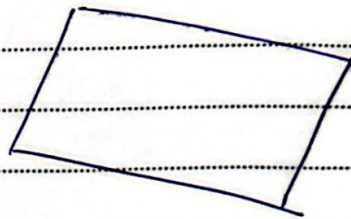
$$(x-x_0, y-y_0, z-z_0) \parallel (A, B, C) \\ = \mathcal{J}(A, B, C)$$



Συμβολισμός σημείου ως προς ευθεία

$$Ax + By + Cz + D = 0$$

$$(E) : (x, y, z) = \vec{r} = \vec{a} + t\vec{b} + \tau\vec{c}$$



Πότε η ευθεία είναι παράλληλη του επιπέδου?

$\hookrightarrow \vec{b} \cdot \vec{n} = 0$  ( $\vec{b} \cdot \vec{n} \neq 0$  τότε ευθεία και επίπεδο)

Δύο διακεκλιμένες ευθείες,  $(E_1), (E_2)$

(να μην ταυτίζονται)

• Τελμούνται

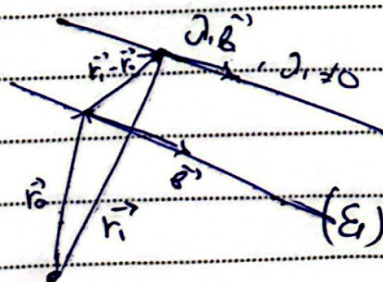
• Δεν τελμούνται

Παράλληλες

Δεν είναι παράλληλες

Παράλληλες ευθείες:  
(E)

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + t \cdot \vec{b}, t \in \mathbb{R}$$





$$(x, y, z) = (x_0, y_0, z_0) + t(b_1, b_2, b_3)$$

$$(E_2) : (x, y, z) = (x_1, y_1, z_1) + s(b_1, b_2, b_3) \quad s \in \mathbb{R}$$

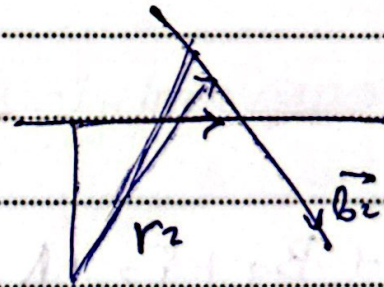
Εξίσωση Επινέδου:  $\vec{r} - \vec{r}_0$

Σε παρ. μορφή:  $\vec{r} = \vec{r}_0 + t\vec{b} + s(\vec{r}_1 - \vec{r}_0) \quad t, s \in \mathbb{R}$

Καρτεσιανή μορφή:  $\vec{n} = (\vec{r} - \vec{r}_0) \times \vec{b}$

Παραμετρική μορφή Επινέδου:

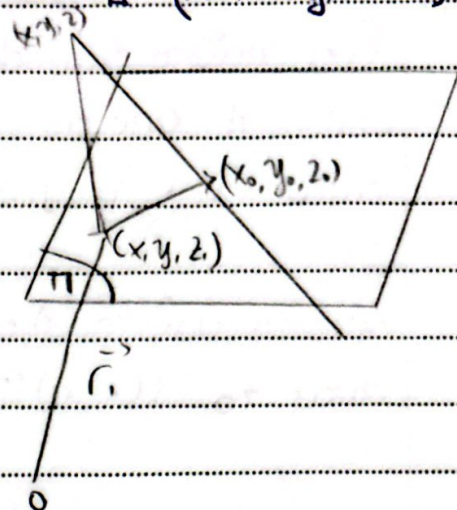
$$\vec{r} = \vec{r}_2 + t\vec{b}_2 + s\vec{b}_1 \quad t, s \in \mathbb{R}$$





## Απόσταση σημείου από επίπεδο.

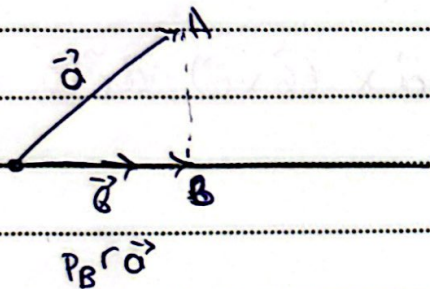
Έστω  $(x, y, z)$  σημείο του επιπέδου  $\Leftrightarrow \Delta = -(Ax_1 + By_1 + \Gamma z_1)$



$$Ax + By + \Gamma z + \Delta = 0$$

$$\rightarrow (x - x_1)A + (y - y_1)B + (z - z_1)\Gamma = 0$$

## Πρόβλητη διακύβευσης σε διακύβευση



$$\vec{OB} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{b}|^2} \vec{b}$$

$$\vec{AB} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{AB} \cdot \vec{b} = 0$$

$$\Leftrightarrow (\vec{b} - \vec{a}) \cdot \vec{b} = 0$$

$$\Leftrightarrow |\vec{b}|^2 - \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

$$\Leftrightarrow d = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{b}|^2}$$

$$\vec{OB} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{b}|^2} \vec{b} = \vec{a} \left( \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} \right) \frac{1}{|\vec{b}|}$$

## Μέτρος Πρόβλητης.

$$\left| \vec{a} \left( \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} \right) \frac{1}{|\vec{b}|} \right| = \left| \vec{a} \cdot \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} \right|$$

$$d = \left| (x - x_1, y - y_1, z - z_1) \cdot \frac{A\vec{i} + B\vec{j} + \Gamma\vec{k}}{\sqrt{A^2 + B^2 + \Gamma^2}} \right| = \frac{A(x - x_1) + B(y - y_1) + \Gamma(z - z_1)}{\sqrt{A^2 + B^2 + \Gamma^2}}$$

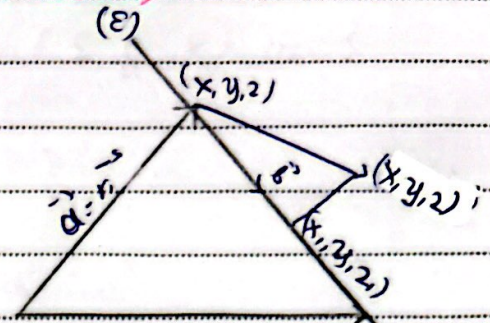
$$= \frac{|Ax + By + \Gamma z - (Ax_1 + By_1 + \Gamma z_1)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + \Gamma^2}}$$



## Απόσταση οπλίου από ευθεία (ευθεία ευθείας)

Ένα υαότο διαυυα στο ένιεδό του  
οπλίου A από την ευθεία (E)

Είνου  $(x-x_1, y-y_1, z-z_1) \times \vec{b}$



και το υαότο διαυυα (ορθόγώνιο του AB)  $\vec{r} = (x, y, z) + t(\vec{b}_1, \vec{b}_2, \vec{b}_3)$   
Είνου το  $((x-x_1)(y-y_1)(z-z_1) \times \vec{b}) \times \vec{b} = \vec{n}$

και ενολέως η ορθογώνιο του  $\vec{r}-\vec{r}_1$  στο  $\vec{n}$

$$\text{Εχει μήκος } d = \left| \frac{(\vec{r}-\vec{r}_1) \cdot \vec{n}}{|\vec{n}|} \right| = \frac{|(\vec{r}-\vec{r}_1) \cdot \vec{n}|}{|\vec{n}|}$$

$$\vec{n} = ((\vec{r}-\vec{r}_1) \times \vec{b}) \times \vec{b}$$

$$= -\vec{b} \times ((\vec{r}-\vec{r}_1) \times \vec{b})$$

$$= -[(\vec{b} \cdot \vec{b})(\vec{r}-\vec{r}_1) - (\vec{b} \cdot (\vec{r}-\vec{r}_1))\vec{b}]$$

$$= -|\vec{b}|^2(\vec{r}-\vec{r}_1) + (\vec{b} \cdot (\vec{r}-\vec{r}_1))\vec{b}$$

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{a} \cdot \vec{c})\vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{c}$$

$$(\vec{r}-\vec{r}_1) \cdot \vec{n} = (\vec{r}-\vec{r}_1) \cdot [-|\vec{b}|^2(\vec{r}-\vec{r}_1) + (\vec{b} \cdot (\vec{r}-\vec{r}_1))\vec{b}] = -|\vec{b}|^2(\vec{r}-\vec{r}_1) \cdot (\vec{r}-\vec{r}_1) + (\vec{b} \cdot (\vec{r}-\vec{r}_1))(\vec{r}-\vec{r}_1) \cdot \vec{b}$$

$$(\vec{r}-\vec{r}_1) \cdot \vec{n} = -|\vec{b}|^2 |\vec{r}-\vec{r}_1|^2 + (\vec{b} \cdot (\vec{r}-\vec{r}_1))^2$$

$$= -[|\vec{b}|^2 |\vec{r}-\vec{r}_1|^2 - (\vec{b} \cdot (\vec{r}-\vec{r}_1))^2]$$

$$= -|\vec{b} \times (\vec{r}-\vec{r}_1)|^2$$

$$d = \frac{|\vec{b} \times (\vec{r}-\vec{r}_1)|^2}{|\vec{n}|} = \frac{|\vec{b} \times (\vec{r}-\vec{r}_1)|}{(\vec{r}-\vec{r}_1) \times \vec{b} |\vec{b}|}$$

$$\text{όπως } |\vec{n}| = |((\vec{r}-\vec{r}_1) \times \vec{b}) \times \vec{b}|$$

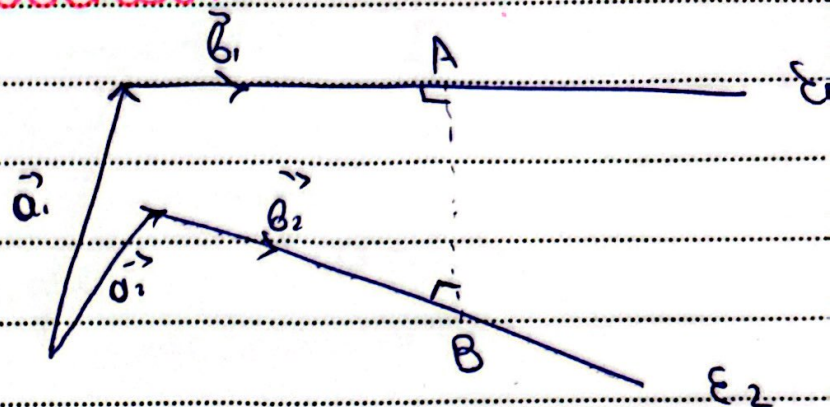
$$\text{όπως } \vec{b} \perp (\vec{r}-\vec{r}_1) \times \vec{b}$$

$$\text{οπότε } |(\vec{r}-\vec{r}_1) \times \vec{b}| |\vec{b}|$$

$$d = \left| \frac{(\vec{r}-\vec{r}_1) \times \vec{b}}{|\vec{b}|} \right|$$



Απόσταση Ασυμμετρικώς εφθείων:



Η θέση της ελάχιστης απόστασης

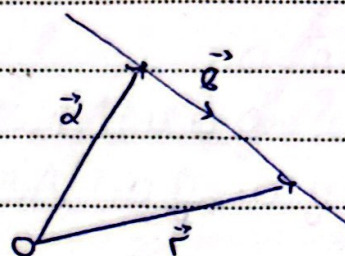
$$\vec{AB} \perp \vec{b}_1, \vec{b}_2$$

↓

$$\vec{AB} \parallel \vec{b}_1 \times \vec{b}_2 \text{ και απόσταση } d = \left| \frac{(\vec{a}_2 - \vec{a}_1) \cdot (\vec{b}_1 \times \vec{b}_2)}{|\vec{b}_1 \times \vec{b}_2|} \right|$$



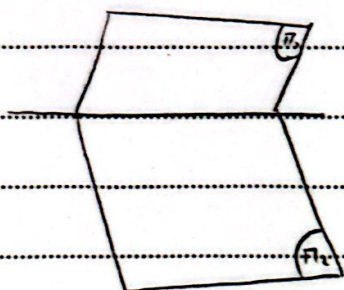
Ευθεία < Παράμετροι  
Καρτεσιανή



$$\vec{r} = \vec{a} + t\vec{b} \quad t \in \mathbb{R}$$

Παράμετροι:  $(x, y, z) = (a_1, a_2, a_3) + t \cdot (b_1, b_2, b_3) \quad t \in \mathbb{R}$

Καρτεσιανή μορφή: n ευθείες είναι ορί 2 επιπέδων



$$x = a_1 + t b_1$$

$$y = a_2 + t b_2$$

$$z = a_3 + t b_3$$

$$\frac{x - a_1}{b_1} = \frac{y - a_2}{b_2} \quad \Leftrightarrow \quad b_2(x - a_1) = b_1(y - a_2)$$

$$\frac{y - a_2}{b_2} = \frac{z - a_3}{b_3} \quad \Leftrightarrow \quad b_3(y - a_2) = b_2(z - a_3)$$

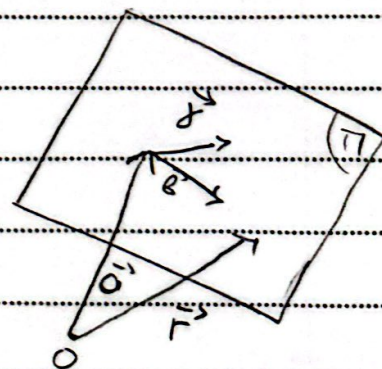
Επίπεδο:

Παράμετροι μορφή

$\vec{b}, \vec{c}$  επί του επιπέδου π.ρ. αυτ.

$$\vec{r} = \vec{a} + t\vec{b} + s\vec{c} \quad t, s \in \mathbb{R}$$

$$(x, y, z) = (a_1, a_2, a_3) + t(b_1, b_2, b_3) + s(c_1, c_2, c_3)$$



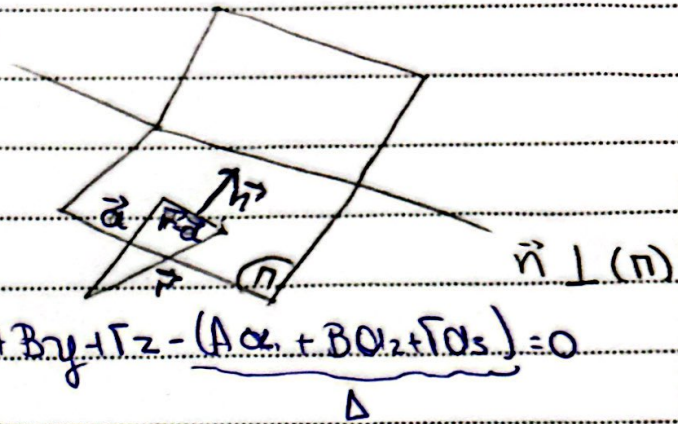


Κατευθυντική Γραμμή Επινέδου :

$$(\vec{r} - \vec{a}) \cdot \vec{n} = 0$$

$$[(x, y, z) - (a_1, a_2, a_3)] \cdot (A, B, \Gamma) = 0$$

$$(x - a_1, y - a_2, z - a_3) \cdot (A, B, \Gamma) = 0$$



$$A(x - a_1) + B(y - a_2) + \Gamma(z - a_3) = 0 \Leftrightarrow Ax + By + \Gamma z - \underbrace{(Aa_1 + Ba_2 + \Gamma a_3)}_{\Delta} = 0$$

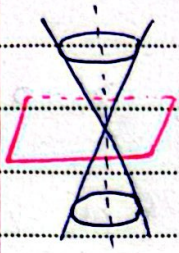
$$Ax + By + \Gamma z + \Delta = 0$$

$$\vec{n} = \vec{i} \times \vec{j}$$



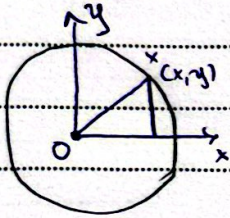
## Κωνικές Τόλεις

Τόλεις Ελλειψοειδούς με Κώνο:



Περιγραφή χώρου:  $x^2 + y^2 = z^2$

**Κύκλος:** Σε Ελλειψοειδούς, ευθεία τα σημεία του ελλειψοειδούς που απέχουν από ένα σημείο (το κέντρο του κύκλου) σταθερή απόσταση.

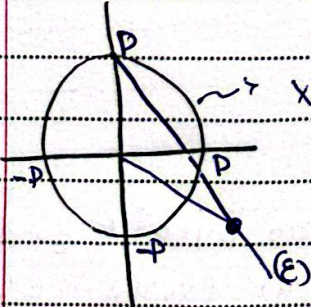


$$|\vec{Ox}| = p \Leftrightarrow \sqrt{x^2 + y^2} = p \xrightarrow{p \geq 0} x^2 + y^2 = p^2$$

$x^2 + y^2 = p^2 \rightarrow$  κυλινδρος στον χώρο.

• Στο χώρο  $\mathbb{R}$  σημεία του χώρου  $x^2 + y^2 = z^2$  που απέχουν από το  $O$  σταθερή απόσταση  $p \geq 0$

$$|\vec{Ox}| = p \Leftrightarrow \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = p \Leftrightarrow x^2 + y^2 + z^2 = p^2$$



$x^2 + y^2 = p^2$  και  $ax + by = \gamma$  ( $a + b \neq 0$ )

Εστω  $(x_1, y_1)$  σημείο και ευθεία

$$ax_1 + by_1 = \gamma$$

$$\Rightarrow a(x - x_1) + b(y - y_1) = 0$$

Η τολή της ευθείας (E) με τον κύκλο

$$\begin{cases} x^2 + y^2 = p^2 \\ a(x - x_1) + b(y - y_1) = 0 \end{cases}$$

Εστω  $b \neq 0$   $y - y_1 = -\frac{a}{b}(x - x_1) \Leftrightarrow$

$$y = y_1 - \frac{a}{b}(x - x_1)$$

$$x^2 + y^2 = p^2$$

$$y = y_1 - \frac{a}{b}(x - x_1)$$

$$x^2 + [y_1 - \frac{a}{b}(x - x_1)]^2 = p^2 \Leftrightarrow$$



$$\Leftrightarrow x^2 + y^2 + \frac{a^2}{b^2} (x - x_1)^2 - \frac{2a}{b} |y_1| (x - x_1) - p^2 \Leftrightarrow$$

$$x^2 + \frac{a^2}{b^2} (x^2 - 2x_1 x + x_1^2) + y^2 - \frac{2a}{b} x y_1 + \frac{2a}{b} x y_1 - p^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \left(1 + \frac{a^2}{b^2}\right) x^2 - \frac{2a^2}{b^2} x_1 x + \frac{a^2}{b^2} x_1^2 + y^2 - \frac{2a}{b} x y_1 - p^2 = 0$$

$$\Delta = 4 \left( \frac{a^2 + b^2}{b^2} \right) x^2 - 4 \left( \frac{a^2 + b^2}{b^2} \right) \left( \frac{a^2}{b^2} x_1^2 + y_1^2 + \frac{2a}{b} x y_1 - p^2 \right)$$

$$= \dots = \frac{4(a^2 + b^2)}{b^2} p^2 - 4 \left( \frac{a}{b} x_1 + y_1 \right)^2$$

i) Δεν υπάρχουν σημεία τομής (δεν τέμνονται αν  $\Delta < 0$ )

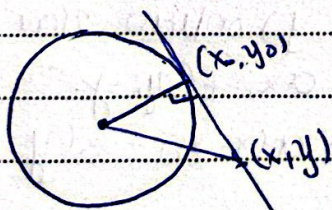
$$\Leftrightarrow p^2 < \frac{b^2}{a^2 + b^2} \left( \frac{a}{b} x_1 + y_1 \right)^2$$

ii) Τέμνονται ακριβώς σε 1 σημείο αν  $\Delta = 0$ :

$$p^2 = \frac{b^2}{a^2 + b^2} \left( \frac{a}{b} x_1 + y_1 \right)^2$$

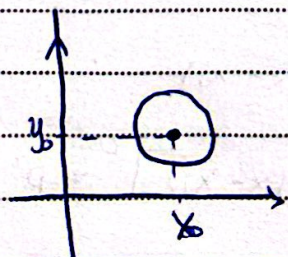
iii) 2 σημεία αν  $p^2 > \dots$

Εστω πως εφάπτεται:



Εστω κάθετο διάνυσμα  $(-y_0, x_0)$   
 Ξήνωση:  $(x, y) = (x_0, y_0) + t(-y_0, x_0)$

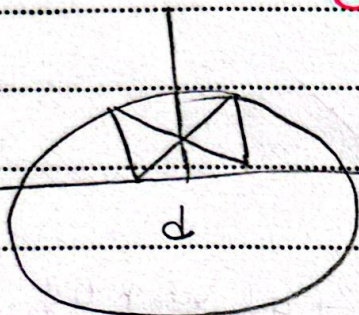
και  $(x_0, y_0)$  σημείο της ευθείας.





• Ellipse

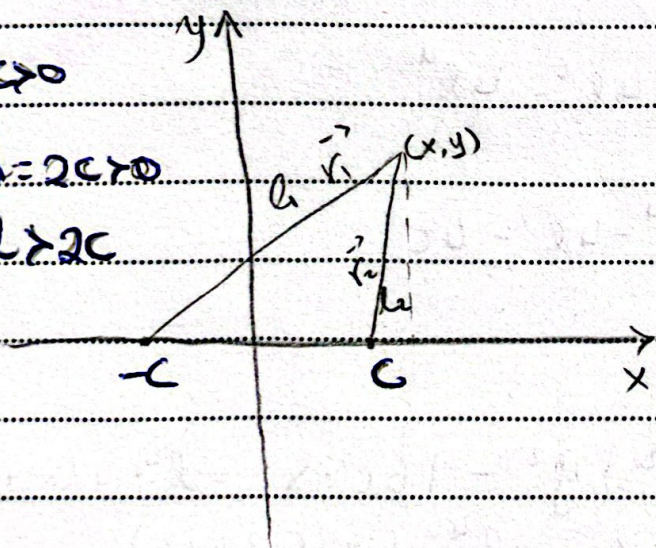
$$a_1 + a_2 = l > d.$$



Q.10

$$d = 2c > 0$$

$$l > 2c$$



$$\vec{r}_1 = (x, y) - (-c, 0) = (x+c, y)$$

$$\vec{r}_2 = (x-c, y)$$

$$a_1 = \sqrt{(x+c)^2 + y^2}$$

$$a_2 = \sqrt{(x-c)^2 + y^2}$$

$$\sqrt{(x+c)^2 + y^2} + \sqrt{(x-c)^2 + y^2} = l$$

$$(x+c)^2 + y^2 + (x-c)^2 + y^2 + \sqrt{(x+c)^2 + y^2} \cdot \sqrt{(x-c)^2 + y^2} = l^2$$



$$2(x^2+y^2+c^2) + 2\sqrt{\sqrt{\quad}} = l^2$$

$$2\sqrt{\sqrt{\quad}} = l^2 - 2(x^2+y^2+c^2)$$

$$2\sqrt{(x+c)^2+y^2} \sqrt{(x-c)^2+y^2} = l^2 - 2(x^2+y^2+c^2) \geq 0$$

$$4((x+c)^2+y^2)((x-c)^2+y^2) = (l^2 - 2(x^2+y^2+c^2))^2$$

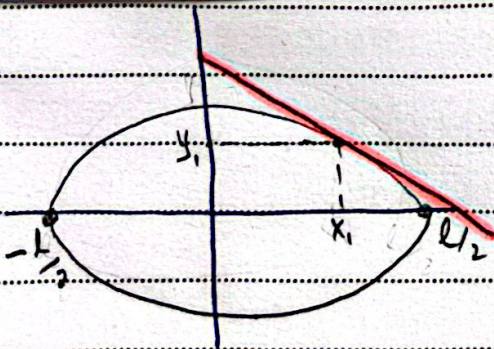
$$4(x^2+y^2+c^2+2cx)(x^2+y^2+c^2-2cx) = (l^2 - 2(x^2+y^2+c^2))^2$$

$$4[(x^2+y^2+c^2)^2 - 4c^2x^2] = l^4 + 4(x^2+y^2+c^2)^2 - 4l^2(x^2+y^2+c^2) - 16c^2x^2$$

$$4(l^2 - 4c^2)x^2 - 4l^2y^2 = l^2(l^2 - 4c^2)$$

$$\frac{x^2}{\frac{l^2(l^2-4c^2)}{4(l^2-4c^2)}} + \frac{y^2}{\frac{l^2(l^2-4c^2)}{4l^2}} = 1 \iff \frac{x^2}{\left(\frac{l}{2}\right)^2} + \frac{y^2}{\frac{l^2-4c^2}{4}} = 1$$

$$\iff \frac{x^2}{\left(\frac{l}{2}\right)^2} + \frac{y^2}{\left(\frac{l}{2}\right)^2 - c^2} = 1$$



$$b = \sqrt{\left(\frac{l}{2}\right)^2 - c^2} = \sqrt{a^2 - c^2}$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

$(x, y)$  satisfies the equation

$$\frac{xx_1}{a^2} + \frac{yy_1}{b^2} = 1$$

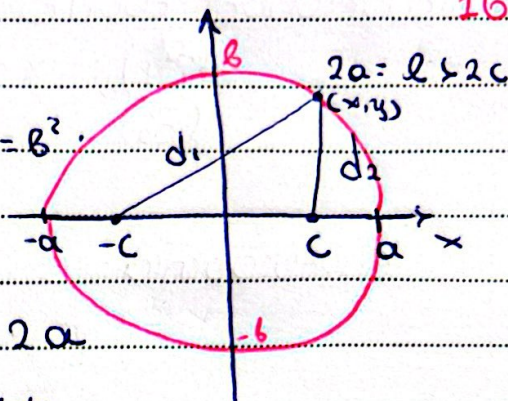


## Κωνικές Τομές

Άλμα  
16<sup>η</sup> διαδρομή.

Εξίσωση:

$$a^2 - c^2 = b^2$$



$$d_1 + d_2 = 2a \Rightarrow$$

$$\sqrt{(x+c)^2 + y^2} + \sqrt{(x-c)^2 + y^2} = 2a$$

$$\Leftrightarrow \dots \Leftrightarrow \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2 - c^2} = 1 \Leftrightarrow$$

$$\boxed{\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1}$$

Συμμετρίες:

Κέντρο (0,0) συμμετρίας

xx' είναι άξονας συμμετρίας

yy' είναι άξονας συμμετρίας.

Εφαπτόμενη ευθεία:

$$\frac{xx_1}{a^2} + \frac{yy_1}{b^2} = 1 \Rightarrow \frac{x_1^2}{a^2} + \frac{y_1^2}{b^2}$$

$$\left(\frac{x-x_1}{a^2}, \frac{y-y_1}{b^2}\right) \cdot \left(\frac{x_1}{a^2}, \frac{y_1}{b^2}\right) = 0$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \Leftrightarrow \frac{y^2}{b^2} = 1 - \frac{x^2}{a^2}$$

$$y = \pm b \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}}$$

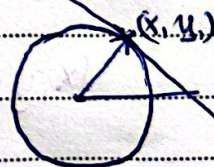
$$f(x) = b \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}} \quad x \in (-a, a)$$

$$f'(x) = b \cdot \frac{1}{2} \left(1 - \frac{x^2}{a^2}\right)^{-1/2} \left(-\frac{2x}{a^2}\right) = -\frac{b}{a^2} \frac{x}{\sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}}}$$

Υπερβολή: (στο κέντρο) (x, y)

$$xx_1 + yy_1 = p^2 = x_1^2 + y_1^2$$

$$(x-x_1, y-y_1) \cdot (x_1, y_1) = 0$$



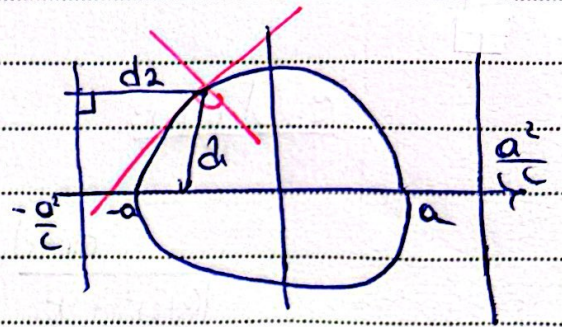


Διευθετούσες ευθείες:

$$(\delta_1): x = -\frac{a^2}{c}$$

$$(\delta_2): x = \frac{a^2}{c}$$

Εκκεντρότητα:  $e = \frac{c}{a} > 1$



**Θεώρημα 1:** Ο λόγος των αποστάσεων οποιουδήποτε σημείου της έλλειψης από τις εστίες προς την απόσταση από τις διευθετούσες είναι σταθερός και είναι η

Εκκεντρότητα.

Απόδειξη

$$\frac{d_1}{d_2} = e = \frac{c}{a}$$

**Θεώρημα 2:** Η κάθετη ευθεία στην εφαπτομένη ευθεία στην έλλειψη διχοτομεί την γωνία που ορίζουν οι εστίες και το σημείο

Παραμετροποίηση έλλειψης:

$$(x, y) = (a \cos \theta, b \sin \theta) \quad \theta \in [0, 2\pi]$$

Κανόνο!  $x^2 + y^2 = p^2$

$$(x, y) = (p \cos \theta, p \sin \theta)$$

$$\theta \in [0, 2\pi]$$

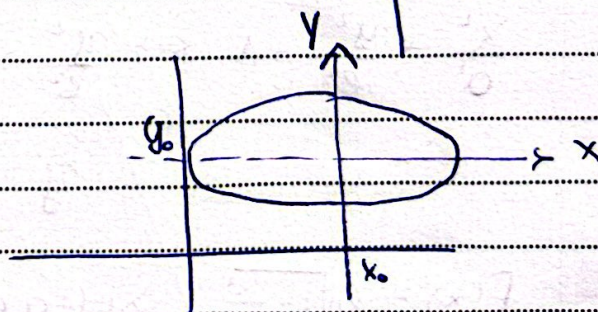
$$\frac{(x-x_0)^2}{a^2} + \frac{(y-y_0)^2}{b^2} = 1$$

$$x - x_0 = x$$

$$y - y_0 = y$$

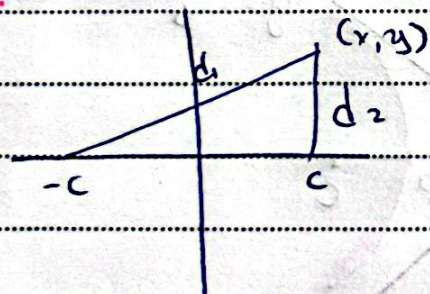
$$\frac{x-x_0}{a} = \cos \theta \Rightarrow (x, y) = (x_0 + a \cos \theta, y_0 + b \sin \theta), \quad \theta \in [0, 2\pi]$$

$$\frac{y-y_0}{b} = \sin \theta$$





Υπερβολή:



$$|d_1 - d_2| = 2a = \ell$$

$$d_1 = \sqrt{(x+c)^2 + y^2}$$

$$d_2 = \sqrt{(x-c)^2 + y^2}$$

$$|\sqrt{(x+c)^2 + y^2} - \sqrt{(x-c)^2 + y^2}| = 2a$$

$$= 4a^2$$

$$\Leftrightarrow (x+c)^2 + y^2 + (x-c)^2 + y^2 - 2\sqrt{\dots}\sqrt{\dots} = 4a^2$$

$$\Leftrightarrow (x^2 + y^2 + c^2) - 2a^2 = \sqrt{(x+c)^2 + y^2} \sqrt{(x-c)^2 + y^2}$$

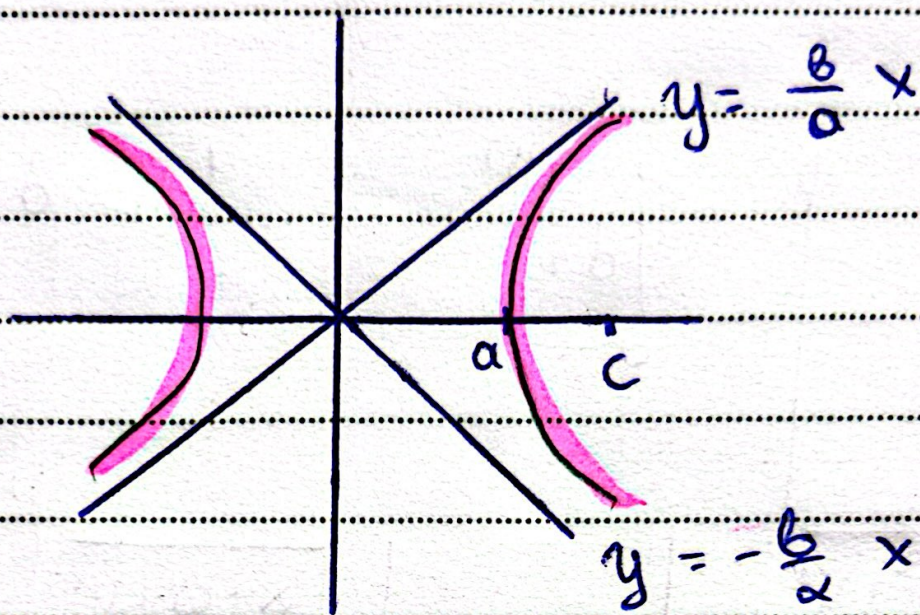
$$x^2 + y^2 + c^2 - 2a^2 = \sqrt{x^2 + y^2 + c^2 - 4cx}$$

$$(x^2 + y^2 + c^2)^2 + 4a^4 - 4a^2(x^2 + y^2 + c^2) = (x^2 + y^2 + c^2 - 4cx)^2$$

$$(a^2 - c^2)x^2 + a^2y^2 = a^2(a^2 - c^2)$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2 - c^2} = 1 \Leftrightarrow \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$$

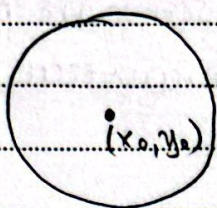






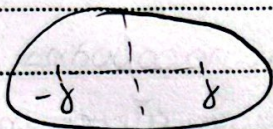
Αγία 18 διαλέξη.

## Κυκλικές Τόξεις



$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = r^2$$

κύκλος

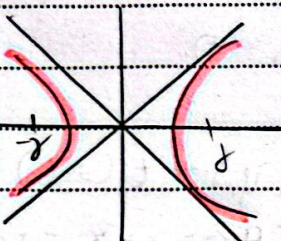


$$d_1 + d_2 = 2a \times 2b$$

$$b^2 + y^2 = a^2$$

ελλειψη

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

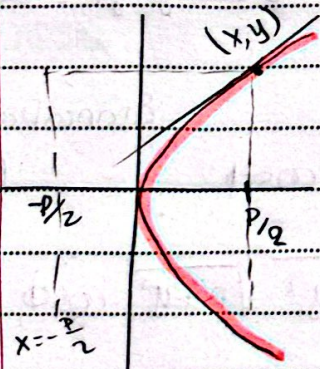


$$|d_1 - d_2| = 2a$$

$$b^2 + a^2 = y^2$$

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$$

υπερβολή



$$y^2 = 2px$$

παραβολή

$$\left. \begin{aligned} d_1 &= \sqrt{(x - \frac{p}{2})^2 + y^2} \\ d_2 &= |x + \frac{p}{2}| \end{aligned} \right\} d_1 = d_2$$

$$\sqrt{(x - \frac{p}{2})^2 + y^2} = |x + \frac{p}{2}| \Rightarrow (x - \frac{p}{2})^2 + y^2 = (x + \frac{p}{2})^2$$

$$x^2 - 2x \frac{p}{2} + \frac{p^2}{4} + y^2 = x^2 + 2x \frac{p}{2} + \frac{p^2}{4} \Leftrightarrow y^2 = 2px$$

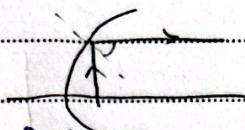
$$\frac{xx_1}{a^2} + \frac{yy_1}{b^2} = 1$$

(+ Εξίσωση οπτικής (x, y) πάνω στην παραβολή)

$$\text{Εφ: } yy_1 = p(x + x_1)$$

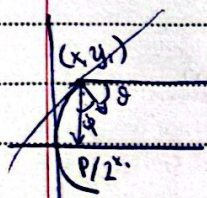


**Θεώρημα:** Σε κάθε σημείο της παραβολής αν στείλουμε δέσμη φωτός παραπάνω στον άξονα της παραβολής συγκεντρώνεται στην εστία της παραβολής.



Η ευθεία που ευθύνει το τυχαίο σημείο της παραβολής με την εστία η αντανάκλαση αυτής παραπάνω στον άξονα της παραβολής.

**Απόδειξη:**  $yy_1 = p(x+x_1) \Rightarrow yy_1 - px - px_1 = 0$



**Εξ. παραμέτρους ευθείας:**  $(x, y) = (x_1, y_1) + t(a, b)$

$x = x_1 + ta \Leftrightarrow x - x_1 = ta$

$y = y_1 + tb \Leftrightarrow y - y_1 = tb \Rightarrow a(y - y_1) =$

Γωνία  $\phi: (\frac{p}{2}, 0) - (x, y_1) = (\frac{p}{2} - x, -y_1)$

$b(x - x_1)$

Εφαπτόμενος διανυσμα

$(y_1, p)$

$(\frac{p}{2} - x_1, -y_1) \cdot (p - y_1) = \sqrt{(\frac{p}{2} - x_1)^2 + y_1^2} \cdot \sqrt{p^2 + y_1^2} \cos \phi$

$p(\frac{p}{2} - x_1, y_1) \cdot (p - y_1) = \sqrt{(\frac{p}{2} - x_1)^2 + y_1^2} \sqrt{p^2 + y_1^2} \cos \phi$

$p(\frac{p}{2} - x_1) + y_1^2 = \sqrt{(\frac{p}{2} - x_1)^2 + y_1^2} \sqrt{p^2 + y_1^2} \cos \phi$

$\cos \phi = \frac{p(\frac{p}{2} - x_1) + y_1^2}{\sqrt{(\frac{p}{2} - x_1)^2 + y_1^2} \sqrt{p^2 + y_1^2}}$

$\cos \theta = \frac{(p - y_1)(1, 0)}{\sqrt{p^2 + y_1^2}} = \frac{p}{\sqrt{p^2 + y_1^2}}$

$\cos \phi = \cos \theta \Leftrightarrow \frac{p(\frac{p}{2} - x_1) + y_1^2}{\sqrt{(\frac{p}{2} - x_1)^2 + y_1^2} \sqrt{p^2 + y_1^2}} = \frac{p}{\sqrt{p^2 + y_1^2}}$

$\frac{p^2}{2} - px_1 + y_1^2 = p \sqrt{(\frac{p}{2} - x_1)^2 + y_1^2}$

$\frac{p^2}{2} + px_1 = p \sqrt{(\frac{p}{2} - x_1)^2 + y_1^2} + 2px_1$

$\frac{p}{2} + x_1 = \sqrt{(\frac{p}{2} - x_1)^2 + y_1^2} \quad \checkmark$



$$\frac{p^2}{4} - px_1 + x_1 = \left(\frac{p}{2} + x_1\right)^2 + 2py_1$$

Εξίσωση κέντρο συλλογής, Αξονας συλλογής  
 Υπερβολή — " — — " —  
 Παραβολή Αξονα συλλογής

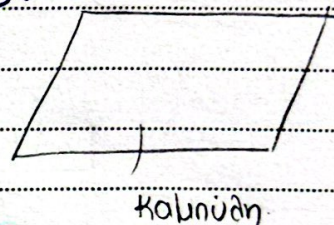
Γενική μορφή (Κανονική μορφή)

$$Ax^2 + 2Bxy + \Gamma y^2 + 2\Delta x + 2\varepsilon y + F = 0.$$

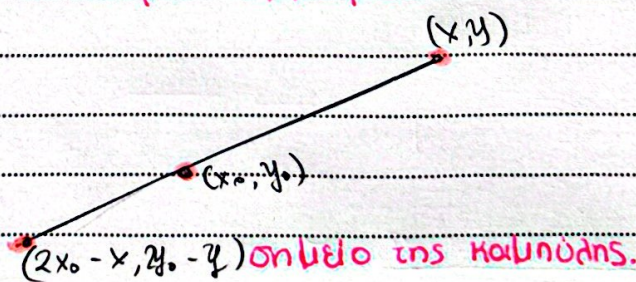
σε ποια περίπτωση είμαστε:

Διακρίνουσα:  $(2B)^2 - 4 \cdot A \cdot \Gamma = 4(B^2 - A\Gamma)$

- i) Εάν  $4(B^2 - A\Gamma) < 0 \rightarrow$  ελλειψη
- ii) Εάν  $4(B^2 - A\Gamma) > 0 \rightarrow$  υπερβολή
- iii) Εάν  $4(B^2 - A\Gamma) = 0 \rightarrow$  παραβολή



Να βρούμε αρχικά το κέντρο συλλογής:



Αν έχουμε βρει το κέντρο, τότε το σημείο  $(2x_0 - x, 2y_0 - y)$ .

Πρέπει να είναι σημείο της καλινόσης επίσης. Οπότε,

$$A(2x_0 - x)^2 + 2B(2x_0 - x)(2y_0 - y) + \Gamma(2y_0 - y)^2 + 2\Delta(2x_0 - x) + 2\varepsilon(2y_0 - y) + F = 0$$

$$Ax^2 - 4Ax_0x + 4Ax_0^2 + 8Bx_0y_0 - 2Bxy - 4Bx_0y - 4By_0x + \Gamma y^2 + 4\Gamma y_0y - 4\Gamma y_0^2 - 2\Delta x - 2\varepsilon x - F = 0$$



$$(-4Ax_0 - 4By_0 - 4\Delta)x + (-4Bx_0 - 4\Gamma y_0 - 4\varepsilon)y + 4Ax_0^2 + 8Bx_0y_0$$

$$+ 4\Delta x_0 + 4\varepsilon y_0 + 4\Gamma y_0^2 =$$

Αναγωγάς όλα πρέπει να είναι 0.

$$\Rightarrow \begin{cases} Ax_0 + By_0 = -A \\ Bx_0 + \Gamma y_0 = -\varepsilon \quad (2) \\ Ax_0^2 + 2Bx_0y_0 + \Delta x_0 + \varepsilon y_0 + \Gamma y_0^2 = 0 \end{cases}$$

$$\det \begin{pmatrix} A & B \\ B & \Gamma \end{pmatrix} = A\Gamma - B^2 \neq 0$$

$$(2) Bx_0y_0 + \Gamma y_0^2 + \varepsilon y_0 = 0$$



# Κανονική μορφή 2ου βαθμού καμπύλου (Κωνική εκτί)

Αγία  
19η Διάλεξη

$$A^2+B^2+C^2 \neq 0 \quad Ax^2+2Bxy+Cy^2+2\Delta x+2\varepsilon y+F=0$$

$$\Delta\sigma\pi\rho\iota\nu\sigma\alpha = 4(A^2-4\Gamma^2)$$

i)  $B^2 - A\Gamma > 0$  , υπερβολή

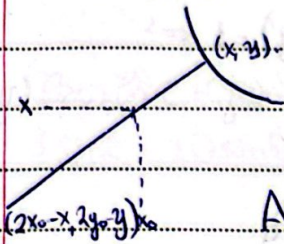
ii)  $B^2 - A\Gamma < 0$  , έλλειψη

iii)  $B^2 - A\Gamma = 0$  , παραβολή

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$$

$$y^2 = 4bx$$



Αν  $\Delta \neq 0$ , έχουμε:  $(x_0, y_0)$  **Εστιακή & Υπερβολή:** Τμήμα αλλοτρίας

$$Ax_0 + By_0 = -\Delta$$

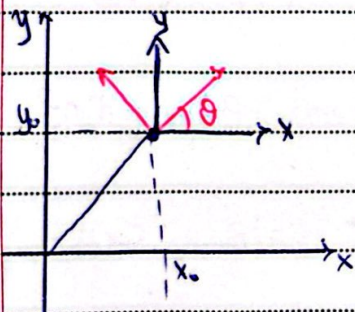
$$Bx_0 + \Gamma y_0 = -\varepsilon$$

οξείας αλλοτρίας

**Παραβολή**

οξείας αλλοτρίας

$$A(2x_0-x)^2 + 2B(x_0-x)(2y_0-y) + \Gamma(2y_0-y)^2 + 2\Delta(2x_0-x) + 2\varepsilon(2y_0-y) + F = 0$$



$$\frac{(x-x_0)^2}{a^2} + \frac{(y-y_0)^2}{b^2} = 1$$

Η αλληλοαλλαγή:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$x = x_0 + \cos\theta x' - \sin\theta y'$$

$$y = y_0 + \sin\theta x' + \cos\theta y'$$

$$\tilde{A}(x')^2 + 2\tilde{B}x'y' + \tilde{\Gamma}(y')^2 + 2\tilde{\Delta}x' + 2\tilde{\varepsilon}y' + \tilde{F} = 0$$

Επιλογή του  $\theta$  ώστε  $\tilde{B}(\theta) = 0$ .

**Παράδειγμα:** Η καμπύλη  $xy=1$  να γραφεί σε κανονική μορφή



**Απάντηση:** Παράσπαστε ότι αν  $(x, y)$  ένα σημείο τότε το  $(-x, -y)$  είναι σημείο της ένωσης, οπότε το  $(0, 0)$  είναι ένα κέντρο συμμετρίας.

Οπότε θέτουμε:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta x' - \sin \theta y' \\ \sin \theta x' + \cos \theta y' \end{pmatrix}$$

και η εξίσωση γίνεται

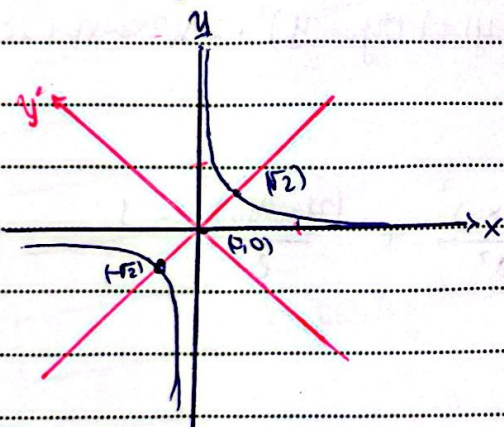
$$xy = 1 \Leftrightarrow (\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') = 1 \Leftrightarrow$$

$$\sin \theta \cos \theta (x')^2 + (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta) x' y' - \sin \theta \cos \theta (y')^2 = 1$$

Επιλέγουμε  $\theta$   $\cos 2\theta = 0$   $2\theta = \frac{\pi}{2} \Leftrightarrow \theta = \frac{\pi}{4}$

Τότε:  $\frac{1}{2} \sin\left(\frac{\pi}{2}\right) (x')^2 - \frac{1}{2} \sin\left(\frac{\pi}{2}\right) (y')^2 = 1 \Leftrightarrow (x')^2 - (y')^2 = (\sqrt{2})^2$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{x'}{\sqrt{2}}\right)^2 - \left(\frac{y'}{\sqrt{2}}\right)^2 = 1$$



**Παράδειγμα 2:** Να βρούμε την καμπύλη στην ναυαρχή της κορβί:

**Απάντηση:** Βρίσκουμε το κέντρο συμμετρίας  $(x_0, y_0)$ :

$$\begin{array}{l} 3x_0 - 5y_0 = -7 \\ -5x_0 + 3y_0 = 1 \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{l} -2x_0 - 2y_0 = -6 \\ -5x_0 + 3y_0 = 1 \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{l} x_0 + y_0 = 3 \\ -5x_0 + 9 - 3x_0 = 1 \end{array} \Rightarrow$$

$$\begin{array}{l} y_0 = 3 - x_0 \\ -8x_0 = -8 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{l} x_0 = 1 \\ y_0 = 2 \end{array}$$

Θέτουμε  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$

$$x = 1 + \cos \theta x' - \sin \theta y' \quad y = 2 + \sin \theta x' + \cos \theta y'$$



Töte n'efiawon:

$$\begin{aligned}
 & 3(1 + \cos \theta x' - \sin \theta y')^2 - 10(1 + \cos \theta x' - \sin \theta y')(2 + \sin \theta x' + \cos \theta y') \\
 & + 3(2 + \sin \theta x' + \cos \theta y')^2 + 14(1 + \cos \theta x' - \sin \theta y') - 2(2 + \sin \theta x' + \cos \theta y') + 3 = 0 \\
 \Leftrightarrow & 3(1 + \cos^2 \theta (x')^2 + \sin^2 \theta (y')^2 + 2 \cos \theta x' - 2 \sin \theta y' - 2 \sin \theta \cos \theta x' y') - \\
 & - 10(2 + \sin \theta x' + \cos \theta y' + 2 \cos \theta x' + \sin \theta \cos \theta (x')^2 + \cos^2 \theta x' y' - 2 \sin \theta y' - \\
 & \sin^2 \theta x' y' - \sin \theta \cos \theta (y')^2) + 3(4 + \sin^2 \theta (x')^2 + \cos^2 \theta (y')^2 + 4 \sin \theta x' + 4 \cos \theta y' \\
 & + 2 \sin \theta \cos \theta x' y' + 14 + 14 \cos \theta x' - 14 \sin \theta y' - 4 - 2 \sin \theta x' - 2 \cos \theta y' + 3 = 0.
 \end{aligned}$$

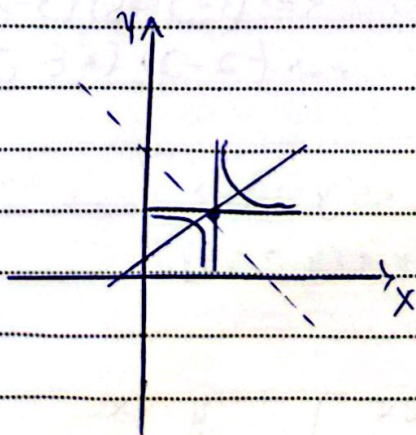
$$\begin{aligned}
 & (3 \cos^2 \theta - 10 \sin \theta \cos \theta + 3 \sin^2 \theta) (x')^2 + (-6 \sin \theta \cos \theta - 10(\cos^2 \theta - \sin^2 \theta) + 6 \sin \theta \cos \theta) x' y' \\
 & + (3 \sin^2 \theta + 10 \sin \theta \cos \theta + 3 \cos^2 \theta) (y')^2 + (6 \cos \theta - 10 \sin \theta - 20 \cos \theta + 12 \sin \theta + 14 \cos \theta \\
 & - 2 \sin \theta) x' \\
 & + (-6 \sin \theta - 10 \cos \theta + 20 \sin \theta + 12 \cos \theta - 14 \cos \theta - 2 \cos \theta) y' + 8 = 0.
 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow (3 - 5 \sin 2\theta) (x')^2 - 10 \cos 2\theta x' y' + (3 + 5 \sin 2\theta) (y')^2 + 8 = 0.$$

Em'apad'  $\theta$ :  $\cos 2\theta = 0$ ,  $2\theta = \frac{\pi}{2} \Leftrightarrow \theta = \frac{\pi}{4}$

$$-2(x')^2 + 8(y')^2 + 8 = 0 \Leftrightarrow (-x')^2 + 4(y')^2 = -4$$

$$\Leftrightarrow \frac{(x')^2}{2^2} - (y')^2 = 1$$





Αλλάς τριώνος:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} a & b \\ d & e \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c \\ f \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 3 = 0.$$

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} ax + by \\ dx + ey \end{pmatrix} &= x(ax + by) + y(dx + ey) \\ &= ax^2 + bxy + dxy + ey^2 \\ &= ax^2 + (b+d)xy + ey^2 \end{aligned}$$

$$a=3, \quad d=3$$

$$b+d = -10$$

Επιλέγουμε τον πίνακα να είναι συμμετρικός

$$\begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I_2) = 0 \iff \det \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} = 0 \iff$$

$$\det \begin{pmatrix} 3-\lambda & -5 \\ -5 & 3-\lambda \end{pmatrix} = 0 \iff (3-\lambda)^2 - (-5)(-5) = 0$$

$$\iff (3-\lambda)^2 - 5^2 = 0$$

$$\iff (3-\lambda-5)(3-\lambda+5) = 0$$

$$\iff (-2-\lambda)(8-\lambda) = 0$$

$$\boxed{\lambda = -2} \quad \boxed{\lambda = 8}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \iff \begin{cases} 3x - 5y = -2x \\ -5x + 3y = -2y \end{cases} \iff x = y \quad \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 8 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \iff \begin{cases} 3x - 5y = 8x \\ -5x + 3y = 8y \end{cases} \iff y = -x \quad \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^T A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 14 \\ -2 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 3 = 0. \quad \textcircled{1}$$

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$



$$\text{Déterminer } \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^t = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}^t \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}^t = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}^t \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{1} \leftrightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}^t \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}^t \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$+ \begin{pmatrix} 12 \\ -2 \end{pmatrix}^t \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + 3 = 0$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}^t \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + 2(x')^2 + 8(y')^2$$



Έστω οι οικογένειες από υπερβολές:

$$E = \{ \{ (x, y) / y^2 = 4a(x+a) \} \mid a > 0 \}$$

$$L = \{ \{ (x, y) / y^2 = 4a(-x+a) \} \mid a > 0 \}$$

Εάν  $P \in E$ ,  $Q \in L$ , τότε τέμνονται, πάντοτε τέμνονται αρθρικά

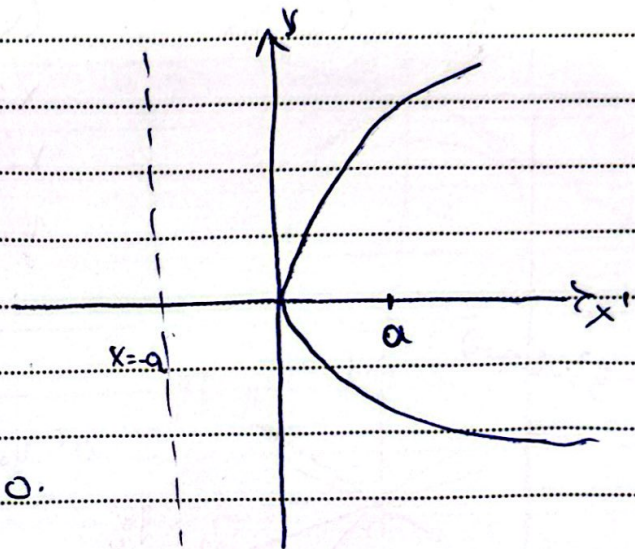
$$P \in E, \exists a > 0$$

$$y^2 = 4a(x+a)$$

$$= 2 \cdot 2a(x') \quad x' = x+a$$

$$x' = x+a$$

$$0 \Leftrightarrow x = -a$$



$$\text{Εστιά: } x' = a \Leftrightarrow x+a = a \Leftrightarrow x = 0.$$

Εστιά στο αρχικό σύστημα

$$\text{Δευτερεύουσα: } x' = -a \Leftrightarrow x+a = -a \Leftrightarrow x = -2a$$

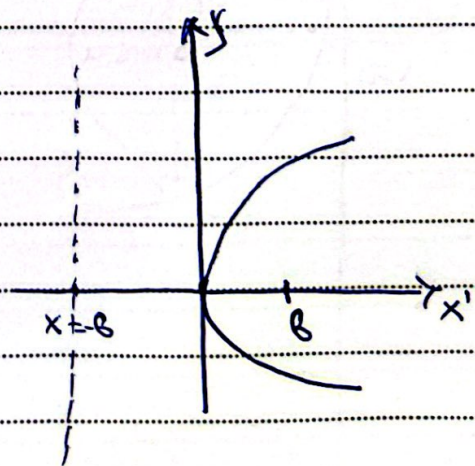
$$Q \in L: \exists b > 0: y^2 = 4b(-x+b)$$

$$x' = -x+b$$

$$\text{Κορυφή: } x' = 0 \Leftrightarrow x = b$$

$$x' = -b \Leftrightarrow -x+b = -b$$

$$\Leftrightarrow x = 2b$$





Σημεία κοπής  $(x, y)$ :

$$y^2 = 4a(x+a)$$

$$y^2 = 4b(-x+b)$$

$$y^2 = 4a(x+a)$$

$$4a(x+a) = 4b(-x+b)$$

$$y^2 = 4a(x+a)$$

$$ax+a^2 = -bx+b^2$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y^2 = 4a(x+a) \\ (a+b)x = (b-a)b+a^2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y_0^2 = 4ab \\ x_0 = b-a \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y_0 = \pm 2\sqrt{ab} \\ x_0 = b-a \end{cases}$$

$$y^2 = 2 \cdot (2a)x'$$

$$(x', y')$$

$$x' = x+a$$

$$x'_1 = x_0+a$$

$$y'_1 = 2(2a)x'_1$$

$$\text{Εφαρμογή: } yy_1 = p(x'+x'_1) \Rightarrow$$

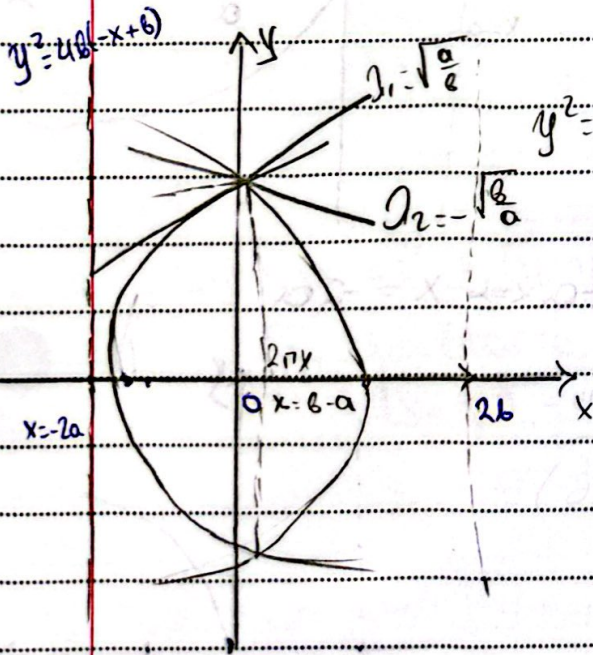
$$yy_0 = 2a(x+a+x_0)$$

$$yy_0 = 2a(x+2a+x_0)$$

$$\Rightarrow d_1 = \frac{2a}{y_0} = \frac{2a}{2\sqrt{ab}} = \sqrt{\frac{a}{b}}$$

$$y^2 = 4a(x+a)$$

$$d_1 d_2 = -1$$



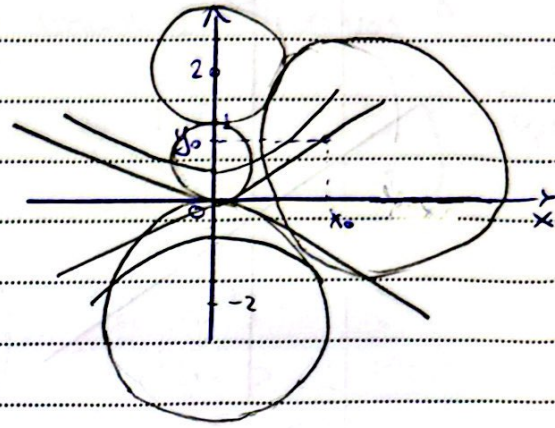


Άσκηση: Δίνονται οι κύκλοι

$$(c_1): x^2 + y^2 - 4y + 3 = 0.$$

$$(c_2): x^2 + y^2 + 4y = 0.$$

Βρείτε τα γεωμετρικά τόπα των κύκλων που εφάπτονται εξωτερικά των κύκλων  $c_1, c_2$ .



$$x^2 + y^2 - 4y + 3 = 0 \Leftrightarrow$$

$$x^2 + (y^2 - 2 \cdot 2y + 2^2 - 2^2) + 3 = 0$$

$$x^2 + (y-2)^2 - 4 + 3 = 0$$

$$\Leftrightarrow x^2 + (y-2)^2 = 1^2$$

$$x^2 + y^2 + 4y = 0 \Leftrightarrow x^2 + y^2 + 2 \cdot 2y + 2^2 - 2^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow x^2 + (y+2)^2 = 2^2$$

$$(c): (x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 = r^2$$

$c_1, c_2$  εφάπτονται

$$|(x_0, y_0) - (0, 2)| = |(x_0, y_0 - 2)| = 1 + r$$

$$\Leftrightarrow \sqrt{x_0^2 + (y_0 - 2)^2} = 1 + r$$

$$x_0^2 + (y_0 - 2)^2 = (1 + r)^2$$

$(c_2) \propto (c)$  εφάπτονται

$$|(x_0, y_0 + 2)| = 2 + r$$

$$\Leftrightarrow x_0^2 + (y_0 + 2)^2 = (2 + r)^2$$

$$x_0^2 + y_0^2 - 4y_0 + 4 = 1 + 2r + r^2$$

$$x_0^2 + y_0^2 + 4y_0 + 4 = 4 + 4r + r^2$$

$$8y_0 = 4 + 4r + r^2 - (1 + 2r + r^2) \Rightarrow r = \frac{8y_0 - 3}{2}$$

$$\Rightarrow x_0^2 + y_0^2 - 4y_0 + 4 = (1 + r)^2$$

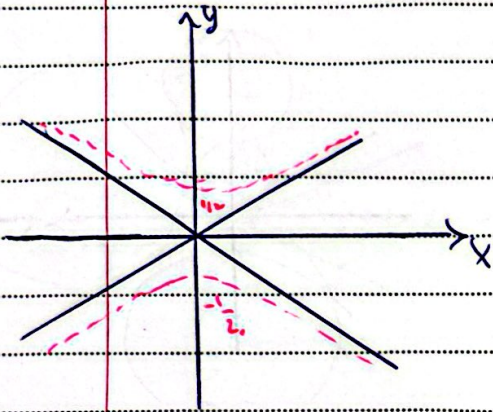
$$\Rightarrow x_0^2 + y_0^2 - 4y_0 + 4 = \left(1 + \frac{8y_0 - 3}{2}\right)^2 \Leftrightarrow x_0^2 + y_0^2 - 4y_0 + 4 = \frac{(8y_0 - 1)^2}{4}$$



$$\Rightarrow 4x_0^2 + 4y_0^2 - 16y_0 + 16 = 64y_0^2 - 16y_0 + 1.$$

$$\Rightarrow 4x_0^2 - 60y_0^2 + 15 = 0 \Leftrightarrow 15 = 60y_0^2 - 4x_0^2$$

$$1 = \frac{y_0^2}{\left(\frac{1}{2}\right)^2} - \frac{x_0^2}{\left(\frac{\sqrt{15}}{2}\right)^2}$$



$$\frac{y}{\frac{1}{2}} = \pm \frac{x}{\frac{\sqrt{15}}{2}}$$

$$y = \pm \frac{\sqrt{15}}{15} x$$

$$\frac{8y_0 - 3}{2} = \rho \geq \frac{1}{2}$$

$$\frac{8y_0 - 3}{2} = \rho \geq \frac{1}{2} \Leftrightarrow \frac{8y_0 - 3}{2} \geq \frac{1}{2} \Leftrightarrow 8y_0 \geq 3 + 1 \Leftrightarrow \underline{\underline{y_0 \geq \frac{1}{2}}}$$

Οδοιάρθρωση :

$\rightarrow (x_0, y_0)$

Κέντρο (έλληνη παραβολή)

$\rightarrow$  στροφή

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

Επιλέγουμε το  $\theta \in [0, 2\pi]$ :  $\tilde{A}(x_0, y_0)(x')^2 + 2\tilde{B}(x_0, y_0, \theta)x'y' + \tilde{C}(y')^2 + 2\tilde{D}x' + 2\tilde{E}y' + \tilde{F} = 0$

$$\text{ώστε } \tilde{B}(\theta) = 0.$$

Παράδειγμα:  $3x^2 - 10xy + 3y^2 + 14x - 2y + 3 = 0.$

2 ιδιοτιμές αν  $\exists \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} x, y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + (14, -2) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 3 = 0 \quad (*)$$

(a) ιδιοδιαστολή  $\begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3-\lambda & -5 \\ -5 & 3-\lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (†)$



$$\Rightarrow \det \begin{pmatrix} 3-\lambda & -5 \\ -5 & 3-\lambda \end{pmatrix} = 0.$$

$$\Rightarrow \boxed{\lambda_1 = -2} \quad \boxed{\lambda_2 = 8}$$

$\lambda_1 = -2 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  ιδιοδιάνυσμα  $\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$  άνω 1 Πινάκας P.

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \text{ Πινάκας στρέψης}$$

$\lambda_2 = 8 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  ιδιοδιάνυσμα  $\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$

$$\det P = 1$$

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \Rightarrow \text{το αρχικό σύστημα}$$

$$(x, y) = (x', y') P^t \quad P^t \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} P = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix}$$

$$(x', y') \left[ P^t \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} P \right] \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + (x', y') \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$+ (14-2) P \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + 3 = 0.$$

$$-2(x')^2 + 8(y')^2 + (14-2) \begin{pmatrix} \frac{x'-y'}{\sqrt{2}} \\ \frac{x'+y'}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} + 3 = 0.$$

$$-2(x')^2 + 8(y')^2 + \frac{14}{\sqrt{2}} (x'-y') - \frac{2(x'+y')}{\sqrt{2}} + 3 = 0.$$

$$-2((x')^2 - 3\sqrt{2}x') + 8((y')^2 - \sqrt{2}y') + 3 = 0.$$



$$-2 \left( (x')^2 - 2 \frac{3\sqrt{2}}{2} x' + \left( \frac{3\sqrt{2}}{2} \right)^2 - \left( \frac{3\sqrt{2}}{2} \right)^2 \right) + 8 \left( (y')^2 - 2 \frac{\sqrt{2}}{2} y' + \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 - \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 \right).$$

$$-2 \left( x' - \frac{3\sqrt{2}}{2} \right)^2 + 2 \left( \frac{3\sqrt{2}}{2} \right)^2 + 8 \left( y' - \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 - 8 \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 + 3 = 0.$$

$$-2 \left( x' - \frac{3\sqrt{2}}{2} \right)^2 + 8 \left( y' - \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 + 9 - 4 + 3 = 0$$

$$-2 \left( x' - \frac{3\sqrt{2}}{2} \right)^2 + 8 \left( y' - \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 + 8 = 0.$$

$$\left( y' - \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 - \frac{\left( x' - \frac{3\sqrt{2}}{2} \right)^2}{2^2} + 1 = 0. \quad \begin{vmatrix} x \\ y \end{vmatrix} = P \begin{vmatrix} x' \\ y' \end{vmatrix}.$$

$$y'' = y' - \frac{\sqrt{2}}{2}, \quad x'' = x' - \frac{3\sqrt{2}}{2} \quad \begin{vmatrix} x \\ y \end{vmatrix} = P \begin{vmatrix} x'' + \frac{3\sqrt{2}}{2} \\ y'' + \frac{\sqrt{2}}{2} \end{vmatrix}.$$

$$\frac{(x'')^2}{2^2} - \frac{(y'')^2}{1} = 1.$$

$$= P \begin{pmatrix} \frac{3\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} + P \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix}.$$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{3\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$



Άλλα  
21<sup>η</sup> διαίσθηση

Άσκηση: Δίνεται ο κύκλος

$$(C): x^2 + 2x + y^2 = 0$$

Βρείτε τον γεωμετρικό τόπο κύκλων που εφάπτεται εξωτερικά του (C) και αγγίζει γ'γ

Απάντηση:  $x^2 + 2x + y^2 = 0 \Leftrightarrow x^2 + 2 \cdot 1x + 1^2 - 1^2 + y^2 = 0$   
 $\Leftrightarrow (x+1)^2 + y^2 = 1^2$

Ο κύκλος (C) έχει κέντρο το σημείο  $(-1, 0)$  και ακτίνα 1.

Ο C<sub>0</sub> εφάπτεται του (C) οπότε:

$(p_1 + p_2 = \text{απόσταση του κέντρου})$

$$K\vec{A} = (x_0, y_0) - (-1, 0) = (x_0 + 1, y_0)$$

$$|K\vec{A}| = \sqrt{(x_0 + 1)^2 + y_0^2}$$

$$(1) \sqrt{(x_0 + 1)^2 + y_0^2} = 1 + p \text{ όπου } p \text{ η ακτίνα του } (C_0)$$

Επειδή ο (C<sub>0</sub>) εφάπτεται του γγ'  $\rightarrow p = |x_0|/2$

$$\Rightarrow \sqrt{(x_0 + 1)^2 + y_0^2} = 1 + |x_0|$$

$$\Leftrightarrow (x_0 + 1)^2 + y_0^2 = (1 + |x_0|)^2 \Leftrightarrow x_0^2 + 2x_0 + 1 + y_0^2 = 1 + |x_0|^2 + 2|x_0|$$

$$\Leftrightarrow y_0^2 = 2|x_0| - 2x_0$$

$$\text{Αν } x_0 \geq 0 \Rightarrow y_0^2 = 2x_0 - 2x_0 = 0 \Rightarrow y_0 = 0$$

$$\Rightarrow 0 \text{ γ.τ. του κέντρου είναι } (x_0, 0) \text{ με } x_0 > 0$$

$$\text{Αν } x_0 < 0 \text{ τότε } y_0^2 = -2x_0 - 2x_0 = -2 \cdot 2x_0$$

Είναι παραβολή βε κορυφή το  $(0, 0)$  και εστία στο  $(-\frac{p}{2}, 0) = (-1, 0)$

Άσκηση: Βρείτε την τιμή της παραμέτρου  $\lambda \in \mathbb{R}$  ώστε η κοινή

$$x^2 + 2\lambda xy + \frac{(\lambda+1)^2}{4} y^2 + 2(2-\lambda)x - 1 = 0 \text{ να παριστάνει}$$

παραβολή. Στην συνέχεια Ε τιμή της παραμέτρου  $\lambda$  που η κοινή είναι παραβολή να τη διέρχεται αν και να μην περνάει.

Απάντηση: Για να είναι παραβολή, πρέπει  $\Delta = b^2 - 4ac = 0 \Leftrightarrow$

$$(2\lambda)^2 - 4 \frac{(\lambda+1)^2}{4} =$$

$$(2\lambda - (\lambda+1))(2\lambda + \lambda + 1)$$

$$\Leftrightarrow (\lambda - 1)(3\lambda + 1) = 0$$

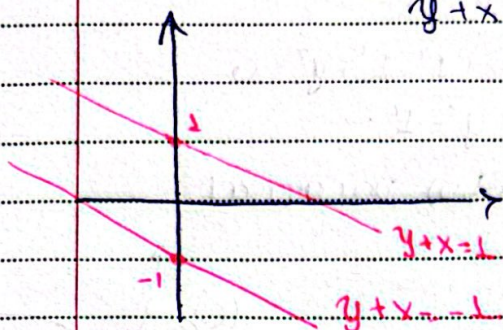
$$\begin{aligned} \lambda &= 1 \\ \lambda &= -\frac{1}{3} \end{aligned}$$



α) Εάν  $\lambda = 1$  τότε  $x^2 + 2xy + y^2 - 1 = 0$

$$\Rightarrow (y+x)^2 - 1 = 0 \Rightarrow (y+x-1)(y+x+1) = 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y+x-1=0 \\ y+x+1=0 \end{cases}$$



β)  $\lambda = -\frac{1}{3}$  τότε η υποκωνίδα είναι:

$$x^2 - 2 \cdot \frac{1}{3}xy + \frac{(1 - \frac{1}{3})^2}{4}y^2 + 2(-\frac{1}{3} - 1)x + 1 = 0$$

$$\Rightarrow x^2 - \frac{2}{3}xy + \frac{1}{9}y^2 - \frac{8}{3}x - 1 = 0$$

$$(\cos\theta x' - \sin\theta y')^2 - \frac{2}{3}(\cos\theta x' - \sin\theta y')(\sin\theta x' + \cos\theta y') + \frac{1}{9}(\sin\theta x' + \cos\theta y')^2 - \frac{8}{3}(\cos\theta x' - \sin\theta y') - 1 = 0$$

$$\Rightarrow \cos^2\theta (x')^2 - 2\sin\theta\cos\theta x' + \sin^2\theta (y')^2 - \frac{2}{3}(\sin\theta\cos\theta (x')^2 + \cos^2\theta x'y' - \sin^2\theta x'y' - \sin\theta\cos\theta (y')^2) + \frac{1}{9}(\sin^2\theta (x')^2 + 2\sin\theta\cos\theta x'y' + \cos^2\theta (y')^2) - \frac{8}{3}\cos\theta x' + \frac{8}{3}\sin\theta y' - 1 = 0$$

$$\Rightarrow (\cos^2\theta - \frac{2}{3}\sin\theta\cos\theta + \frac{1}{9}\sin^2\theta)(x')^2 + (-2\sin\theta\cos\theta - \frac{2}{3}(\cos^2\theta - \sin^2\theta) + \frac{2}{9}\sin\theta\cos\theta)x'y' + (\sin^2\theta + \frac{2}{3}\sin\theta\cos\theta + \frac{1}{9}\cos^2\theta)(y')^2 - \frac{8}{3}\cos\theta x' + \frac{8}{3}\sin\theta y' - 1 = 0$$

Επιβάλλουμε το θ ώστε:

$$-2\sin\theta\cos\theta - \frac{2}{3}(\cos^2\theta - \sin^2\theta) + \frac{2}{9}\sin\theta\cos\theta = 0$$

$$\sin(2\theta)$$

$$\cos(2\theta)$$

$$-\sin(2\theta) - \frac{2}{3}\cos(2\theta) + \frac{1}{9}\sin 2\theta = 0$$

$$-\frac{8}{9}\sin 2\theta - \frac{2}{3}\cos 2\theta = 0$$

$$\frac{4}{3}\sin 2\theta + \cos 2\theta = 0 \Leftrightarrow \frac{\sin 2\theta}{\cos 2\theta} = -\frac{3}{4} \Leftrightarrow \tan(2\theta) = -\frac{3}{4} = \tan(\theta_0)$$



$$2\theta = \theta_0 \Leftrightarrow \theta = \frac{\theta_0}{2} \in \left(\frac{\pi}{4}, +\frac{\pi}{2}\right)$$

και η αναμοιριν μορφη ειναι:  $(\cos^2\theta + \frac{1}{3}\sin^2\theta - \frac{1}{3}\sin^2\theta)(x')^2 + \sin^2\theta - \frac{1}{3}\sin^2\theta + \frac{1}{3}\cos^2\theta$   
 $- \frac{2}{3}\cos\theta x' + \frac{2}{3}\sin\theta y' - 1 = 0.$

2ου βαθμου επιφανειες:

$$Ax^2 + 2Bxy + \Gamma y^2 + 2\Delta yz + \epsilon z^2 + 2Hxz + 2Fx + 2Gy + 2Kz + Q = 0.$$

Τοις ειναι οι αντιστοιχες αναμοιριν μορφες.

Αντιστοιχο:

2ου βαθμου καμπυλη στο επιπεδο:

$$Ax^2 + 2Bxy + \Gamma y^2 + 2\Delta x + 2Ey + F = 0.$$

Κανονικη μορφη:

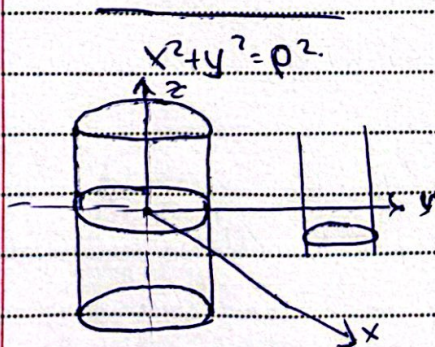
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \text{ ελλειψη}$$

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \text{ υπερβολη}$$

$$y^2 = 2px \text{ παραβολη}$$

+ ευθειες

•  $x^2 + y^2 = p^2$  στο επιπεδο (xoy)  $Ax + By + \Gamma z + \Delta = 0$



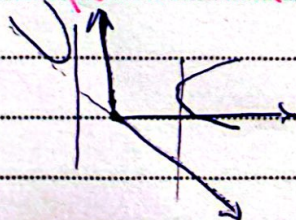
$$x^2 + y^2 = p^2 \text{ υαλινδρος στο } \mathbb{R}^3$$

$$(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 = p^2$$

$$(y-y_0)^2 + (z-z_0)^2 = p^2$$

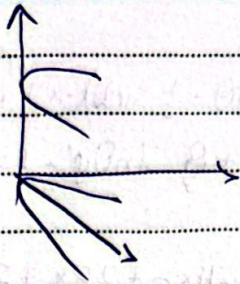
Ελλειπτικος κωνιδας:  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$

Υπερβολικος κωνιδας:  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$



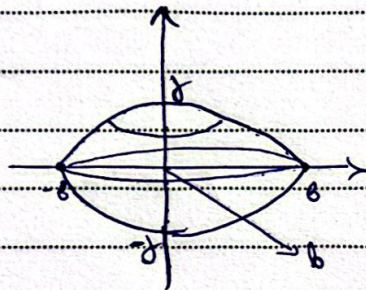


Παραβολικός κυλινδρός:  $z^2 = 2px$



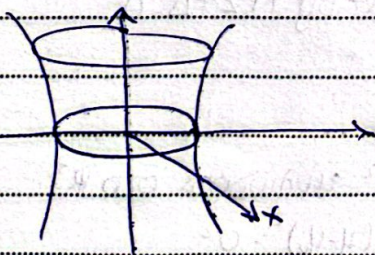
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{\delta^2} = 1 \Rightarrow \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 - \frac{z^2}{\delta^2} \geq 0.$$

$$\pm a(1 - \frac{z^2}{\delta^2})^{1/2}$$



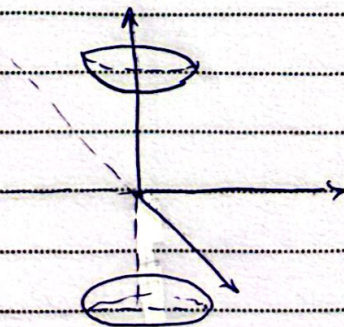
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{\delta^2} = 1$$

Ελλειψοειδής υπερβολοειδής:  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{\delta^2} = 1$



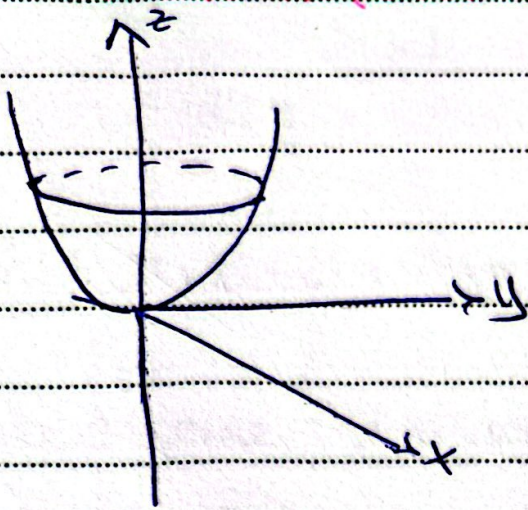
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 + \frac{z^2}{\delta^2}$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{\delta^2} = -1$$





Ελλειπτικός παραβολοειδής:  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 2pz$



Υπερβολικός Παραβολοειδής:  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 2pz$



## ΕΠΙΦΑΝΕΙΕΣ

$$Ax^2 + By^2 + Cz^2 + 2Dxy + 2Exz + 2Fyz + 2Hx + 2Ky + 2Lz + F = 0$$

$$|A| + |B| + |C| + |D| + |E| + |F| \neq 0.$$

Να φέρουμε την επιφάνεια στην κανονική μορφή.

Ορθογώνιοι Πίνακες  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ :

$$A \cdot A^T = I_3, \quad \det A = 1$$

$$A \cdot A^T = I_2, \quad \det(A) = 1$$

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

Διαγωνιοποίηση του πίνακα της

δυσδιάστατης μορφής  $ax^2 + 2bxy + cy^2 + 2dx + 2ey + F = 0.$

$$(x \ y) \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 2(d \ e) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + F = 0$$

$$\text{Άρα: } (x \ y \ z) \begin{pmatrix} A & D & 2 \\ D & B & E \\ 2 & E & F \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + 2(H \ G \ K) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + F = 0.$$

Παράδειγμα: Αποδείξτε πως η επιφάνεια:

$$5x^2 + 3y^2 + 3z^2 - 2xy + 2yz - 2xz - 10x + 6y - 2z - 10 = 0.$$

είναι ελλειψοειδής. Να τη φέρουμε στην κανονική της μορφή.

Ποιο είναι το κέντρο του;

Απάντηση:

$$(x \ y \ z) \begin{pmatrix} 5 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + 2(-5 \ 3 \ -1) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - 10 = 0.$$

$$\text{Διαγωνιοποίηση του } \begin{pmatrix} 5 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$



Αν  $\lambda$  είναι:  $\exists$  ιδιοδιανύσματα  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  ώστε

$$(A) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \lambda I_3 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow (A - \lambda I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{0}$$

$$\phi(\lambda) = \det \begin{pmatrix} 5-\lambda & -1 & -1 \\ -1 & 3-\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 3-\lambda \end{pmatrix} =$$

$$\begin{vmatrix} 5-\lambda & -1 & -1 \\ -1 & 3-\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 5-\lambda-1 & -1+1 & -1+3-\lambda \\ -1 & 3-\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 4-\lambda & 0 & 2-\lambda \\ -1 & 3-\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 3-\lambda \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 3-\lambda & 3-\lambda & 3-\lambda \\ -1 & 3-\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 3-\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 4-\lambda & 2 \\ 0 & 2 & 4-\lambda \end{vmatrix}$$

$$= (3-\lambda) \begin{vmatrix} 4-\lambda & 2 \\ 2 & 4-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda) \begin{vmatrix} 4-\lambda & 2 \\ 6-\lambda & 6-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda)(6-\lambda) \begin{vmatrix} 4-\lambda & 2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= (3-\lambda)(6-\lambda) \begin{vmatrix} 2-\lambda & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = \underline{(3-\lambda)} \cdot \underline{(6-\lambda)} \cdot \underline{(2-\lambda)}$$

$\lambda=2$ :

$$\begin{pmatrix} 5 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ \gamma \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} a \\ b \\ \gamma \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 5a - b - \gamma = 2a \\ -a + 3b + \gamma = 2b \\ -a + b + 3\gamma = 2\gamma \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3a = b + \gamma \\ a = b + \gamma \\ a = b + \gamma \end{cases}$$

Επιλέγουμε:  $\begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$

$$a=0 \quad b+\gamma=0 \Rightarrow b=-\gamma$$

$$\lambda=3: \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ b \\ \gamma \end{pmatrix} = 3 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ b \\ \gamma \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 5a - b - \gamma = 3a \\ -a + 3b + \gamma = 3b \\ -a + b + 3\gamma = 3\gamma \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} b=a \\ \gamma=a \end{cases} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \end{pmatrix} = a \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$



$$9 = 6 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 6 \cdot \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 5a - b - c = 6a \\ -a + 3b + c = 6b \\ -a + b + 3c = 6c \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a + b + c = 0 \\ c - a = 3b \\ -a + b = 3c \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} c = -a - b \\ -2a - b = 3b \\ -a + b = -3a - 3b \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} c = a - b \\ a = -2b \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = -2b \\ c = b \end{cases} \text{ Allora } \begin{pmatrix} -2b \\ b \\ b \end{pmatrix} = b \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \quad \text{Trivornas} \quad \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{bmatrix} = \Phi.$$

$$\det \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} = -\frac{1}{\sqrt{2}} \det \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{2}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \frac{2}{\sqrt{18}} + \frac{4}{\sqrt{18}} \right) = 1.$$